

# P4-4 Source Code

Parallelized version of P4, Fortran 95, free source form

Hans Jelitto  
Hamburg, June 2015

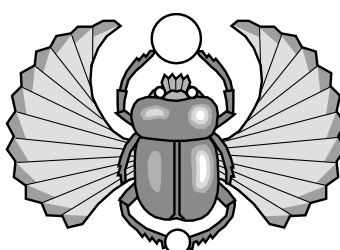
© 2015 Hans Jelitto (License and copyrights as provided  
in the “P4 Program Description,” page 137)

The following text contains some basic information and is almost identical to the footnote on page 82 of the P4 program description (p4-manual-06-2015.pdf).

In order to obtain higher processing speed, some “hot spots” in the P4 program were parallelized with the application programming interface (API) “OpenMP.” The modified subroutine “VSOP87X” was renamed as “VSOP87Y.” For the compilation of the source code, we use the command: `gfortran -fopenmp -O2 p4-4.f95`. The subroutine has been adapted according to four threads, because the used processor has two cores with Hyper Threading (Intel Core i5-3210M, 2.5 GHz, 8 Gbytes, dual channel, Turbo Boost not active). Therefore, the corresponding P4 file names have an additional “4.” Now, the calculated *combined* CPU-time is longer than the runtime of P4. So, the execution time, especially of the TYMT-test (64-bit version, see page 16 in the P4 program description), is determined not only with the subroutine “CPU\_time” but also with “date\_and\_time.” The runtime decreases from 46.0 s to about 22.4 s, and with a small terminal window of three lines to 20.0 s. The modification has rather a technical meaning than a practical reason because the single-thread program is already fast enough. Moreover, with a single-core processor the program would even decelerate. Thus, the original P4 source code is listed in the appendix of the P4 program description. The parallelized code files, given in the following table, are included in the P4 program package ([download](#)).

**Table 1:** These 4 files represent the parallelized version of the P4 program ([download](#) from the author's [homepage](#)).

File	Brief description
<a href="#">p4-4.f95</a>	Fortran source code (parallelized version)
<a href="#">p4-4.pdf</a>	Fortran source code in PDF-format (this file)
<a href="#">p4-4-64</a>	Executable program file for a 64-bit system
<a href="#">p4-4-64.sh</a>	Shell-script that clears the screen display and starts <a href="#">p4-4-64</a>



P4-4 (Fortran 95)

# PLANETENKORRELATION DER PYRAMIDEN VON GIZA

## Parallelisierte Version fuer 4 Threads

11

||

= Programm = =

der Planetenpositionen = = =

g des Zeitpunktes, der =

immeranordnung vorgegeben =

logen sowie die planetarische =

Paris). Das Programm ist eine viel- =

**II**

Hans Jelitto, Hamburg, 6. Juni 2015

## Kurzbeschreibung

Das Programm P4-4 berechnet fuer lange Zeiträume die Positionen der Planeten unseres Sonnensystems und ermöglicht einen präzisen Vergleich mit der Anordnung der Giza-Pyramiden bzw. der Kammeranordnung innerhalb der Cheops-Pyramide. Weiterhin berechnet es die Phasen der Merkur- und Venustransite vor der Sonne und bestimmt Zeitpunkte von "linearen" Planetenkonstellationen (Syzygium) im Zusammenhang mit den Pyramiden. Verschiedene Theorievarianten und eine Vielzahl von Optionen ermöglichen Quervergleiche. Es reproduziert die astronomischen Berechnungen in den zwei Büchern:

1. "PYRAMIDEN UND PLANETEN - Ein vermeintlicher Messfehler und ein neues Gesamtbild der Pyramiden von Giza", Wissenschaft und Technik Verlag, Berlin (1999), ISBN 3-89685-507-7

## 2. Buch 2 (in Vorbereitung)

\* COPYRIGHTS UND \*

[illegible]

Bezogen auf das Copyright von H. Jelitto stehen das

----- Danksagung -----

Das Unterprogramm `jdedate` zur Umrechnung von JDE in ein Kalenderdatum basiert auf einem Algorithmus aus dem Buch von Jean Meusius: "Astronomical Algorithms", 1991, Willmann-Bell, Inc., P.O.Box 35025, Richmond, Virginia 23235, USA, S.63. Dafür und fuer die Auflistung der

gekuerzten Reihen der VSOP87D-Parameter gilt mein herzlicher Dank! Ebenfalls war das Buch "Transits" von J. Meeus (derselbe Verlag) als Basis und zum Testen der Transitberechnungen aeusserst hilfreich.

Zum Programm P4-4 gehoeren nachfolgende 30 Dateien:

Datei Kurzbeschreibung

p4-4.f95 . . . FORTRAN-95-Quellcode (dieser Text)  
p4-4-64 . . . Ausfuehrbare Datei fuer 64-bit-System  
p4-4-64.sh . . . loescht Bildschirm und startet p4-4-64  
p4-manual-06-2015.pdf: Bedienungsanleitung zu P4, P4-4  
und Uebersicht der Planetenkorrelation  
README . . . Kurzinformation zur Theorie VSOP87  
vsop87.doc . . . Ausfuehrlichere Information zur Theorie  
"Planetary Solutions VSOP87"  
out.txt . . . Ergebnis-Datei. Wenn diese nicht bereits existiert, wird sie bei entsprechender Option vom Programm erstellt.

inedit.t . . . Datei zum Editieren der Eingabeparameter --> Parametersatz fuer "inparm.t"  
inparm.t . . . Input gemaeSS Schnellstart-Optionen  
inpdata.t . . . Parameter f. FITEX, Kammer-Koordinaten in der Cheops-P. und Pyramiden-Koord.  
inserie.t . . . Transitserien fuer Merkur und Venus  
invsopt.t . . . VSOP87D, gekuerzt, Meeus: Astr. Alg.  
invsopt3.t . . . Polynomdarstellung der Bahnelemente, berechnt. aus VSOP82, Meeus: Astr. Alg.

VSOP87A.mer . . . Merkur (Ekl. J2000.0)  
VSOP87A.ven . . . Venus (Diese und die folgenden Dateien enthalten die Parameter zur VSOP87-Theorie vollständig.)  
VSOP87A.mar . . . Mars  
VSOP87A.jup . . . Jupiter  
VSOP87A.sat . . . Saturn  
VSOP87A.ura . . . Uranus  
VSOP87A.nep . . . Neptun  
VSOP87A.emb . . . Erde-Mond-Schwerpunktsystem

VSOP87C.mer . . . Merkur  
VSOP87C.ven . . . Venus  
VSOP87C.ear . . . Erde  
VSOP87C.mar . . . Mars  
VSOP87C.jup . . . Jupiter  
VSOP87C.sat . . . Saturn  
VSOP87C.ura . . . Uranus  
VSOP87C.nep . . . Neptun

Die VSOP87-Dateien wurden 2007 erneut aus dem Internet heruntergeladen. Sie sind vom April 2005. Gross- und Kleinschreibung sind zu beachten.

## DIE VERSCHIEDENEN OPTIONEN

--> Neue Optionen und Ergaenzungen:

Gegenueber der Programmversion P3, die fuer das Buch "Pyramiden und Planeten" verwendet wurde, kommen hier die folgenden Ergaenzungen hinzu:

- > a) Zu typischen Parameterkombinationen gibt es eine Reihe von Schnellstart-Optionen (1..15) und zusaetzlich eine Info-Option (111).
- > b) Verborgene Optionen: Ebenfalls Schnellstartoptionen - aber nicht im Eingabe-Menue angezeigt - existieren fuer die Resultate in den Tabellen 39 bis 51 des Buches "Pyramiden und Planeten" und fuer die Tabellen 17 bis 36 des Buches 2, das sich in Vorbereitung befindet.
- > Die Tabelle 39 zum Beispiel besitzt drei Abschnitte, die sich mit den Zahlen 390, 391 und 392 aufrufen lassen, zusammengesetzt aus 39 und 0 bis 2. Das heisst, alle verborgenen Optionen bestehen aus drei Ziffern!
- > c) Spezialoption -803: Diese erzeugt die Liste der JDE-Nummern und Transit-Serien in einer neuen Datei "inser-2.t". Wenn gewünscht kann diese Datei dann "inserie.t" ersetzen (im Allgemeinen nicht erforderlich).
- > d) Optionat: Programmstart mit einer Input-Datei "inedit.t", in der die Parameter manuell editiert werden koennen (Option 999).
- > e) Koordinaten der drei Kammern der Cheops-Pyramide zum Positionsvergleich mit den Planeten.
- > f) Positionsvorgabe durch die Kammermittelpunkte, bzw. die Mittelpunkte der Ost- und Westwaende der Kammern.
- > g) Sechs verschiedene moegliche Zuordnungen der Planeten Erde, Venus und Merkur zu den drei Kammern in der Cheops-Pyramide.
- > h) Perihelzeiten beim Merkur, Zeitpunkte nahe der Periheldurchgaenge und freier Zeitpunkt.
- > i) Automatische Erkennung und Markierung der Planetenkonstellationen 1 bis 14 bei Verwendung beliebiger Optionen.
- > j) Uebertragung der Positionen von Merkur bis Neptun ins Pyramidengelaende auf Basis der Pyramiden- bzw. Kammeranordnung (bei 3D-Berechnung mit FITEX, Einzelberechnung, Konst. 1 bis 14). Geographische Koord. (GPS) nur bei Konst. 12, alle Etappen, fuer Merkur bis Mars.
- > k) Kombination VSOP87-Kurzversion und -Vollversion: Konstellationen, die mit der Kurzversion gefunden wurden, werden automatisch mit der Vollversion nachberechnet. Darueber hinaus: "Zeitintervall um Aphel bzw. um Perihel" auch fuer die Vollversion VSOP87 (sinnvoll wegen schnellerer Mikroprozessoren und der Programmoptimierung).

```
! > l) Ausser den beiden Optionen "Blick aus Richtung
! > ekl. Nordpol" und "ekl. Suedpol" sind jetzt
! > beide Optionen kombiniert moeglich.
240 ! > m) Zeitraeume werden nicht mehr mit der k-Nummer
! > des Aphel- bzw. Periheldurchgangs des Merkurs
! > angegeben, sondern mit der eher gebrauchlich-
! > en Jahreszahl.
! > n) Die Berechnungen mit VSOP87 wurde auf den Zeit-
! > raum 13000 v.Chr. bis 17000 n.Chr. begrenzt.
245 ! > Ausnahme: "Orbital Elements" und Loesung der
! > Keplerschen Gl., 30000 v.Chr. bis 30000 n.Chr.
! > Syzygium: Merkur bis Erde bzw. Merkur bis Mars
250 ! > in Konjunktion, d.h. 4 bzw. 5 Himmelskoerper
! > des Sonnensystems in einer Reihe: Sonne, Mer-
! > kur, Venus, Erde und optional auch Mars.
! > p) Zusätzlich werden Merkur- und Venustransite
! > vor der Sonnenscheibe registriert (VSOP87C).
255 ! > q) Zum Testen der Transit-Berechnung kann man
! > sich lueckenlos alle Transite von Merkur und
! > Venus anzeigen lassen, was einen Vergleich
! > mit Tabellen aus der Literatur bzw. aus dem
! > Internet ermoeglicht. In diesem Fall werden
260 ! > Datum und Uhrzeit der Konjunktion, aufsteigen-
! > der bzw. absteigender Knoten und die Nummer
! > der jeweiligen Transitserie angegeben.
! > r) Als Zeitpunkt fuer den Planetentransit gibt
! > es erstens das Kriterium "gleiche ekliptikale
265 ! > Laengen", zweitens "minimale Separation zwi-
! > schen Sonne und Planet" (ohne Beruecksichti-
! > gung der Lichtlaufzeit) und drittens "Beginn,
! > Mitte und Ende des Transits", d.h. die genau-
! > en Kontaktzeitpunkte bzw. Phasen.
270 ! > s) Bei der Phasenbestimmung gibt es die Option,
! > waerzuehlich die Positionswinkel des Planeten
! > re Bewegungsrichtung der Sonne zu berechnen.
275 ! > Hierbei ist eine Zeilenlaenge auf dem Monitor
! > von mindestens 148 Zeichen erforderlich.
! > t) Fuer die Transitphasen gibt es die zwei Zeit-
! > systeme "terrestrial (dynamical) time" (TT)
! > und "universal time" (UT). Die Umrechnung mit
280 ! >  $\text{delta-T} = \text{TT} - \text{UT}$  wird ueber analytische Glei-
! > chungen erreicht (F. Espenak und J. Meeus,
! > siehe NASA Eclipse Web Site).
! > u) Fuer die Angabe der Transitphasen von Merkur
! > und Venus wurde eine Datumsberechnung von
285 ! > J. Meeus integriert. Hierbei gibt es die auto-
! > matische Kalendervwahl (julianischer bzw. greg-
! > orianischer Kalender) oder es wird der gregori-
! > anische Kalender fuer alle Zeiten verwendet.
290 ! > Die Datumsberechnung wurde derart modifiziert,
! > dass sie jetzt auch fuer negative JDE gilt.
! > v) Die Berechnung der dezimalen Jahreszahl wurde
! > insofern verbessert, dass sie jetzt durch 2
! > lineare Funktionen dargestellt wird, die je-
! > weils fuer den Zeitraum des julianischen und
! > des gregorianischen Kalenders stehen (abhaen-
295 ! > dig von der Kalenderwahl).
! > w) Die Option fuer die Programm-Ausgabe "Drucken"
```

```
! > im Programm "P3" wurde durch "in Datei" er-
! > setzt. Hierbei werden die Ergebnisse gleich-
! > zeitig auf den Bildschirm und in die Datei
300 ! > "out.txt" geschrieben. Um die Resultate dauer-
! > haft zu speichern, muss die Datei "out.txt"
! > nach dem Programmlauf umbenannt werden. Sonst
! > kann sie beim naechsten Programmlauf ungewollt
! > ueberschrieben werden.
! > x) Ebenfalls wurde zur Anzeige der Ergebnisse
305 ! > ein neues Format ergaenzt (special), das fuer
! > eine Konstellation (z.B. 12) einige spezielle
! > Parameter ausgibt. Damit lassen sich die we-
! > sentlichen Tabellen aus dem Buch 2, z.B. mit
! > den verborgenen Optionen (siehe oben Punkt b),
310 ! > relativ einfach reproduzieren.
! > y) Optimierung der Rechengeschwindigkeit, unter
! > anderem durch Modifikation des Daten-Aufrufs
! > und Parallelisierung (neuer Name: VSOP87Y).
315 ! > z) Verbesserung der Programm-Ausgabe, z.B. durch
! > ausfuehrlichere Kopfzeilen, jetzt in Englisch.
! > Am Ende des Programmlaufs wird die benoetigte
! > Rechenzeit angegeben (CPU-time).
! > -----
320 ! > Optionen insgesamt:
! > -----
! > Schnellstart-Optionen: -----
! > 1-15 --> Die wesentlichen astr. Berechnungen
! > 111 --> Information zu Autoren u. Copyrights
325 ! > 390-512 --> Tabellen 39-51 aus "Pyram. u. Plan."
! > 170-381 --> Tabellen 17-33 und 35-38 aus Buch 2
! > (Das Buch ist in Vorbereitung.)
! > 999 --> Input aus "inedit.t" (editierbar)
! > -803 --> Erzeugung der Datei "inser-2.t"
330 ! > (0) --> Parameter einzeln eingeben
! > -----
! > Planetenpositionen: -----
! > 1. Anordnung der 3 Pyramiden
! > 2. Anordnung der 3 Kammern der Cheops-Pyramide
335 ! > 3. Konjunktionen (Transit, Syzygium)
! > -----
! > VSOP87-Version: -----
! > 1. Kombination von Kurz- u. Vollversion VSOP87
! > 2. VSOP87 Kurzversion (Buch von J. Meeus)
340 ! > 3. Keplersche Gleichung mit VSOP82 (Meeus)
! > 4. VSOP87 Vollversion (IMCCE, Internet)
! > -----
! > Koordinatensystem in VSOP87: -----
! > 1. Ekliptik der Epoche (VSOP87C)
345 ! > 2. J2000.0 (VSOP87A, Vollv. und Kepl. Gl.)
! > -----
! > Umfang der Programm-Ausgabe: -----
! > 1. normal (eine Zeile pro Konstellation)
! > 2. detailliert (mehrere Zeilen pro Konstell.)
350 ! > -----
! > Zuordnung: Planeten <=> Kammern: -----
! > 1.-6. Sechs moegl. Zuordnungen von Erde, Venus
! > und Merkur zu Koenigs-, Koeniginnen- und
! > Felsenkammer: 1. E-V-M (Standard), 2. E-M-V,
```

```
355 | 3. V-E-M, 4. V-M-E, 5. M-E-V, 6. M-V-E.
    | -----
    | 1. Apheldurchgang des Merkurs
    | 2. Periheldurchgang des Merkurs
    | 3. Aequidistante Abfolge von Zeitpunkten in
    |   Zeitintervallen, die jeweils den Aphel-
    |   durchgang des Merkurs enthalten
    | 4. Aequidistante Abfolge von Zeitpunkten ana-
    |   log um den Periheldurchgang des Merkurs
    | 5. Zeitpunkt voellig frei und Minimierung der
    |   Abweichung zwischen Pyramiden und Planeten-
    |   anordnung durch Variation des Zeitpunkts
    | -----
    | "Sonnenposition": -----
    | 1. genau suedlich Mykerinos-Pyramide (1D)
    | 2. genau suedlich Chefren-Pyramide (1D)
    | 3. unbestimmt (2D und 3D)
    | -----
    | Berechnung ("Sonnenposition" unbestimmt): -----
    | 1. 2-dimensional, Projektion auf Hauptebene
    | 2. 3-dimensional, durch lineares Gleichungs-
    |   system und Uebertragung der Loesung
    | 3. 3-dimensional, Koordinatentransformation
    |   mit Fit-Programm FITEX
    | -----
    | Referenzsystem bei 2D-Berechnung: -----
    | 1. Eklptikales System
    | 2. Merkurbahn-System, Transformtion A, B oder
    |   C (Gerade "Sonne - Merkur-Aphel" = x-Achse,
    |   Merkurbahn def. xy-Ebene, Ekl. d. Epoche)
    | 3. Venusbahn-System, Transformation A, (Pro-
    |   jektion "Aphel - Merkur" genau auf x-Achse,
    |   Venusbahn def. xy-Ebene, Ekl. der Epoche)
    | -----
    | "Polaritaet" bei Projektion (2D): -----
    | 1. Blick vom eklptikal Nordpol
    | 2. Blick vom eklptikal Nordpol
    | 3. Beide Optionen 1. oder 2.
    | -----
    | Vorgegebene Hohenlagen (3D): -----
    | 1. Grundflaechen der Pyramiden
    | 2. Schwerpunkte " "
    | 3. Spitzen " "
    | -----
    | Kammerpos. in Cheops-P. (3D, z-Koord.): -----
    | 1. Ostwaende der Kammern
    | 2. Mitte " "
    | 3. Westwaende " "
    | -----
    | Zeitpunkt-Eingabe: -----
    | 1. Angabe der Konstellation (Nr. 1 bis 14)
    | 2. Jahr bzw. Jahresintervall (von ... bis ....)
    | 3. Aphel- bzw. Periheldurchgang (k-Nummer)
    | 4. Julian Ephemeris Day (JDE)
    | -----
    | Planeten in Konjunktion: -----
    | 1. Alle Merkur-Transite in einem Zeitintervall
    | 2. Alle Venus-Transite " "
```

```
415 | 3. Merkur bis Erde in einer Reihe (Syzygium)
    | 4. Merkur bis Mars " " ( " " )
    | 5. Syzygium (Pkt. 3./4.) mit simultanem Transit
    | -----
    | Transit-Bestimmung: -----
    | 1. Transite: gleiche eklpt. Laenge Planet/Erde
    | 2. Transite: minimale Separation Planet/Sonne,
    |   1./2.: ohne Beruecksicht. der Lichtlaufzeit
    | 3. Phasen und minimale Separation von der Erde
    |   aus gesehen, Lichtlaufzeit beruecksichtigt
    | 4. Phasen wie in 3. und Positionswinkel
    | -----
    | Kalendersystem: -----
    | 1. Automatische Wahl des Kalenders
    |   (Greg. < 4712 BC < Julian. < 1582 AD < Greg.)
    | 2. Gregorianischer Kalender fuer alle Zeiten
    | -----
    | Zeitsysteme: -----
    | 1. "terrestrial dynamical time" (TT) bzw. JDE
    | 2. "universal time" (UT), basierend auf delta-T
    |   (NASA Eclipse Web Site).
    | -----
    | Ausgabegeraet: -----
    | 1. Monitor
    | 2. Monitor + Datei auf Festplatte ("out.txt")
    | 3. Spezial-Programmausgabe (auf Mon. + Datei)
    | 4. Programm-Abbruch
    | -----
    | -----
    | Anmerkungen:
    | -----
    | Die letztere Aufzaehlung (Optionen insgesamt) wurde der
    | Uebersichtlichkeit halber etwas vereinfacht. Sie entspricht
    | nicht immer dem Eingabe-Menue, das beim Programmstart mit
    | "detailed options (0)" abgefragt wird. Ausserdem sind nicht
    | alle Kombinationen der Optionen durchfuehrbar. Solche, die
    | nicht erlaubt sind, werden beim Programmstart gar nicht zur
    | Auswahl gestellt. Das Programm ist gegen inkorrekte Eingabe
    | weitestgehend abgesichert. Eine Kontrolle entfaellt nur, wenn
    | die Input-Parameter in der Datei "inedit.t" manuell editiert
    | werden und der Programmstart mit der Option 999 erfolgt.
    | -----
    | Anstelle des FORTRAN-77-Compilers (IBM Professional For-
    | tran Compiler, Version 1.0, Ryan McFarland) wird jetzt un-
    | ter Ubuntu Linux der GNU-Compiler "gfortran" verwendet,
    | der den vollen Sprachumfang von Fortran 95 sowie Teile von
    | Fortran 2003 und Fortran 2008 enthaelt. Das feste Zeilen-
    | format wurde (im Prinzip) durch das freie Format ersetzt.
    | -----
    | Zum Programmpaket FITEX:
    | Alle Real-Konstanten wurden mit Exponent "D" versehen, eben-
    | falls Funktionen wie DSQRT usw. eingefuehrt, sowie REAL(8)
    | und INTEGER(4). EPS wurde von 1.D-5 auf 1.D-8 gesetzt. (An-
    | passung an Fortran-95-Standard.)
    | -----
    | Zum Unterprogramm VSOP87 bzw. VSOP87Y:
    | Die VSOP87-Routine wurde dahingehend modifiziert, dass die
    | umfangreichen Dateien der VSOP87-Theorie nur einmal gelesen
```

```

! und im Rechenpeicher in ein Array geschrieben werden. Da-
! rueber hinaus wurde das Unterprogramm auf der Basis des API
! "OpenMP" parallelisiert, so dass 4 Threads gleichzeitig be-
! arbeitet werden koennen. (Fortran-95-Standard)
!
! Bei den Konstellationen 13, 14, sowie den "quick start
! options" 371 und 372 wird automatisch auch die jeweilige
! Merkur-Aphelposition berechnet, da sich hierbei der Merkur
! nicht im Aphel seiner Bahn befindet. Dies geschieht jedoch
! nur bei Verwendung bestimmter Optionen, wie z.B. 3D/FITEH.
!
! Dieses Quellprogramm enthaelt auch Code-Abschnitte, die de-
! aktiviert wurden (durch "ic", "if", "ih" bzw. "it") und fuer
! spezielle Zwecke gedacht sind. Das Aktivieren einiger Zeilen
! durch Entfernen von z.B. "ih" am jeweiligen Zeilenanfang be-
! wirkt das Einsortieren der Genauigkeiten Fpos in ein Array
! (--> Histogramm: Fpos(0....5%) in Schritten von 0.05%).
!
! Groessere Stellenanzahl in der Ergebnisausgabe (siehe "lf"):
! Fuer einige Programmlaeufe koennen mehr Dezimalstellen ange-
! zeigt werden. Dafuer sind entsprechende Format-Statements zu
! ersetzen. Schnellstart-Optionen 4, 9: s. Ende des Hauptpro-
! gramms; 3, 8: s. Ende des Unterprogramms "plako" (durch Akti-
! vieren bzw. Deaktivieren entsprechender Formatzeilen).
!
! Um bei Verwendung der Compiler-Option "-Wuninitialized" bzw.
! "-Wall" Warnmeldungen zu vermeiden, wurden einige Variablen
! zusaetzlich vorab initialisiert und mit "pre-init." markiert.
!
!-----Module-----
! module base ! GRUNDLEGENDE VARIABLEN UND KONSTANTEN
! save
!
! integer(4) :: lmax(15),jp(12,6),il(3)
! real(8) :: xyr(37),re(78),pyr(40)
! real(8) :: ax,ay,az,bx,by,bz,cx,cy,cz,ao,ai,at
!
! real(8), parameter :: pi = 3.1415926535897932d0, &
! pldg = pi/180.d0, zjd0 = 2451545.d0, &
! gdpi = 180.d0/pi, c = 299792458.d0, &
! tcen = 36525.d0, AE = 149597870610.d0, &
! tnil = 365250.d0, z0 = 0.d0, &
!
! ("Allen's Astrophys. Q.", R-Sonne: 695508 km bzw. 958,966",
! Sonnenradius in "Transits", Meeus: 695990 km bzw. 959,63")
! R0 = 695508000.d0, & ! R-Sonne (Brown/Christensen-Alsqaard)
! R3a = 6378136.60d, R3p = 6356751.9d0, & ! R-Erde, IERS 2003
! pner = 2451590.257d0, & ! Erste Merkur-Perihelzeit nach J2000
! ymer = 87.96934963d0 ! Merkur-Umlaufzeit: Perihel -> Perihel
!
! real(8), dimension(2), parameter :: &
! Radien: Merkur 3,3629", Venus 8,41", Venusradius mit knapp
! 50 km Atmosphaere (ohne Atm. 6051000 m)
! Ra = (/ 2439000.d0, 6099500.d0 /), & ! Radien (Merk., Ven.)
! tsid = (/ 87.9693d0, 224.7008d0 /), & ! T-siderisch ( " , ")
! tsyn = (/ 115.8775d0, 583.9214d0 /), & ! T-synodisch ( " , ")

```

```

! Theoretischer Massstabsfaktor (Planetenpositionen : Pyramiden-
! zthe = (/ 9.7073d7, 2.3614d9 /) ! bzw. Kammerpositionen)
!
! 535 real(8), dimension(14), parameter :: &
! Nummern des Merkur-Apheldurchgangs der Konstellationen 1-14
! akon = (/ -38912.d0, -23134.d0, -7356.d0, 8422.d0, &
! 24200.d0, -24130.d0, -8352.d0, 7426.d0, &
! 23204.d0, 38982.d0, -4781.d0, 4519.d0, &
! 39313.9134336d0, -20240.1362451d0 /)
! 540 !c
! 39313.9134280d0, -20240.136249887d0 /)
! (alte Werte, Konst. 13, 14, manuell und
! iterativ mit p3 bestimmt)
!
! end module
!
! module astro
! save
!
! Parameter der VSOP87-Kurzversion nach Meeus
! real(8) :: par1(3,69,6,12)
! Parameter der VSOP87-Vollversion
! real(8) :: par2(3,2052,0:5,3,9)
! integer(4) :: it2(0:5,3,9),in2(0:5,3,9),iv2(9)
! zur Berechnung mittels Keplerscher Gleichung
! real(8) :: par3(4,6,8,2)
! zur Bestimmung der Transit-Serie
! real(8), parameter :: t13BC = -3027093.d0, t17AD = 7930183.d0
! real(8), dimension(2), parameter :: cc=(/16802.20d0,88756.13d0/)
! integer(4), dimension(4), parameter :: jj = (/150,154,-6,19/)
! integer(4), dimension(2), parameter :: ji = (/15,7/)
! real(8) :: ser(-180:170,2),ase(-180:170),zstart
! integer(4) :: ise(-180:170),isflag,ismax
! end module
!
! program P4_4
!-----Hauptprogramm-----
!
!-----Deklarationen und Initialisierungen
! use base; use astro
! implicit double precision (a-h,o-z)
! dimension :: res(12),rp(3,4),md(0:9),pan(5),sd(2),zida(4)
! dimension :: df(6),diff(9),r(6),rku(3),rk(12)
! dimension :: x(7),e(7),iw(100),f(9),y(9),z(9),w(1000)
! dimension :: x0(7),iw0(4),w0(3),zmern(78),inum(0:4)
! dimension :: ida(7),da(7),id5(5,7),da5(5,7)
! dimension :: xx(5),yy(5),test(10),ort(0:9,4),rcm(3),acm(3)
! dimension :: iw1(8),iw2(8) ! (threads)
!
! ih dimension :: ihis(100) !h
! character(1) :: tl(3),tra(2),tr,dp,ts,sl
! character(2) :: dd,dn,ds,dss,kon
! character(3) :: dk,pla(0:9)
! character(5) :: dmo,dmo5(5)
! character(7) :: emp
! character(8) :: str,str2,str3
! character(10) :: plan(0:9),zdate,ztime,zzone ! (threads)
! character(20) :: dummy
! character(23) :: text(0:9),tt(2)
! character(49) :: titab
! data diff/0.d0,12.19d0,21.41d0,0.d0,-34.784d0,145.d0,60.4d0, &
! 168.d0,21.41d0/,pla/'Sun','Mer','Ven','Ear','Mar', &
! 'Jup','Sat','Ura','Nep','E-M'/'
!
! 590

```



```

595 data titab/'body      x[m]      y[m]      z[m]      dr[m]/'
data tt/'      (pyramid positions)      '      (chamber positions)      '
data text/'      of the "planets"      '      &
7*,      barycenter      -->'
data plan/'Sun      'Mercury      'Venus      'Earth      ' &
'Mars      'Jupiter      'Saturn      'Uranus      ' &
'Neptune      'Earth-Moon/'
data str/'      --- '/'str2/'      -- '/'str3/'      -- '/'
data emp/'      --- '/'dn/'      '/'ds/'      < '/'dp/'
data zid0/'0.d0',ifitrun/0/,zjdelim/0.d0/,izmin/0/ ! pre-init.
data zid0/'ic/0/,iterr/0/ ! pre-init.

!-----Input-Daten und Programmstart
call inputdata(ipla,ilin,imod,imo4,ikomb,io,lv,ivers, &
itran,isep,iuniv,ical,ika,iaph,imax,step,ison,ih,i,irb,ijd, &
zmin,zmax,ak,zjdel,dwi,dwikomb,dwi2,dwi3,nurtr,iek,iop0,iout)
if (iout==4) then; write(6,*); go to 500; endif
call cpu_time(zia)
call date_and_time(zdate,ztime,zzone,iw1) ! (--> threads)
write(6,/'<P4> Computation started ...')

! .. Die Input-Parameter werden in die Datei "inedit.t" geschrieben.
! Man kann sie dann gegebenenfalls manuell an geeigneter Stelle in
! "inparm.t" (Liste der Schnellstart-Optionen) einfügen, wobei
! allerdings im Unterprogramm "inputdata" die Schnellstart-
! Optionen angepasst werden muessen.
if (iop0/=999 .and. iout/=1) then
call inputfile(ipla,ilin,imod,imo4,ikomb,io,lv,ivers, &
itran,isep,iuniv,ical,ika,iaph,imax,step,ison,ih,i,irb,ijd, &
zmin,zmax,ak,zjdel,dwi,dwikomb,dwi2,dwi3,nurtr,iek,iop,2,iout)
endif

! .. Parameter fuer Spezial-Output (Konst. 12) --> is12 = 1
is12 = 0
if (((ipla==1 .and. iaph==1) .or. (ipla==2 .and. &
iaph==2 .and. ika==1)) .and. imod<=2 .and. &
ikomb==0 .and. iuniv==1 .and. io==2 .and. &
ison==5 .and. ijd==12 .and. iout==3) is12 = 1

630 ! .. Erstellung weiterer Parameter
if (iout==1) then
ix = 6
else
ix = 1; open(unit=ix,file='out.txt')
write(6,/'9x','Output file: "out.txt"')
endif
10 write(6,*); kmin = 0; kmax = 0
if (ipla/=3) then
if (ijd>=1 .and. ijd<=14) then
ak = akon(ijd); if (ipla==2 .and. iek==1) ak = ak - 1.d0
call ephim(0,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjdel,zjahr,delt)
endif
if (ijd==15 .and. imod==2 .and. iaph<=2) &
call ephim(0,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjdel,zjahr,delt)
endif
645 if (ipla==3 .or. (ipla/=3 .and. ijd==15 .and. &
(imod/=2 .or. (imod==2 .and. (iaph==3 .or. iaph==4)))) then
call ephim(2,iaph,ipla,ical,ak,kmin,zjdemin,zmin,delt)
call ephim(2,iaph,ipla,ical,ak,kmax,zjdemax,zmax,delt)

```

```

650 if (ipla==3) izmin = idint(zmin)
endif

! .. Parameter fuer Transit-Pruefung
if (ilin==1) then
itransit=1; il(1)=1; il(2)=3; il(3)=2
elseif (ilin==2) then
itransit=2; il(1)=2; il(2)=3; il(3)=1
else
itransit=0; il(1)=1; il(2)=4; il(3)=1
endif

660 !-----Einlesen der Startwerte und Parameter fuer FITEX
! sowie der Koordinaten der Pyramiden bzw. Kammern
j0 = 0
if (ipla==1) j0 = 18
if (ipla==3) e(1) = 1.d-6
if (ipla==1 .or. ipla==2) then
open(unit=10,file='inpdata.t')
do i=1,8+j0; read(10,*); enddo
read(10,*) dummy,(x0(i),i=1,7)
read(10,*) dummy,(ei,i=1,7)
read(10,*)
read(10,*) dummy,(iw0(i),i=1,4)
read(10,*) dummy,(w0(i),i=1,3)
read(10,*)
read(10,*) dummy,iter
read(10,*) ; read(10,*)
! Indizes von rp: 1. Pyr./Kammern, 2. Koordinaten und "Hoehe"
read(10,*) dummy,(rp(1,i),i=1,4)
read(10,*) dummy,(rp(2,i),i=1,4)
read(10,*) dummy,(rp(3,i),i=1,4)
read(10,*)
if (ison==2 .or. ipla==2) .and. is12==0 then
read(10,*) dummy,diff(2),diff(3)
else
read(10,*)
endif
do i=1,22-j0; read(10,*); enddo
do i=1,4; read(10,*) dummy,zjda(i); enddo
close(10)
if (ipla==2 .and. imod/=3) call chambers(ika,rp)
endif

695 !-----Einlesen der Transitserien zum Festlegen der Startnummer(n)
if (ilin<=2) then
do i=-180,170
ase(i) = z0; ise(i) = i0
if (.not.(iop0==-803 .and. ilin==2)) ser(i,1) = z0
ser(i,2) = z0
enddo
if (iop0/= -803) then
open(unit=10,file='inserie.t')
do i=1,5; read(10,*); enddo
do i=-150,150,5; read(10,*); idummy,(ser(i+j,1),j=0,4); enddo
do i=1,4; read(10,*); enddo
do i=-10,15,5; read(10,*); idummy,(ser(i+j,2),j=0,4); enddo
close(10)
endif
705
700

```

```

710      ismax = -10000; zstart = 99.99d0
      endif
!-----Weitere Initialisierungen
      do i=0,4; inum(i) = i0; enddo
      isflag = i0; iflag1 = i0; iflag2 = i0
      ifl = i0; ipos = i0; nfit = 7; mfit = 9
      ipar = i0; if (isep==4) ipar = 2
      indx = 1; iekk = iek; prec = z0
      lu = 10; delt = z0; step = step/24.d0
      diff1 = diff(2); diff2 = diff(3)
      zamax = dfloat(iamax); zjdevor = -1.d10
      do i=0,9; md(i) = 1; enddo
!h do i=1,100; ihis(i) = i0; enddo !h
!
! Initialisierung zur Berechnung fuer die Datei "inserie.t",
! (--> "inser-2.t", danach manuelles Kopieren nach "inserie.t")
      if (iop0==803) then
      if (ilin==1) is = -177 ! fuer Merkur, Jahre -18000 bis 18000
      if (ilin==2) is = -6 ! fuer Venus, Jahre -30000 bis 30000
      endif
!
! .. Berechnung des Zeitsprungs fuer die Option "Linearkonstell.";
! "tsprung" ist ein Zeitintervall in Tagen, das nach dem Ablauf
! einer Konjunktion von Venus und Erde uebersprungen wird. Dieses
! darf nicht zu gross sein, um alle Ereignisse zu erfassen.
! Das erste Ereignis im Intervall der Jahre -13000 bis 17000 geht
! verloren fuer tsy = 577 Tage (tsprung = 557 Tage, dwin = 5 Grad),
! d.h. "tsprung" waere zu gross. Darueber hinaus ergab sich je-
! weils als groesster zulaessiger Wert fuer tsy (Version Kepl.):
!
!      dwin      tsy      tsprung      dwin      tsy      tsprung
!      [Grad] [Tage] [Tage] [Grad] [Tage] [Tage]
!      -----
!      5      576      557      20      577      510
!      10      578      543      45      578      430 (not used)
!      15      578      527      90      575      286 (not used)
!      -----
!
! Die Gleichung fuer tsprung (siehe unten) ist sinnvoll, da alle
! tsy-Werte etwa gleich gross sind, was auch fuer die Optionen
! "Kurzv." und "Kombi." gilt. Zur Sicherheit wurde tsy = 570 Tage
! festgelegt (synodische Umlaufzeit der Venus: 583.9 Tage).
! if (ipla==3 .and. ison==5) step = 1.d0
! dwin0 = dwi; tsy = 570.d0 ! (fuer Syzygien)
! if (ilin==1) tsy = 115.7d0 ! (Merkur, optim.)
! if (ilin==2) tsy = 582.7d0 ! (Venus, optim.)
! if (ipla==3 .and. ikomb==i0) dwi = dwi + 1.d0; dwin = dwi
! if (ilin<=2) tsprung = tsy
! if (ilin>=3) tsprung = drint(tsy*(1.d0-dwin/180.d0))
! if (tsprung<1.d0) tsprung = 1.d0
!
! .. Blickrichtung von der suedlichen ekliptikalischen Hemisphaere
! if (iekk==2 .and. ipla/=3) then
!   diff1 = -diff1; diff2 = -diff2
!   do i=1,9; diff(i) = -diff(i); enddo
! endif
! if (ipla==3) go to 20

```

```

!-----Pyramidenabstaende und Winkel
! Indizes von "pyr":
! 1 bis 5: leer
! 6: leer      7: pdx      8: pdy      9: pdz      10: leer
! 11: pax      12: pbx      13: pcx      14: pay      15: pby
! 16: pcy      17: paz      18: pbz      19: pcz      20: leer
! 21: pa       22: pb       23: pc       24: pb/pa oder pbx/pax
! 25: pc/pa oder pby/pay      26: pc/pb oder pby/pbx      27: alpha
! 28: beta      29: gamma      30: leer      31: alpha1      32: alpha2
! 33: alpha3      34: pax/2      35: pay/2      36: pbx/2      37: pby/2
! 38: (pax+pbx)/2      39: (pay+pby)/2      40: leer
! Indizes 11-19 und 21-29 bei "pyr" und "xyr" entsprechen sich.
!
! .. Anpassung der Koordinaten fuer Grundflaeche, Schwerpunkt und
! Spitze der Pyramiden bzw. Ostwand, Mitte und Westwand der
! Kammern.
      if (ihi==2) then
      cm = 0.25d0
      if (ipla==2) cm = 0.5d0
      do i=1,3; rp(i,4) = rp(i,4) * cm; enddo
      endif
      if (ihi==2 .or. ihi==3) then
      do i=1,3; rp(i,3) = rp(i,3) + rp(i,4); enddo
      endif
! .. Abstaende der Pyramiden bzw. Kammern und weitere Groessen.
      pyr(11) = rp(2,1)-rp(3,1)
      pyr(12) = rp(1,1)-rp(3,1)
      pyr(14) = rp(2,2)-rp(3,2)
      pyr(15) = rp(1,2)-rp(3,2)
      pyr(17) = rp(2,3)-rp(3,3)
      pyr(18) = rp(1,3)-rp(3,3)
      pyr(13) = pyr(12)-pyr(11)
      pyr(16) = pyr(15)-pyr(14)
      pax = pyr(11); pay = pyr(14); paz = z0
      pbx = pyr(12); pby = pyr(15); pbz = z0
      pcx = pyr(13); pcy = pyr(16); pcz = z0
      if (ison==3) then
      pyr(31) = - datan(pyr(14)/pyr(11))
      pyr(32) = - datan(pyr(15)/pyr(12))
      pyr(33) = - datan(pyr(16)/pyr(13))
      pyr(34) = pyr(11)*0.5d0; pyr(35) = pyr(14)*0.5d0
      pyr(36) = pyr(12)*0.5d0; pyr(37) = pyr(15)*0.5d0
      pyr(38) = (pyr(11)+pyr(12))*0.5d0
      pyr(39) = (pyr(14)+pyr(15))*0.5d0
      endif
! Koordinaten des gemeinsamen Zentrums "rcm" der drei Pyramiden
! bzw. Kammern und mittlerer Abstand zu den Pyramiden bzw. Kammern
! "dmi" (zur Fehlerberechnung von "Sonnen-", "Planeten- und Aphel-
! positionen" in Giza in den Subroutinen "sonpos", "aphelko" und
! "plako")
      do i=1,3; rcm(i) = (rp(1,i) + rp(2,i) + rp(3,i))/3.d0; enddo
      do i=1,3
      acm(i) = dsqrt((rp(i,1)-rcm(1))**2 + (rp(i,2)-rcm(2))**2 &
      + (rp(i,3)-rcm(3))**2)
      enddo
      dmi = (acm(1) + acm(2) + acm(3))/3.d0
      do i=1,8
      write(6,'(5f12.6)') (pyr(5*(i-1)+j),j=1,5)
      enddo
!c
!c

```



```

! . . Zusatze zur 3-dim. Berechnung
  if (ison>=4) then
    pyr(19) = pyr(18) - pyr(17)
    paz = pyr(17); pbz = pyr(18); pcz = pyr(19)
  ic write(6,(' x: ',3f12.3)) (pyr(i),i=11,13)
  ic write(6,(' y: ',3f12.3)) (pyr(i),i=14,16)
  ic write(6,(' z: ',3f12.3)) (pyr(i),i=17,19)
! . . Erzeugung eines Vektors pd, der auf pa und pb senkrecht steht.
pdx = pby * paz - pay * pbz
pdy = paz * pbz - pbx * paz
pdz = pax * pay - pax * pby
aba = dsqrt(pax*pax + pay*pay + paz*paz)
abb = dsqrt(pbx*pbx + pby*pby + pbz*pbz)
abd = dsqrt(pdx*pdx + pdy*pdy + pdz*pdz)
dfakt = (abb + aba) * 0.5d0/abd
pyr(7) = pdx * dfakt
pyr(8) = pdy * dfakt
pyr(9) = pdz * dfakt
! . . Modellwerte fuer FITEX
  if (ison==5) then
    z(1) = z0; z(2) = z0; z(3) = z0
    z(4) = pax; z(5) = pay; z(6) = paz
    z(7) = pbx; z(8) = pby; z(9) = pbz
  endif
endif
! . . Laengen, Laengenverhaeltnisse, Winkel
  if (ison<=2) then
    pyr(24) = pbx/pax
    pyr(25) = pby/pay
    pyr(26) = pby/pbx; if (iek==2) pyr(26) = -pyr(26)
  else
    pyr(21) = dsqrt(pax*pax + pay*pay + paz*paz)
    pyr(22) = dsqrt(pbx*pbx + pby*pby + pbz*pbz)
    pyr(23) = dsqrt(pcx*pcx + pcy*pcy + pcz*pcz)
    pyr(24) = pyr(22)/pyr(21)
    pyr(25) = pyr(23)/pyr(21)
    pyr(26) = pyr(23)/pyr(22)
    pyr(27) = dacos((pax*pbx+pay*pby+pbz*pbz)/(pyr(21)*pyr(22)))
    pyr(28) = dacos((pax*pcx+pay*pcy+pbz*pcz)/(pyr(21)*pyr(23)))
    pyr(29) = dacos((pbx*pcx+pby*pcy+pbz*pcz)/(pyr(22)*pyr(23)))
  endif
!-----Einlesen aller Parameter der V50P870-Kurzversion (Meeus)
20 if (imod==1) then
  open(unit=10,file='invsop1.t')
  read(10,*)
  do n=1,12
    read(10,*) ; read(10,*) lmax(n)
    read(10,*) (jp(n,j),j=1,lmax(n))
    do m=1,lmax(n)
      read(10,*)
      do j=1,jp(n,m)
        read(10,*) idummy,(par1(i,j,m,n),i=1,3)
      enddo
    enddo
  enddo
  close(10)
endif

```

```

!-----Bahnparameter als Polynome 3. Grades aus V50P82 (Meeus)
  if (io==2 .or. irb/=1 .or. imod==3 .or. ipla==3) then
    open(unit=10,file='invsop3.t')
    do ll=1,2
      do n=1,3; read(10,*) ; enddo
      do k=1,8
        do n=1,2; read(10,*); enddo
        do j=1,6; read(10,*) (par3(i,j,k,ll),i=1,4); enddo
      enddo
    enddo
    close(10)
  endif
!-----Titelzeilen
  do iu=ix,6,5
    call titel1(iaph,ijd,iu,ison,ipla,ilin,isep,nurtr, &
      iuniv,isl2,iop0)
    call titel2(iu,imod,ivers,irb,ipla, &
      ison,ih,i,iek,ijd,ika,iaph,ilin,ical,ak,zjdel,zjahr,delt, &
      dwi,dwikomb,dwi0,dwi2,dwi3,iamax,step,ikomb,zmin,zmax)
! . . . Tabellenkopf
    call tabe(iaph,imod,iek,iu,io,ison,ipla,ilin,itrans,isl2, &
      iop0,iout)
  enddo
  if (iaph==5) go to 200
  if (ipla==3) go to 300
!
! Anmerkung: In jedem Programmlauf wird nur eine
! der drei folgenden Hauptschleifen verwendet.
!===== 1. Hauptschleife =====
!-----1. Hauptschleife (Pyramiden- und Kammerpositionen-
! sowie Aphel- und Perihelzeitpunkte des Merkur)
  k = kmin
100 zk = dfloat(k)
  if (imod==2 .and. ijd==15 .and. iaph<=2) zk = ak
  isw = 1; if (iaph<=2 .and. iout==3) isw = 2
  jmax = i0; ncount = i0
!.....JDE-Zeitpunkt (Merkur im und ausserhalb des Aphels)
120 zjde = zjdel
  if (ijd==15 .or. iaph==3 .or. iaph==4) then
    ik = k
    if (isw==1 .or. (isw==2 .and. iaph<=2)) then
      if (ijd==15 .and. (imod/=2 .or. &
        (imod==2 .and. (iaph==3 .or. iaph==4)))) ak = zk
      if (ijd==15) then
        call ephim(i0,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)
      else
        call ephim(1,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)
      endif
    else
      account = dfloat(ncount)
      if (ijd==15) then
        ak = zk + step * (account - zamax * 0.5d0)/ymer
        call ephim(i0,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)
      enddo
    enddo
  enddo

```

```

945     else
      zjde = zjdel + step * (account - zamax * 0.5d0)
      call ephim(1,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)
    endif
  endif
endif
950
  if (ijd==i0) call ephim(1,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)
  ik = idint(ak)
  time = (zjde - zjd0)/tcen
  tau = (zjde - zjd0)/tml
  if (ison==5) then
    do i=1,4; iw(i) = iw0(i); enddo
    do i=1,3; w(i) = w0(i); enddo
    do i=1,7; x(i) = x0(i); enddo
    do i=4,6; x(i) = x(i) * pidg; enddo
  endif
960  inum(1) = inum(1) + 1

!.....Variante 1 (VSOP87D, Kurzversion aus "Meeus", mult. threads)
  if (imod==1) then
    !$omp parallel do default(shared) private(i,resu)
      do i=1,9; call vsopl(i,tau,resu); re(i) = resu; enddo
    !$omp end parallel do
  endif

970 !.....Variante 2 (VSOP87A/C, Vollversion)
140 if (imod==2) then
  do i=1,3; ii = 3*(i-1)
    call vsop2(zjde,ivers,i,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
    do j=1,3; re(ii+j) = rku(j); enddo
  enddo
endif
975

980 !.....Variante 3 (Keplersche Gleichung, Polynome 3. Grades nach VSOP82)
  if (io==2 .or. irb/=1 .or. imod==3) then
    inmax = 3
    if (io==2) inmax = 4
    do i=1,inmax; ii = 6*i
      call vsop3(lv,i,ix,ir,time,res)
      if (ir/=i0) go to 500
      re(25+ii) = res(1); re(28+ii) = res(5)
      re(26+ii) = res(2); re(29+ii) = res(4)
      re(27+ii) = res(3); re(30+ii) = res(6)
      if (imod==3 .and. i.<=4) re(3*i-2) = res(11)
    enddo
  endif
990

!.....Koordinaten-Transformation und Bestimmung von F-pos
  if (irb==2 .or. imod/=3) call kartko(ison)
  if (irb==2) call transfo(irb,rku)
  if (irb==2 .or. imod/=3) &
    call relpos(ipla,ison,ijd,iek,iekk,ika)

!.....Korrelation der Positionen pruefen, Output
  ic = i0
  err3 = z0
  err4 = z0
  dif1 = re(1) - re(4); call reduz(dif1,i0,i0)
  dif2 = re(1) - re(7); call reduz(dif2,i0,i0)

```

```

1005  if (ison<=2) then
    err1 = dif1 - diff1; call reduz(err1,i0,i0)
    err2 = dif2 - diff2; call reduz(err2,i0,i0)
    if (iek==3) then
      err3 = dif1 + diff1; call reduz(err3,i0,i0)
      err4 = dif2 + diff2; call reduz(err4,i0,i0)
    endif
1010 !.....Hauptbedingung pruefen (ison = 1, 2). . . . .
  if ((dabs(err1)<=dwi .and. dabs(err2)<=dwi) .or. ijd/=15 &
    .or. (iek==3 .and. dabs(err3)<=dwi .and. dabs(err4)<=dwi) &
    .or. (ijd/=15 .and. imod==2 .and. ikomb==i0)) then
    if (ikomb==1 .and. imod==1) then
      imod = 2; dwi = dwikomb; go to 140
    endif
    if (iek==3) then
      iekk = 1
    endif
    if (dabs(err3)<=dwi .and. dabs(err4)<=dwi) iekk = 2
  endif
  inum(2) = inum(2) + 1; ic = 1
  Resultat Output
  call konst(ik,kon)
  dd = dn; if (iek==2 .or. iekk==2) dd = ds
  do iu=ix,6,5
    if (imod/=3) then
      if (iek==3 .and. iekk==1) then
        write(iu,56)kon,ik,zjde,zjahr,re(1), &
          dif1,dif2,err1,err2,dd
      elseif (iek==3 .and. iekk==2) then
        write(iu,56)kon,ik,zjde,zjahr,re(1), &
          dif1,dif2,err3,err4,dd
      else
        write(iu,55)kon,ik,zjde,zjahr,re(1), &
          dif1,dif2,err1,err2,xyr(36)
      endif
    else
      if (iek==3 .and. iekk==2) then
        write(iu,56)kon,ik,zjde,zjahr,re(1), &
          dif1,dif2,err3,err4,dd
      else
        write(iu,56)kon,ik,zjde,zjahr,re(1), &
          dif1,dif2,err1,err2,dd
      endif
    enddo
  enddo
endif
1050 else
  if ((iaph==3 .or. iaph==4) .and. isw==1 .and. ijd==15) then
    ifl = i0; if (xyr(36)<=dwi2) ifl = 1
  endif
!.....Hauptbedingung pruefen (ison = 3, 4, 5) . . . . .
  if (((isw==1 .or. (isw==2 .and. iaph<=2)) .and. &
    (xyr(36)<=dwi .or. ijd/=15 .or. &
    (imod==2 .and. ikomb==i0 .and. iaph<=2))) .or. &
    (isw==2 .and. ((ifl==1 .and. xyr(36)<=dwi3 .and. &
    ijd==15) .or. ijd/=15))) then
    if (ikomb==1 .and. imod==1) then
      imod = 2; dwi = dwikomb; go to 140
    endif
    inum(2) = inum(2) + 1
  endif

```

```

!
Sonnenposition
call sonpos(ison,iek,ix,rp(3,1),rp(3,2),rp(3,3),rcm,dmi, &
iter,iw,ke,mfit,nfit,f,x,e,w,y,z)
ic = 1; dd = dn
if (iek==2) dd = ds
do isun=1,4; ort(i0,isun) = xyr(30+isun); enddo
!
Resultat Output
if (isw==1) then
call konst(ik,kon)
do iu=ix,6,5
if (ison==5) then
if (ipla==2) then
write(iu,184)kon,ik,zjahr,dif1,dif2,ke,iw(3), &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
else
write(iu,165)kon,ik,zjahr,dif1,dif2,ke,iw(3), &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
endif
elseif (ison==3) then
write(iu,67)kon,ik,zjahr,re(1),dif1,dif2, &
xyr(31),xyr(32),emp,xyr(34),dd,xyr(36)
else
if (ipla==2) then
write(iu,85)kon,ik,zjahr,re(1),dif1,dif2, &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
else
write(iu,65)kon,ik,zjahr,re(1),dif1,dif2, &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
endif
endif
enddo
else
if (((xyr(36)<=dwi2.or.iaph<=2).and.ijd==15).or. &
ijd/=15.or.imod==2) then
if (iout==3) then
call konst(ik,kon)
delh = delt * 24.d0
call reduz(x(5),1,i0)
if (ipla==1) then
xma = xyr(35) * 1.d-7
sonne = -datan((xyr(33)-rp(3,3))/xyr(31))*gdpi
else
xma = xyr(35) * 1.d-9
dxr = xyr(31)-rp(3,1); dyr = xyr(32)-rp(3,2)
sonne = -datan(dyrdxr)*gdpi
if (dxr*dcos(sonne*pidx)>0.d0) sonne = sonne + 180.d0
call reduz(sonne,i0,i0)
endif
do iu=ix,6,5
if (iaph==3.or.iaph==4) then
if (ipla==2) then
write(iu,275)zjde,delh,x(5)*gdpi,xma, &
sonne,(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
else
write(iu,255)zjde,delh,x(5)*gdpi,xma, &
sonne,(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
endif
elseif (iaph<=2) then
if (ipla==2) then

```

```

write(iu,276)kon,ik,zjahr,x(5)*gdpi,xma, &
sonne,(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
else
write(iu,256)kon,ik,zjahr,x(5)*gdpi,xma, &
sonne,(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
endif
enddo
else
!
Pruefung zur Signifikanz --> dk
dk = ' '
zf = dabs((xyr(35)-zthe(ipla))/zthe(ipla))
if (zf<=2.d-2 .and.xy(36)>0.5d0) dk = 'M '
if (zf>2.d-2 .and.xy(36)<=0.5d0) dk = 'F '
if (zf<=2.d-2 .and.xy(36)<=0.5d0) dk = 'FM '
if (zf<=1.d-3 .and.xy(36)<=0.1d0) dk = '>>>'
do iu=ix,6,5
if (ison==5) then
if (ipla==2) then
write(iu,386)dk,ik,zjde,xyr(35),ke,iw(3), &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
else
write(iu,366)dk,ik,zjde,xyr(35),ke,iw(3), &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
endif
elseif (ison==3) then
write(iu,367)dk,ik,zjde,xyr(35),ncount-iamax/2, &
xyr(31),xyr(32),emp,xyr(34),dd,xyr(36)
else
if (ipla==2) then
write(iu,384)dk,ik,zjde,xyr(35),ncount-iamax/2, &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
else
write(iu,365)dk,ik,zjde,xyr(35),ncount-iamax/2, &
(xyr(30+i),i=1,4),dd,xyr(36)
endif
endif
enddo
endif
!h
call histogramm(xyr(36),ihis) !h
endif
endif
!.....Weiterer Output
do iu=ix,6,5
if (ic=1 .and.imod/=3 .and.io==2 .and.is12==0) then
call linie(iu,2)
write(iu,57) (re(i),i=1,9)
do i=1,3; t1(i) = ' '; if (xyr(3+i)<z0) t1(i) = '-'; enddo
write(iu,54) (xyr(i),i=1,3),t1(1),dabs(xy(4)), &
t1(2),dabs(xy(5)),t1(3),dabs(xy(6)),(xyr(i),i=7,9)
write(iu,'(ix,6f9.6,f22.8,'%&')' ) xyr(11),xyr(12), &
xyr(14),xyr(15),xyr(17),xyr(18),xyr(36)
call linie(iu,2)
endif
if (is12/=0) call linie(iu,1)
if (is12==0 .and.ic==1.and.imod==3.and.io==2) call linie(iu,2)

```

```

1185 if (ic==1 .and. io==2 .and. isl2==0) then
      if (imod/=3) then
        if (ivers==3) then
          write(iu, '( " ' ascending node (M/V/E/Ma): ', 2f12.6, &
            & ' ', f12.6)') re(34), re(40), re(52)
        else
          write(iu, '( " ' ascending node (M/V/E/Ma): ', 4f12.6)') &
            (re(28+6*i), i=1,4)
        endif
      write(iu, '( " ' inclination i (M/V/E/Ma): ', 4f12.6)') &
        (re(29+6*i), i=1,4)
      write(iu, '( " ' perihelion pi (M/V/E/Ma): ', 4f12.6)') &
        (re(30+6*i), i=1,4)
      if (imod/=3 .and. irb/=1) &
        write(iu, '( " ' ang. par. (omega, i, tau): ', 3f12.6)') &
          ao*gdpi, ai*gdpi, at*gdpi
      if (ison==5) then
        write(iu, '( " ' transl. X1, X2, X3; del-t: ', 3f12.6, &
          & f9.3, ' days')') (x(i), i=1,3), delt
        do i=4,6; call reduz(x(i), 1, i0); enddo
        write(iu, '( " ' Euler angl. X4, X5, X6; M: ', 3f12.6, &
          & f13.0)') (x(i)*gdpi, i=4,6), xyr(35)
        write(6, '( " ' X7: ', f12.6)') x(7)
      endif
    else
      do i=5,8; ii = 6*i
        call vsop3(lv,i,ix,ir,time,res); if (ir/=i0) go to 500
        re(25+ii) = res(1); re(28+ii) = res(5)
        re(26+ii) = res(2); re(29+ii) = res(4)
        re(27+ii) = res(3); re(30+ii) = res(6)
      enddo
      call elements(iu, ivers, pla)
    endif
  if ((ison==3 .and. ijd>=1 .and. ijd<=10) .or. ison==4) write(iu, &
    & '( " ' scale factor M : ', f13.0)') xyr(35)
  call linie(iu, 1)
endif
enddo

1205
1210
1215
1220 !.....Output: Koordinaten aller Planeten einschliesslich Neptun und
! des Schwerpunktsystems Erde-Mond, letzteres nur fuer V50P87A,
! sowie transformierte "planetarische" Koordinaten in Giza
if ((imod==1 .and. iaph<=2 .and. isl2==0 .and. io==2) &
  .or. isl2/=0) then
  call plako(diff, ipla, ijd, ik, ison, ipos, &
    rcm, x, y, ort, rp, dd, dn, dss, pla, plan, emp, text, tt, titab, &
    isl2, dmi, zjda, zjde, ivers, md, ix, prec, lu, r, ierr, rku)
endif

1225

1230 ! . . Ruecksprung fuer Aphel-Umgebung
if (ikomb==1 .and. imod==2) then
  imod = 1; dw1 = dwi0
endif
if (iaph==3 .or. iaph==4) then
  ncount = ncount + 1
  if (ncount>jmax) then
    ncount = i0
    if (isw==1) then
      if (ijd==15 .and. ifl==i0) go to 190

```

```

1240      isw = 2; jmax = iamax; go to 120
    endif
  else
    go to 120
  endif
endif

1245
! . . Standardruecksprung
190 k = k + 1
if (k<=kmax) go to 100

1250 !.....Aphelposition der Merkbahn fuer Konstellation 13 bzw. 14,
! sowie "quick start option" 371 und 372
if (ipla/=3) call aphelko(imod, ivers, iaph, ipla, &
  ison, ijd, io, iop0, ix, rp(3,4), x, y, rcm, dmi)

1255 !-----Ende der 1. Hauptschleife (Pyramiden- und Kammerpositionen)-----
      go to 400

!-----2. Hauptschleife -----
!-----2. Hauptschleife -----
!-----2. Hauptschleife -----
!-----2. Hauptschleife (freier Zeitpunkt und Minimierung von Fpos-----
! fuer Pyramiden- und Kammeranordnung, Tabelle 51 in "Pyramiden
! und Planeten" und Tabelle 20 (?) im zweiten Buch)
200 zjde = zjdemin
dfe = 0.3d0; eep = e(1)
irestart = i0; x36 = z0
! VORSICHT: "zfact" und "zstep" nicht zu gross waehlen, weil sonst
! beim Ruecksprung (s.u.) Konstellationen verloren gehen. Standard-
! werte fuer Pyramiden: 0.5/ 1.0 und fuer die Kammern: 0.1/ 0.2
if (ipla==1) then
  zfact = 0.5d0; zstep = 1.d0
else
  (optimiert fuer alle Kammerzuordnungen)
  zfact = 0.1d0; zstep = 0.2d0
endif

1275 !

!.....Startparameter fuer "fitmin"
1280 ifitrun = i0; itin = i0
imodus = 1; iflag = i0
ke = 1; indx = 1; nu = i0
ddx1 = 1.d0; ddx2 = 1.d0
do i=1,10; test(i) = z0; enddo
do i=1,5
  xx(i) = z0; yy(i) = z0
enddo
xx(1) = zjde; go to 250
240 call ephim(1, iaph, ipla, ical, ak, iak, zjde, zjahr, delt)
250 tau = (zjde - zjd0)/tml
if (ison==5) then
  do i=1,4; iw(i) = iw0(i); enddo
  do i=1,3; w(i) = w0(i); enddo
  do i=1,7; x(i) = x0(i); enddo
  do i=4,6; x(i) = x(i) * pidg; enddo
endif
inum(1) = inum(1) + 1

```

```

1300 !.....Variante 1 (VSOP87D, Kurzversion aus "Meeus", mult. threads)
1301   if (imod==1) then
1302     $omp parallel do default(shared) private(i, resu)
1303       do i=1,9; call vsopl(i,tau,resu); re(i) = resu; enddo
1304     $omp end parallel do
1305   endif
1306
1307 !.....Variante 2 (VSOP87A/C, Vollversion)
1308   if (imod==2) then
1309     do i=1,3; ii = 3*(i-1)
1310       call vsop2(zjde,ivers,i,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
1311       do j=1,3; re(ii+j) = rku(j); enddo
1312     enddo
1313   endif
1314
1315 !.....Koordinaten-Transformation und Bestimmung von F-pos
1316   call kartko(ison)
1317   call relpos(ipla,ison,iid,iek,iekk,ika)
1318   if (ison==5) yy(indx) = xyr(36)
1319
1320 ! . . . zjde so lange erhoehen, bis relativer Fehler nicht mehr steigt.
1321 !c write(6,(' ' zjde,irestart,xyr(36),dwi,imod = ' ',f18.7,i3, &
1322 !c & 2f9.3,i3) ' ' zjde,irestart,xyr(36),dwi,imod
1323   if (xyr(36)>10.d0) imod = 1
1324   if (irestart==1) then
1325     if (xyr(36)>x36) then
1326       go to 290
1327     else
1328       zjdelim = zjde
1329     endif
1330     endif; irestart = i0
1331
1332 ! . . . Bedingung zum Aufruf von fitmin pruefen
1333   if (xyr(36)>dwi.and. ifitrun==i0) go to 290
1334   if (ikomb==1) imod = 2
1335
1336 ! . . Minimierung des relativen Fehlers F-pos mit "fitmin"
1337   ifitrun = 1; imodus = 1
1338   if (ddx1<dfe.or.ddx2<dfe) imodus = 2
1339   call fitmin(imod,imodus,iaph,ke,xx,yy,eep,step,nu,iflag, &
1340     ddx1,ddx2,test,itin,indx,ix)
1341   zjde = xx(indx)
1342   if (ke==1) go to 240
1343   irestart = 1
1344
1345 ! . . verhindert, dass fitmin endlos ins vorherige Minimum faellt
1346   if (dabs(zjde-zjdevor)<=0.1d0) then
1347     zjde = zjdelim; go to 290
1348   endif; zjdevor = zjde
1349
1350 !.....Hauptbedingung pruefen (ison = 5) . . . . .
1351   if (xyr(36)>=dwikomb) go to 290
1352   inum(2) = inum(2) + 1
1353
1354 ! . . Sonnenposition und Output
1355   call ephim(1,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)
1356   call konst(iak,kon)
1357   call sonpos(ison,iek,ix,rp(3,1),rp(3,2),rp(3,3), &
1358     rcm,dmi,iter,iw,ke,mfit,nfit,f,x,e,w,v,z)

```

```
!.....Startparameter fuer "fitmin", "sekante" und "ringfit"
```

```
320 if (ison==5) then
  iflag = i0; ke = 1
  indx = 1; nu = i0
  ddx1 = dfd; ddx2 = ddx1; itin = i0
  do i=1,10; test(i) = z0; enddo
  do i=1,5
```

1420

```
    xx(i) = z0
    yy(i) = z0
  enddo
  xx(1) = zjde
  endif
  go to 340
```

1425

```
330 zjde = xx(indx)
call ephim(1,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)
340 time = (zjde - zjd0)/tcen
tau = (zjde - zjd0)/tmil
inum(1) = inum(1) + 1
```

1430

```
!.....Variante 1 (VSOP87D, Kurzversion aus "Meeus", mult. threads)
```

```
if (imod==1) then
  !somp parallel do default(shared) private(i, resu)
    do i=1,12; call vsop1(i,tau, resu); re(i) = resu; enddo
  !somp end parallel do
  if (ilin<=2) then
    call kartko(ison)
    do i=1,9; rk(i) = xyr(i); enddo
  endif
endif
```

1440

1445

```
!.....Variante 2 (VSOP87A/C, Vollversion)
```

```
350 if (imod==2) then
  do i=1(1),il(2),il(3); ii = 3*(i-1)
  call vsop2(zjde,ivers,i,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
  do j=1,3
    re(ii+j) = rku(j)
    if (ilin<=2) rk(ii+j) = r(j)
  enddo
enddo
endif
```

1450

1455

```
!.....Variante 3 (Keplersche Gleichung, Polynome 3. Grades nach VSOP82)
```

```
if (imod==3) then
  do i=1,4; ii = 6*i
  call vsop3(lv,i,ix,ir,time,res)
  if (ir/=i0) go to 500
  re(25+ii) = res(1); re(28+ii) = res(5)
  re(26+ii) = res(2); re(29+ii) = res(4)
  re(27+ii) = res(3); re(30+ii) = res(6)
  if (i<=4) re(3*i-2) = res(11)
  enddo
endif
```

1465

```
!.....Korrelation der Positionen pruefen
```

```
ic = i0; iwo = i0
df(1) = re(1)-re(4); df(2) = re(1)-re(7)
df(3) = re(1)-re(10); df(4) = re(4)-re(7)
df(5) = re(4)-re(10); df(6) = re(7)-re(10)
do i=1,6; call reduz(df(i),i0,i0); enddo
```

1475

```
if (ilin==3) difm = dmax1(dabs(df(1)),dabs(df(2)),dabs(df(4)))
if (ilin==4) difm = dmax1(dabs(df(1)),dabs(df(2)),dabs(df(3)), &
  dabs(df(4)),dabs(df(5)),dabs(df(6)))
if (isep==1) then
  if (itransit==1) difm = df(2)
  if (itransit==2) difm = df(4)
else
  if (itransit==1 .or. itransit==2) then
    call sepa(itransit,2,rk,sepl)
    difm = dabs(sepl)
  endif
endif
if (ison==5) yy(indx) = difm
! . . . Test-Ausdruck (-> !t)
!t difr = re(7)-re(1)
!t call reduz(difr,i0,i0)
!t do iu=ix,6,5; write(iu,'(''imod,ifit,dt,le-lm,jde,difm = '',2i2,&
!t &f5.1,f6.1,f18.7,f13.7)')imod,ifitrun,step,difr,zjde,difm;enddo

1480

1485

1490

1495

1500

1505

1510

1515

1520

1525

1530
```

```
! . . Minimierung des Gesamtwinkels difm mit "fitmin" fuer ison = 5
! (Das heisst, "ison" hat hier eine andere Funktion und bedeutet
! Minimumsuche.)
```

```
if (ison==5) then
  ifitrun = 1; step = 1.d0
  if (ilin==3 .and. itransit==i0) then
    call fitmin(imod,1,iaph,ke,xx,yy,e(1),step,nu, &
    iflag,ddx1,ddx2,test,itin,indx,ix); zjde = xx(indx)
  endif
  if (itransit==1 .or. itransit==2) then
    if (isep==1) then
      xj2 = xx(indx); yy2 = yy(indx); indx = 2
      call ringfit(xj1,xj2,xj3,yy1,yy2,yy3, &
        1.d-6,1.d-2,nu,50,ix,ke)
      xx(2) = xj2; zjde = xj2
    else
      eep = e(1)
      if (ikomb==1 .and. imod==1 .and. isep>=3) eep=1.d2*e(1)
      imodus = 1
      if (ddx1<dfe .or. ddx2<dfe) imodus = 2
      call fitmin(imod,imodus,iaph,ke,xx,yy,eep,dfd,nu, &
        iflag,ddx1,ddx2,test,itin,indx,ix)
      zjde = xx(indx)
    endif
  endif
  if (ke==1 .or. (isep==1 .and. ke==5)) go to 330
endif
```

```
! . . Spezialtest fuer ikomb = 0 (imod = 1, 3)
! Anmerkung: Aufgrund der Zeitschritte (1 Tag) ist es moeglich,
! dass das Minimum des Winkelintervalls (difm) fuer die eklipti-
```



```

1535 ! kalen laengen der Planeten genau zwischen zwei Zeitpunkten er-
! reicht wird. Falls die Schwelle (dwi0) so knapp unterschritten
! wird, dass sie an den Zeitpunkten davor und danach schon wieder
! ueberschritten wird, wuerde das Ereignis verloren gehen. Des-
! halb wird die Schwelle (dwi) zuvor um 1 Grad erhoeht, dann das
! Winkelintervall minimiert und anschliessend geprueft, ob die
! urspruengliche Schwelle (dwi0) unterschritten wurde.
! if (ikomb==i0.and.ilin>=3) then
!   if (difm<=dwi0) go to 360
!   go to 370
! endif
1545 ! .. Gegebenenfalls Sprung von der oberen zur unteren Konjunktion.
! Bei Minimierung der Winkelseparation (isep 2,3,4) wuerden ab
! einem gewissen Zeitpunkt nur noch obere Konjunktionen berech-
! net werden. Das wird durch die folgende if-Abfrage behoben.
1550 360 if (isep>=2 .and. ((itransit==1 .and.dabs(df(2))>170.d0) &
!   .or.(itransit==2 .and.dabs(df(4))>170.d0))) then
!   zjde = zjde + tsy*0.5d0
!   go to 320
! endif
1555 if (ikomb/=1 .or.(ikomb==1 .and.(difm<=dwikomb.or. &
!   ilin<=2))) then
!   if (itransit==i0.and.nurtr==1) inum(2) = inum(2) + 1
!   ic = 1
!   if (ic==1 .and.icv==0 .and.ison/=5 .and.ilin>=3) then
1560     inum(3) = inum(3) + 1
!   do iu=ix,6,5
!     write(iu,'(i12,'. syzygy')) inum(3)
!   enddo
!   endif
1565 call konst(ik,kon)
! .. Pruefen des Transits (nur bei imod = 1, 2)
!   if (itransit==1 .and.ison==5) then
!     if (itransit==i0.or.ilin<=2) call memo(zjde,zjahr, &
!       deit,df(1),df(2),df(3),difm,zmem,iak,imem)
!     if (itransit==1 .or.itransit==2) then
1570       call transit(itransit,ikomb,imod,ipla,ilin,iaph,ivers, &
!         isep,ical,iuniv,tr,sepl,itt,sep,zjde,id5,da5,dmo5, &
!         zjahr,rk,md,ddx1,ddx2,dfd,test,itin,is,irs,ix,pan,sd,sl,&
!         iop0,inum)
!       tra(itransit) = tr
1575       endif
! .. Ereignis mit Transit und Output
!   if ((ilin>=3 .and.itransit==2).or. &
!     (ilin<=2 .and.tr/=')) then
!     if (ikomb==1 .and.imod==1 .and.ilin<=2) then
1580       imod = 2; go to 320
!     endif
!     if (nurtr==1 .or.(nurtr==2 .and. &
!       (tra(1)/=' ' .or.tra(2)/=' '))) then
!       if (ilin<=2 .or.nurtr==2) inum(2) = inum(2) + 1
1585       iwo = 1
!       if (ilin>=3) then
!         do iu=ix,6,5
!           if (dabs(zmem(5))<1.d-4) then
!             zmem(5) = dabs(zmem(5))
1590             write(iu,456)kon,' ',tra(1),tra(2),imem, &
!               (zmem(i),i=1,7)
!             elseif (dabs(zmem(6))<1.d-4) then

```

```

1595 zmem(6) = dabs(zmem(6))
!   write(iu,457)kon,' ',tra(1),tra(2),imem, &
!     (zmem(i),i=1,7)
!   else
!     write(iu,455)kon,' ',tra(1),tra(2),imem, &
!       (zmem(i),i=1,7)
!   endif
1600 enddo
! else
!   if (iop0== -803 .and.(zjahr<= -13000.d0 .or. &
!     zjahr>=17000.d0)) go to 390; ts = ' '
!   if (tra(ilin)/='M' .and.tra(ilin)/='V') ts=tra(ilin)
1605   if (iuniv==2) call delta_T(zjde)
!   call jdedate(zjde,ical,ida,da,dmo)
!   if (ida(3)>=izmin) then
!     do iu=ix,6,5
1610       if (izp<=3) call zwizeile(iu,io,zmem(1), &
!         ilin,imod,isep,ical,izp)
!       if ((isep<=3 .and. zmem(1)<=1566122.5d0).or. &
!         (isep==4 .and.(zmem(1)<=1931365.5d0 .or. &
!           zmem(1)>=5373484.5d0))) then
1615         if (isep<=2) then
!           write(iu,458)kon,ts,imem,da(7),dmo,ida(3), &
!             (ida(i),dp,i=4,5),ida(6),(zmem(i),i=3,6),sep,irs
!         else
!           if (isep==3) then
1620             if (itt==3) &
!               write(iu,459)kon,ts,da5(3,7),dmo5(3),id5(3,3), &
!                 ((id5(l,i),dp,i=4,5),id5(l,6),l=1,5),sep,sl,irs
!             if (itt==2) &
!               write(iu,461)kon,ts,da5(3,7),dmo5(3),id5(3,3), &
!                 ((id5(l,i),dp,i=4,5),id5(l,6),str2,l=1,3,2), &
!                 (id5(5,i),dp,i=4,5),id5(5,6),sep,sl,irs
1625             if (itt==1) &
!               write(iu,471)kon,ts,da5(3,7),dmo5(3),id5(3,3), &
!                 str2,str2,(id5(3,i),dp,i=4,5),id5(3,6), &
!                 str2,str2,sep,sl,irs
!             else
!               if (itt==3) &
1630                 write(iu,659)kon,ts,da5(3,7),dmo5(3),id5(3,3), &
!                   ((id5(l,i),dp,i=4,5),id5(l,6),l=1,5),sep,sl, &
!                   (pan(i),i=1,5),sd(1),sd(2),irs
!               if (itt==2) &
!                 write(iu,661)kon,ts,da5(3,7),dmo5(3),id5(3,3), &
!                   ((id5(l,i),dp,i=4,5),id5(l,6),str2,l=1,3,2), &
!                   (id5(5,i),dp,i=4,5),id5(5,6),sep,sl,pan(1), &
!                   str3,pan(3),str3,pan(5),sd(1),sd(2),irs
1635                 if (itt==1) &
!                   write(iu,671)kon,ts,da5(3,7),dmo5(3),id5(3,3), &
!                     str2,str2,(id5(3,i),dp,i=4,5),id5(3,6), &
!                     str2,str2,sep,sl,str3,str3,pan(3), &
!                     str3,str3,sd(1),sd(2),irs
1640                 endif
!               if (itt==i0 .and.iu==6) inum(2) = inum(2) - 1
!               endif
!             endif
!           else
1645             if (isep<=2) then
!               write(iu,558)kon,ts,imem,da(7),dmo,ida(3), &
!                 (ida(i),dp,i=4,5),ida(6),(zmem(i),i=3,6),sep,irs

```



```

! . . Bedingter groesserer Zeitsprung
if (ilin<2 .or. (dwin<21.d0 .and. ((iflag2==1 .and. iflag1==i0) &
.or. (ison==5 .and. ifitrun==i0 .and. (ke==i0.or.ke==3)))) ) then
  zjde = zjde + tsprung; iflag1 = i0
else
  zjde = zjdestep
  if (ison==5 .or. (ison/=5 .and. dabs(difm)>dwin*sz)) then
    stepl = difm*fact + zstep
    if (ic==1) stepl = 0.9d0*ymer
  else
    zjde = zjde + stepl
  endif
endif
endif; icv = ic
if (zjde<=zjdenax) go to 310
! . . Ergaenzung (Tabellenkopf fuer Transit-Test mit inum(2)=0)
if (ilin<2 .and. inum(2)==0) then
  do iu=ix,6,5
    call zwizeile(iu,io,zmem(1),ilin,imod,isep,ical,izp)
  enddo
endif

!-----Ende der 3. Hauptschleife (Linearkonstellation, Transit)-----
!=====
!----- Ende der Hauptschleifen -----
!=====

400 do iu=ix,6,5; if (io/=2) call linie(iu,1+ipar); enddo

! . . Ruecksprung bei Option -803 und Speichern von "inser-2.t"
if (iop0==--803) then
  if (ilin==1) then
    ilin = 2; zmin = -30000; zmax = 30000
    go to 10
  endif
  call save_ser
endif

!-----Endzeilen
call cpu_time(zib)
call date_and_time(zdate,ztime,zzone,iw2) ! (--> threads)
call contime(1,zia,zib,iw1,iw2,ihour,imin,sec) ! ( " )
call contime(2,zia,zib,iw1,iw2,ihour2,imin2,sec2) ! ( " )
do iu=ix,6,5
  call endzeile(ipla,imod,ilin,iaph,isep,ison,ijd,ipos,iu, &
inum,ihour,imin,sec,ihour2,imin2,sec2,is12,iop0) ! (threads)
  if (ipla<2.and.imod<=2.and.ison>=3) then
    write(iu,'(7x,a24,a33)') 'Frequency of deviations ', &
& ' Fpos(0 to 5%) in steps of 0.05%:'
    call linie(iu,1)
  do i=0,4
    write(iu,'(2(3x,10i3))') (ihis(j+i*20),j=1,20)
  enddo; call linie(iu,1); write(iu,*)
  endif
  close(iu)
enddo
500 continue

```

```

1830 !-----Ende des Hauptprogramms-----
stop
54 format(1x,3f9.6,3(a1,f7.6),3f9.6)
55 format(1x,a2,i7,f14.5,f10.3,f8.3,4f8.3,f6.1)
56 format(1x,a2,i7,f15.5,f11.3,f9.3,4f8.3,a2)
1835 57 format(1x,3(f9.4,f8.4,f9.6))
58 format(1x,a2,i7,f10.3,3f8.3,3f7.1,f5.1,a2,f7.3)
59 format(1x,a2,i7,f10.3,3f8.3,2f7.1,a7,f5.1,a2,f7.3)
85 format(1x,a2,i7,f10.3,3f8.3,3f7.2,f5.2,a2,f7.3)
165 format(1x,a2,i7,f10.3,2f8.3,i3,i4,3f7.1,f6.1,a2,f7.3)
1840 164 format(1x,a2,i7,f10.3,2f8.3,i3,i4,3f7.1,f6.1,a2,f7.3)
255 format(1x,f14.5,f7.1,f7.2,f7.3,f7.2,3f7.1,f6.1,a2,f7.3)
256 format(1x,a2,i7,f10.3,f8.2,f7.3,f7.2,4f7.1,a2,f7.3)
275 format(1x,f14.5,f7.1,f7.2,f7.3,f7.2,3f7.2,f6.2,a2,f7.3)
276 format(1x,a2,i7,f10.3,f8.2,f7.3,f8.2,3f7.2,f6.2,a2,f7.3)
365 format(1x,a3,i8,f13.3,f12.0,i6,1x,3f7.1,f5.1,a2,f7.3)
366 format(1x,a3,i8,f13.3,f12.0,i2,i4,3f7.1,f6.1,a2,f7.3)
367 format(1x,a3,i8,f13.3,f12.0,i6,1x,2f7.1,a7,f5.1,a2,f7.3)
384 format(1x,a3,i8,f13.3,f12.0,i6,1x,3f7.2,f5.2,a2,f7.3)
386 format(1x,a3,i8,f13.3,f12.0,i2,i4,3f7.2,f6.2,a2,f7.3)
405 format(1x,a2,i7,f11.3,f8.3,f9.3,f9.4,f8.1,2f7.1,1x,a2,f7.3)
406 format(1x,a2,i7,f11.3,f8.3,f9.3,f9.4,f8.2,2f7.2,1x,a2,f7.3)
407 format(1x,a2,i7,f15.5,f11.3,i3,i4,f8.1,2f7.1,f6.2,a2,f6.3)
408 format(1x,a2,i7,f15.5,f11.3,i3,i4,f8.2,2f7.2,f6.2,a2,f6.3)
455 format(1x,a2,3a1,i7,f15.5,f11.3,5f8.3)
456 format(1x,a2,3a1,i7,f15.5,f11.3,2f8.3,f6.1,f10.3,f8.3)
457 format(1x,a2,3a1,i7,f15.5,f11.3,3f8.3,f6.1,f10.3)
458 format(1x,a2,i7,f5.0,a5,i6,i3,2(a1,i2),4f8.3,f7.1,i5)
459 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i6,i3,2(a1,i2),4i4,2(a1,i2),f7.1,a1,i4)
461 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i6,i3,2(a1,i2),2(a10,i4,2(a1,i2)), &
f7.1,a1,i4)
1860 471 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i6,1x,a8,2x,a8,i4,2(a1,i2),2(2x,a8), &
f7.1,a1,i4)
558 format(1x,a2,a1,i7,f5.0,a5,i5,i4,2(a1,i2),4f8.3,f7.1,i4)
559 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i5,5(i4,2(a1,i2)),f7.1,a1,i3)
1865 561 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i5,i4,2(a1,i2),2(a10,i4,2(a1,i2)), &
f7.1,a1,i3)
571 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i5,2a10,i4,2(a1,i2),2a10,f7.1,a1,i3)
659 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i6,5(i4,a1,i2,a1,i2),f7.1,1x,a1, &
3x,5f8.2,4x,2f8.2,i6)
1870 661 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i6,i4,2(a1,i2),2(a10,i4,2(a1,i2)), &
f7.1,1x,a1,3x,f8.2,a8,f8.2,4x,2f8.2,i6)
671 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i6,2a10,i4,2(a1,i2),2a10,f7.1,1x,a1, &
3x,2a8,f8.2,2a8,4x,2f8.2,i6)
759 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i5,1x,5(i4,a1,i2,a1,i2),f7.1,1x,a1, &
3x,5f8.2,4x,2f8.2,i6)
1875 761 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i5,1x,i4,2(a1,i2),2(a10,i4,2(a1,i2)), &
f7.1,1x,a1,3x,f8.2,a8,f8.2,a8,f8.2,4x,2f8.2,i6)
771 format(1x,a2,a1,f4.0,a5,i5,1x,2a10,i4,2(a1,i2),2a10,f7.1,1x,a1, &
3x,2a8,f8.2,2a8,4x,2f8.2,i6)
1880
! . . Ausgabe einer groesseren Stellenanzahl zur Feinabstimmung bzw.
! Minimierung von F[%] fuer die Schnellstart-Optionen 4 und 9.
! Dies wurde verwendet fuer Buch 1.
! Suche in der Umgebung des Merkur-Aphels bzw. Merkur-Perihels
!f255 format(1x,f14.5,f8.2,f7.2,f8.4,f6.1,3f7.1,f5.1,a2/65x,f14.8)
!f275 format(1x,f14.5,f8.2,f7.2,f7.3,f7.2,3f7.2,f5.1,a2/65x,f14.8)
end program P4_4

```

```

1890 subroutine inputdata(ipla,ilin,imod,imo4,ikomb,io,lv,ivers, &
      itran,isep,iuniv,ical,ika,iaph,iamax,step,ison,ih,i,irb,iid, &
      zmin,zmax,ak,zjdel,dwi,dwikomb,dwi2,dwi3,nurtr,iek,iop0,iout)
!-----Inputdaten und Programmstart-----
implicit double precision (a-h,o-z)
character(36) :: com
data ita/0/ ! pre-init.
iy = 6; ipla = 1; itran = 1
io = 0; ire = 0; z0 = 0.d0
write(iy, '(/27x,27(''))')
write(iy, '(30x, "PLANETARY CORRELATION"))')
write(iy, '(29x, "Program P4-4, June 2015"))')
write(iy, '(27x,27(''))')

! . . . Schnellstart-Menue
write(iy, '(7x,a16,9x,a18,7x,a16/5x,70a1/5(6x,2(a19,6x),a18/), &
& 5x,70a1)') &
(' ', i=1,70), &
'pyramids of Giza', 'chambers, Great P.', 'transits, syzygy', &
(' ', i=1,70), &
'3D Mer. at aph. (1)', '3D Mer. at per. (6)', 'Mercury tr. (11)', &
'2D Mer. at aph. (2)', 'Keplers equ. (7)', 'Venus tr. (12)', &
'const. 12, 3088 (3)', 'const. 12, 3088 (8)', 'syzygy, 3 pl. (13)', &
'1.5 days, 3088 (4)', '1.5 days, 3088 (9)', 'syzygy, 4 pl. (14)', &
'near aphelion (5)', 'F minimized (10)', 'TYMT-test (15)', &
(' ', i=1,70)
do
do
write(iy, '(8x,a10,3x,a20,3x,a26)', advance='no') info (111)', &
'detailed options (0)', '(0..15 or book options) : '
read(*,*,iostat=iox) iop0
if (iox==0) exit
call emes(ire,com,dm)
enddo; iop=iop0
if (iop==0) then; write(iy,*); go to 10; endif
if (iop==111) then; call info; iout=4; return; endif

1920
1925 ! . . . Verborgene Optionen fuer Tabellen aus beiden oben genannten
! Buechern, s.a. im Programmkopf unter "Neue Optionen, b)"
! if ((iop==0 .and.iop<=15).or. &
1. "Pyramiden und Planeten", Tab. 39-51
(iop>=390 .and.iop<=392).or.(iop>=400 .and.iop<=402).or. &
(iop>=410 .and.iop<=432).or.(iop>=440 .and.iop<=442).or. &
iop==450 .or. &
(iop>=460 .and.iop<=461).or.(iop>=470 .and.iop<=471).or. &
(iop>=480 .and.iop<=481).or.(iop>=490 .and.iop<=492).or. &
(iop>=500 .and.iop<=502).or.(iop>=510 .and.iop<=512).or. &
(iop>=517 .and.iop<=519).or. &
2. Buch 2, Tab. 17-38 ausser 34
iop==170 .or. &
iop==180 .or.(iop<=190 .and.iop<=192).or.iop==200 .or. &
iop==210 .or.iop==220 .or.iop==230 .or.iop==240 .or. &
iop==250 .or.iop==260 .or.iop==270 .or.iop==280 .or. &
iop==290 .or.iop==300 .or.iop==310 .or.iop==320 .or. &
iop==330 .or.iop==350 .or.iop==351 .or.iop==360 .or. &
iop==361 .or.(iop>=370 .and.iop<=372).or.iop==380 .or. &
iop==381 .or.iop==385 .or.iop==999 .or.iop===-803) exit
ire = 1; call emes(ire,com,dm)
enddo

```

```

! . . Auswertung der eingegebenen Option
if (iop<0 .or.iop>15) then
id = mod(iop,10); ita = (iop-id)/10

1950
! Buch 1 (Parameter fuer Datei "inparm.t")
if (ita==39) iop = 16 + id
if (ita==40) iop = 19 + id
if (ita==41 .or.ita==42) then
if (id<=6) iop = 22 + id
if (id==7) iop = 3
if (id>=8) iop = 21 + id
endif
if (ita==43) iop = 31 + id
if (ita==44) iop = 23 + 3*id
if (ita==45) iop = 2
if (ita==46 .or.ita==47) iop = 34 + id
if (ita==48) iop = 36 + id
if (ita==49 .and.id==0) iop = 3
if (ita==49 .and.id>=1) iop = 28 + id
if (ita==50 .and.id==0) iop = 1
if (ita==50 .and.id>=1) iop = 37 + id
if (ita==51 .and.id<=2) iop = 40 + id
if (ita==51 .and.id>=7) iop = 64 + id

1970
! Buch 2 (Parameter fuer Datei "inparm.t")
if (ita==17 .or.ita==18) iop = 26 + ita
if (ita==19) iop = 45 + id
if (ita==20 .or.ita==21) iop = 28 + ita
if (ita==22) iop = 50
if (ita==23 .or.ita==24) iop = 28 + ita
if (ita==25) iop = 8
if (ita==26) iop = 3
if (ita==27 .or.ita==28) iop = 26 + ita
if (ita==29) iop = 14
if (ita>=30 .and.ita<=33) iop = 25 + ita
if (ita==35) iop = 59 + id
if (ita==36) iop = 61 + id
if (ita==37) iop = 63 + id ! Bei iop0=371, 372 s.a. "aphelko".
if (ita==38 .and.id<=1) iop = 66 + id
if (ita==38 .and.id==5) iop = 68
if (iop0===-803) iop = 69 ! Erzeugung der Datei "inser-2.t"
endif

1990
! . . Einlesen der Parameter aus "inparm.t"
call inputfile(ipla,ilin,imod,imo4,ikomb,io,lv,ivers, &
      itran,isep,iuniv,ical,ika,iaph,iamax,step,ison,ih,i,irb,iid, &
      zmin,zmax,ak,zjdel,dwi,dwikomb,dwi2,dwi3,nurtr,iek,iop,1,iout)
return

1995
! . . . Menues fuer Einzel Eingabe der Parameter.....
! . . Planetenpositionen
10 do
write(iy, '(' Constell. pyr.(1), chamb.(2), lin.(3) : '&
& ), advance='no')
read(*,*,iostat=iox) ipla
if (ipla>=1 .and.ipla<=3 .and.iox==0) exit
call emes(ire,com,dm)
enddo

2000
2005

```

```

! . . Linearkonstellation, Transite
  ilin = 4
  if (ipla==3) then
    do
      write(iy, '( " Tr. Mer.(1), Ven.(2), 3-co.(3), 4-co.(4) : "' &
        & ), advance='no')
      read(*,*,iostat=iox) ilin
      if (ilin>=1 .and. ilin<=4 .and. iox==0) exit
      call emes(ire,com,dm)
    enddo
  endif

! . . VSOP, Theorie-Variante
! Es erfolgt hier eine Aenderung des Parameters 'imod' (s.u.).
! Eingabe : VSOP87 Kombi.(1), Kurzv.(2), Kepl.(3), Vollv.(4)
! intern : VSOP87 Kurzv.(1), Vollv.(2), Kepl.(3)
! ikomb = 0
do
  if (ipla/=3) then
    write(iy, '( " VSOP87      combi. (1), short version (2), "/ &
      & ), advance='no'
      read(*,*,iostat=iox) imod
      if (imod>=1 .and. imod<=4 .and. iox==0) exit
    else
      if (ilin>=3) then
        write(iy, '( " VSOP87      combi.(1), short v.(2), "' &
          & 'Kepl.(3) : "' , advance='no')
        read(*,*,iostat=iox) imod
        if (imod>=1 .and. imod<=3 .and. iox==0) exit
      else
        write(iy, '( " VSOP87-version full v.(1), "' &
          & "short v.(2) : "' , advance='no')
        read(*,*,iostat=iox) imod
        if (imod>=1 .and. imod<=2 .and. iox==0) exit
      endif
    endif
    call emes(ire,com,dm)
  enddo
! Aendern des Parameters "imod"
! (imod4 wird eingefuehrt, da imod wechselt, falls ikomb = 1 ist.)
  imod4 = 0
  if (imod==1) ikomb = 1
  if (imod==2) imod = 1
  if (imod==4) then
    imod = 2; imod4 = 1
  endif

! . . Version von VSOP87
! (Bei Transits u. J2000: geringe Abw. zu Meeus => keine Option
! bzw. ipla <= 2.)
  lv = 1; ivers = 3
  if (imod/=1 .or. (imod==1 .and. ikomb==1 .and. ipla<=2)) then
    do
      write(iy, '( " System      ecl. of epoch (1), J2000.0 (2) : "' &
        & ), advance='no')
      read(*,*,iostat=iox) lv
      if ((lv==1 .or. lv==2) .and. iox==0) exit
      call emes(ire,com,dm)
    enddo
  endif

```

```

    enddo
    if (lv==2) ivers = 1
  endif

! . . Merkur- und Venustransite vor Sonne pruefen bei VSOP-Vollversion
! (Diese Option wird nicht mehr abgefragt, da nach Optimierung der
! VSOP87-Routine der Geschwindigkeitsvorteil durch Weglassen der
! Transit-Pruefung nur noch gering ist.)
! if (ipla==3 .and. ikomb==1 .and. ilin>=3) then
!   do
!     write(iy, '( " Check planetary transit yes (1), no (2) : "' &
!       & ), advance='no')
!     read(*,*,iostat=iox) itran
!     if ((itran==1 .or. itran==2) .and. iox==0) exit
!     call emes(ire,com,dm)
!   enddo
!   if (itran==2) io = 1
!   if (itran==3) then
!     do
!       write(iy, '( " Date      equ.L.(1), nearest (2), phases (3)"/ &
!         & "phases and position angles (4) : "' &
!         & ), advance='no')
!       read(*,*,iostat=iox) isep
!       if (isep>=1 .and. isep<=4 .and. iox==0) exit
!       call emes(ire,com,dm)
!     enddo
!   endif
!   isep = 1
!   if (itran==1 .and. ilin<=2) then
!     do
!       write(iy, '( " Date      equ.L.(1), nearest (2), phases (3)"/ &
!         & "phases and position angles (4) : "' &
!         & ), advance='no')
!       read(*,*,iostat=iox) isep
!       if (isep>=1 .and. isep<=4 .and. iox==0) exit
!       call emes(ire,com,dm)
!     enddo
!   endif
!   isep = 0

! . . Julian/Gregorian calendar: Automatic choice of calendar or
!   only Gregorian calendar
  ical = 0
  do
    write(iy, '( " Calendar only Greg. (1), Jul./Greg. (2) : "' &
      & ), advance='no')
    read(*,*,iostat=iox) ical
    if ((ical==1 .or. ical==2) .and. iox==0) exit
    call emes(ire,com,dm)
  enddo

! . . Terrestrial Time bzw. Universal Time
  iuniv = 1
  if (itran==1 .and. ilin<=2 .and. isep>=3) then
    do
      write(iy, '( " Time system      JDE/ TT (1), UT (2) : "' &
        & ), advance='no')
      read(*,*,iostat=iox) iuniv
      if ((iuniv==1 .or. iuniv==2) .and. iox==0) exit
      call emes(ire,com,dm)
    enddo
  endif

! . . Zuordnung der Planeten Erde (E), Venus (V) und Merkur (M) zu
!   Koenigs-, Koeniginnen- und Felsenkammer in dieser Reihenfolge
  ika = 0

```

```

2125 if (ipla==2 .and. imod/=3) then
      do
        write(iy, '(\'\' Planets E-V-M (1), E-M-V (2), V-E-M (3), \'\' / &
          & \'\' , advance='no')
        read(*,*, iostat=iox) ika
        if (ika==1 .and. ika<=6 .and. iox==0) exit
        call emes(ire, com, dm)
      enddo
    endif
2135 ! . . Zeitpunkte im/um Aphel bzw. Perihel oder freier Zeitpunkt
      iaph = 1
      iamax = 0
      step = 24.d0
      if (ipla/=3) then
2140 do
        if (imod==2 .and. ikomb==0 .and. imo4==0) then
          write(iy, '(\'\' Passage aph./per. area of aph./per. free\'\' / &
            (1) (2) (3) (4) (5) : \'\'&
            & \'\' , advance='no')
          read(*,*, iostat=iox) iaph
          if (iaph>=1 .and. iaph<=5 .and. iox==0) exit
          elseif (imod==2 .and. ikomb==1 .and. imo4==0) then
2150 write(iy, '(\'\' Passage aph. (1), per. (2), free (5) : \'\'&
            & \'\' , advance='no')
          read(*,*, iostat=iox) iaph
          if ((iaph==1 .or. iaph==2 .or. iaph==5).and. iox==0) exit
          elseif (imod==2 .and. ikomb==0 .and. imo4==1) then
2155 write(iy, '(\'\' Passage aph./ per. area of aph./ per. \'\' / &
            (1) (2) (3) (4) : \'\'&
            & \'\' , advance='no')
          read(*,*, iostat=iox) iaph
          if (iaph>=1 .and. iaph<=4 .and. iox==0) exit
        else
2160 write(iy, '(\'\' Passage aphelion (1), perihelion (2) : \'\'&
            & \'\' , advance='no')
          read(*,*, iostat=iox) iaph
          if ((iaph==1 .or. iaph==2).and. iox==0) exit
        endif
2165 call emes(ire, com, dm)
      enddo
      if (iaph==3 .or. iaph==4) then
        do
          write(iy, '(\'\' Steps per Mercury passage : \'\'') , advance='no')
          read(*,*, iostat=iox) iamax
          if (iimax>0 .and. iimax<=200000 .and. iox==0) exit
          call emes(ire, com, dm)
        enddo
      do
2175 write(iy, '(\'\' Step width (hours, real) : \'\'') , advance='no')
          read(*,*, iostat=iox) step
          if (step>z0 .and. iox==0) exit
          call emes(ire, com, dm)
        enddo
2180 if (imod==2) io = 1
      endif
    endif

```

```

! . . Sonnenposition
2185 ison = 1
      if (ipla/=3) then
        do
          if (ipla==1 .and. iaph<=2) then
            if (imod==2) then
2190 write(iy, '(\'\' Sun pos. Myk.(1), Chefr.(2), free (3) : \'\'&
              & \'\' , advance='no')
            else
              write(iy, '(\'\' Sun pos. south of Myk.(1), Chefr.(2) : \'\'&
                & \'\' , advance='no')
            endif
2195 read(*,*, iostat=iox) ison
            else
              if (imod==2) ison = 3
            endif
            if (((imod==2 .and. ison>=1 .and. ison<=3).or. &
              (imod==3 .and. (ison==1 .or. ison==2))).and. iox==0) exit
            call emes(ire, com, dm)
          enddo
        endif
2205 ! . . Freie Sonnenposition, Berechnung 2- oder 3-dimensional
      if (iaph==5) ison = 5
      if (ison==3) then
        do
          if (ipla==1) then
2210 write(iy, '(\'\' Sun 2D (1), 3D/SLE (2), 3D/FITE (3) : \'\'&
              & \'\' , advance='no')
            else
              write(iy, '(\'\' Sun (three-dim.): SLE (2), FITE (3) : \'\'&
                & \'\' , advance='no')
            endif
2215 read(*,*, iostat=iox) ison2
            if (((ipla==1 .and. ison2>=1 .and. ison2<=3).or. &
              (ipla==2 .and. (ison2==2 .or. ison2==3))).and. iox==0) exit
            call emes(ire, com, dm)
          enddo
          if (ison2==2) ison = 4
          if (ison2==3) ison = 5
        endif
2225 ! . . Hoehenlage der Pyramiden-Grundflaechen bzw. der -Schwerpunkte
      ihi = 0
      if (ipla/=3 .and. ison>=4) then
        do
          if (ipla==1) then
2230 write(iy, '(\'\' z-coord. base (1), C-M (2), top (3) : \'\'&
              & \'\' , advance='no')
            else
              write(iy, '(\'\' Wall east (1), middle (2), west (3) : \'\'&
                & \'\' , advance='no')
            endif
2235 read(*,*, iostat=iox) ihi
            if (ihi>=1 .and. ihi<=3 .and. iox==0) exit
            call emes(ire, com, dm)
          enddo
        endif
2240

```



```

! . . Grundebene Ekliptik, Merkur- oder Venusbahn
irb = 1
2245 if (ipla/=3 .and. imod<=2 .and. ison==1) then
do
write(iy, '( " Coord. ecl.(1), Mer.(2-4), Ven.(5) : ' ' &
& ), advance='no')
read(*,*, iostat=i ox) irb
2250 if (irb>=1 .and. irb<=5 .and. i ox==0) exit
call emes(ire, com, dm)
enddo
endif

2255 ! . . Angabe bzw. Berechnung von JDE
ijd = 15
if (ipla/=3 .and. ikomb==0 .and. iaph/=5) then
do
if (imod==2 .and. iaph<=2) then
2260 write(iy, '( " Constell. (1..14), k-No. (15), JDE (0) : ' ' &
& ), advance='no')
else
write(iy, '( " Constell. (1..14), years (15), JDE (0) : ' ' &
& ), advance='no')
endif
read(*,*, iostat=i ox) ijd
2265 if (ijd>=0 .and. ijd<=15 .and. i ox==0) exit
call emes(ire, com, dm)
enddo
endif

2270 ak = z0
zmin = z0
zmax = z0
if (ijd==15) then
2275 if (imod==2 .and. iaph<=2 .and. ipla/=3) then
do
write(iy, '( " k (real): ' ' ', advance='no')
call pcheck(1, ak, 2, dm, imod, ire)
if (ire==0) exit
enddo
else
2280 do
write(iy, '( " from year (real): ' ' ', advance='no')
call pcheck(1, zmin, 1, dm, imod, ire)
if (ire==0) exit
enddo
do
2285 write(iy, '( " until year (real): ' ' ', advance='no')
call pcheck(1, zmax, 1, dm, imod, ire)
if (zmin>=zmax .and. ire==0) then
call emes(ire, com, dm)
ire = 1
endif
if (ire==0) exit
enddo
2295 endif
endif
if (ipla==3) then
step = z0
2300 if (ilin>=3 .and. ikomb==0) then
do

```

```

write(iy, '( " Step width [hrs] (min.-search 0.) (real) : ' ' &
& ), advance='no')
read(*,*, iostat=i ox) step
2305 if (step>=z0 .and. i ox==0) exit
call emes(ire, com, dm)
enddo
endif
endif
if (step==z0) ison = 5
if (ipla==3 .and. step/=z0) io = 1
zjdel = z0
if (ijd==0) then
do
2315 write(iy, '( " JDE (real) : ' ' ', advance='no')
call pcheck(1, zjdel, 3, dm, imod, ire)
if (ire==0) exit
enddo
endif
2320 ! . . Winkelintervall bzw. relativer Fehler
dwi = z0
dwi2 = z0
dwi3 = z0
dwikomb = z0; dm = 99.99d0
2325 if (ipla/=3 .and. ijd==15 .and. (imod/=2 .or. &
(imod==2 .and. (iaph==3 .or. iaph==4))) then
if (ikomb==0 .and. iaph/=5) then
do
if (ison<=2) then
2330 if (imod/=3) dm = 10.d0
write(iy, '( " Tolerance ecl. long. Venus, Earth (real) ' ' ', &
& ' ' : ' ' ', advance='no')
else
2335 write(iy, '( " Max. F-pos at aphelion/ per. (real) [%] ' ' ', &
& ' ' : ' ' ', advance='no')
endif
call pcheck(2, dwi, 1, dm, imod, ire)
if (ire==0) exit
enddo
else
2340 do
if (ison<=2) then
if (imod/=3) dm = 10.d0
2345 write(iy, '( " Tolerance ecl. long. VSOP short (real) ' ' ', &
& ' ' : ' ' ', advance='no')
else
write(iy, '( " iaph/=5 .or. (iaph==5 .and. ikomb==1)) then
2350 write(iy, '( " Max. F-pos VSOP short ver. (real) [%] ' ' ', &
& ' ' : ' ' ', advance='no')
else
write(iy, '( " Max. F-pos, VSOP short, start fitmin [%] ' ' ', &
& ' ' : ' ' ', advance='no')
endif
2355 call pcheck(2, dwi, 1, dm, imod, ire)
if (ire==0) exit
enddo
do
if (ison<=2) then
2360

```

```

2365      if (imod/=3) dm = 10.d0
         write(iy, '( " " VSOP full (real)', &
           & ' " " ', advance='no')
         else
           if (iaph/=5 .or. (iaph=5 .and. ikomb==1)) then
             write(iy, '( " " VSOP full ver. (real) [%]', &
               & ' " " ', advance='no')
           else
             write(iy, '( " " VSOP short, final range [%]', &
               & ' " " ', advance='no')
             endif
           call pcheck(2, dwikomb, 1, dm, imod, ire)
           if (ire==0) exit
           enddo
         endif
         if (iaph==3 .or. iaph==4) then
           do
             write(iy, '( " " consider without printing [%]', &
               & ' " " ', advance='no')
             call pcheck(2, dwi2, 1, dm, imod, ire)
             if (ire==0) exit
             enddo
           do
             write(iy, '( " " print beyond aphelion/per. [%]', &
               & ' " " ', advance='no')
             call pcheck(2, dwi3, 1, dm, imod, ire)
             if (ire==0) exit
             enddo
           do
             write(iy, '( " " range of eclipt. longitude (real)', &
               & ' " " ', advance='no')
             call pcheck(2, dwi, 1, dm, imod, ire)
             if (ire==0) exit
             enddo
           else
             do
               write(iy, '( " Ecl. angular range, VSOP short v. (real)', &
                 & ' " " ', advance='no')
               call pcheck(2, dwi, 1, dm, imod, ire)
               if (ire==0) exit
               enddo
             do
               write(iy, '( " " VSOP full v. (real)', &
                 & ' " " ', advance='no')
               call pcheck(2, dwikomb, 1, dm, imod, ire)
               if (ire==0) exit
               enddo
             endif
             endif
           endif
         endif
       endif
     ! . . Dreier- oder Viererkonjunktion nur mit Transit
     nurtr = 1
     if (ipla==3 .and. ilin>=3 .and. ison==5 .and. imod/=3 &
       .and. itran==1) then

```

```

2420       do
         write(iy, '( " All conjunctions (1), only transits (2)', &
           & ' " " ', advance='no')
         read(*, *, iostat=iox) nurtr
         if ((nurtr==1 .or. nurtr==2) .and. iox==0) exit
         call emes(ire, com, dm)
         enddo
       endif
     ! . . Blickrichtung auf die Planetenbahnen
     iek = 1
     if (ipla/=3) then
       do
         if (ison<=2 .and. (ijd==15 .or. ijd==0)) then
           if ((imod==2 .and. iaph<=2) .or. ijd==0) then
             write(iy, '( " View from ecliptic North (1), South (2)', &
               & ' " " ', advance='no')
             read(*, *, iostat=iox) iek
             if (iek>=1 .and. iek<=2 .and. iox==0) exit
             else
               write(iy, '( " View from eclipt. N (1), S (2), N/S (3)', &
                 & ' " " ', advance='no')
               read(*, *, iostat=iox) iek
               if (iek>=1 .and. iek<=3 .and. iox==0) exit
               endif
               call emes(ire, com, dm)
             else
               iek = 1
               if ((ijd>=6 .and. ijd<=11) .or. ijd==13 .or. ijd==14) iek=2; exit
               endif
             enddo
             endif
           enddo
         ! . . Ausgabe
         if (io==0) then
           io = 2; if (iaph==5) io = 1
           if (imo4==0 .and. iaph/=5) then
             do
               write(iy, '( " Output normal (1), extended (2)', &
                 & ' " " ', advance='no')
               read(*, *, iostat=iox) io
               if ((io/=2 .or. io==2) .and. iox==0) exit
               call emes(ire, com, dm)
               enddo
             endif
             endif
           enddo
         ! . . Ausgabegeraet
         do
           if (imod<=2 .and. ipla<=2 .and. ison==5) then
             write(iy, '( " Mon.(1), file (2), special (3), exit (4)', &
               & ' " " ', advance='no')
             read(*, *, iostat=iox) iout
             if (iout>=1 .and. iout<=4 .and. iox==0) exit
             else
               write(iy, '( " Monitor (1), mon. + file (2), exit (4)', &
                 & ' " " ', advance='no')
               read(*, *, iostat=iox) iout
               if ((iout==1 .or. iout==2 .or. iout==4) .and. iox==0) exit

```

```

2480      endif
      call emes(ire,com,dm)
      enddo
    end subroutine

    subroutine inputfile(ipla,ilin,imod,imo4,ikomb,io,lv,ivers, &
      itrans,isep,iuniv,ical,ika,iaph,iamax,step,ison,ih,i,rb,i,jd, &
      zmin,zmax,ak,zjdel,dwi,dwikomb,dwi2,dwi3,nurtr,iek,iop,i,rv,iout)
      !-----Einlesen der Inputdaten bei Schnellstart-----
      !
      ! irw=1: lesen aus "inparm.t", irw=2: schreiben in "inedit.t"
      ! Mit Hilfe von inedit.t kann inparm.t manuell editiert werden.
      implicit double precision (a-h,o-z)
      if (irw==1) then
        if (iop/=999) then
          open(unit=10,file='inparm.t')
          do i=1,10*iop+1; read(10,*); enddo
        else
          open(unit=10,file='inedit.t')
          do i=1,24; read(10,*); enddo
        endif
      end if
      read(10,*) ipla,ilin,imod,imo4,ikomb
      read(10,*) lv,ivers,itrans,isep,iuniv
      read(10,*) ical,ika,iaph,iamax,step
      read(10,*) ison,ih,i,rb,i,jd
      read(10,*) zmin,zmax,ak,zjdel
      read(10,*) dwi,dwikomb,dwi2,dwi3
      read(10,*) nurtr,iek,iop,iout
      elseif (irw==2) then
        open(unit=10,file='inedit.t')
        do i=1,34; read(10,*); enddo
        write(10,'(5i3)') ipla,ilin,imod,imo4,ikomb
        write(10,'(5i3)') lv,ivers,itrans,isep,iuniv
        write(10,'(3i3,i6,f10.5)') ical,ika,iaph,iamax,step
        write(10,'(3i3,i4)') ison,ih,i,rb,i,jd
        write(10,'(3f13.5,f15.5)') zmin,zmax,ak,zjdel
        write(10,'(4f8.3)') dwi,dwikomb,dwi2,dwi3
        write(10,*) ('-',i=1,59)
        write(10,*) ('*',i=1,27), ' END ', ('*',i=1,27)
      endif
    close(10)
    end subroutine

    subroutine chambers(ig,rx)
      !-----Aenderung der Planeten-Kammer-Zuordnung-----
      ! Reihenfolge Koenigs-, Koeniginnen- u. Felsenkammer mit Planeten:
      ! ig: 1. E-V-M, 2. E-M-V, 3. V-E-M, 4. V-M-E, 5. M-E-V, 6. M-V-E
      implicit double precision (a-h,o-z)
      dimension :: rx(3,4),x(5),y(5)
      if (ig==3 .or. ig==5) call pchange(1,1,2,rx,x,y,indx)
      if (ig==2 .or. ig==4 .or. ig==5) call pchange(1,2,3,rx,x,y,indx)
      if (ig==4) call pchange(1,1,2,rx,x,y,indx)
      if (ig==6) call pchange(1,1,3,rx,x,y,indx)
    end subroutine

    subroutine pchange(imodus,iz,jz,rx,x,y,indx)
      !-----Vertauschen von Input-Zeilen oder Zahlen in "fitmin"-----
      implicit double precision (a-h,o-z)
      dimension :: rx(3,4),x(5),y(5)

```

```

2540      if (imodus==1) then; do i=1,4
      rpc=rx(iz,i); rxx(iz,i)=rxx(jz,i); rxx(jz,i)=rpc; enddo
      elseif (imodus==2) then
        z=x(iz); x(iz)=x(jz); x(jz)=z; z=y(iz); y(iz)=y(jz); y(jz)=z
        if (indx==iz) then; indx = jz; return; endif
        if (indx==jz) indx = iz
      endif
    end subroutine

    !-----
    !-----Read and check of input parameter p-----
    !
    ! modus i: read + check time (1), tolerance (2)
    ! time n: year (1), k-number (2), JDE (3)
    ! p: input parameter, dm: maximum allowed value
    ! error code ire (ire = 0 means "no error".)
    ! implicit double precision (a-h,o-z)
    character(36) :: com
    ire = 0; read(*,*,iostat=iox) p; if (iox/=0) ire = 1
    if (i==1 .and. ire==0) then
      ire = 2
      if (imod/=3) then
        if (n==1 .and. (p<-13000.00001d0 .or. p>17000.00001d0)) then
          com = ' (-13 000. <= year <= 17 000.)'
        elseif (n==2 .and. (p<-63000.001d0 .or. p>63000.001d0)) then
          com = ' (-63 000. <= k <= 63 000.)'
        elseif (n==3 .and. (p<-3030000.1d0 .or. p>7940000.1d0)) then
          com = ' (-3 030 000. <= JDE <= 7 940 000.)'
        else
          ire = 0
        endif
      else
        if (n==1 .and. (p<-30000.00001d0 .or. p>30000.00001d0)) then
          com = ' (-30 000. <= year <= 30 000.)'
        elseif (n==2 .and. (p<-133000.01d0 .or. p>117000.01d0)) then
          com = ' (-133 000. <= k <= 117 000.)'
        elseif (n==3 .and. (p<-9240000.1d0 .or. p>12680000.1d0)) then
          com = ' (-9 240 000. <= JDE <= 12 680 000.)'
        else
          ire = 0
        endif
      endif
    elseif (i==2 .and. ire==0) then
      if (p<=0.d0) ire = 1; if (p>dm) ire = 3
    endif
    if (ire/=0) call emes(ire,com,dm)
    end subroutine

    !-----Error message-----
    !
    ! implicit double precision (a-h,o-z)
    character(36) :: com
    iy = 6
    if (ire==1) write(iy, '/') ----> incorrect input. '/'
    if (ire==2) write(iy, '/') ----> incorrect input. ',', &
      & a36('/')com
    if (ire==3) write(iy, '/') ----> number too large ',', &
      & '(max.,',f6.2,',)',f1) dm
    end subroutine

```

```

subroutine konst(ik,kon)
!-----Automatische Erkennung der Planetenkonst. 1 bis 14 --> kon-----
! Suchtoleranz (+/-) fuer Konst.: 53 Tage, fuer "->": 880 Tage
use base, only : akon
implicit double precision (a-h,o-z)
character(2) :: kon,tkon(14)
data tkon/ '1','2','3','4','5','6','7', &
, '8','9','10','11','12','13','14' /
2600
ye = 10.d0; kon = ,
ep = 0.6d0; ako = dfloat(ik)
do i=1,14
a1 = dabs(ako-akon(i))
a2 = dabs(ako-(akon(i)-1.d0))
if (a1<ye.or.a2<ye) kon = '->',
if (a1<ep.or.a2<ep) kon = tkon(i)
enddo
end subroutine

2615
subroutine ephim(i,iaph,ipla,ical,ak,iak,day,year,delt)
! Input ist "ak" (Nummer des Apheldurchgangs), "day" oder "year".
! i = 0: ak --> day, year, delt
! i = 1: day --> ak, iak, year, delt
! i = 2: year --> day, ak, iak
implicit double precision (a-h,o-z)
if (i==0) call akday(0,iaph,ipla,ak,iak,day)
! . . Neue Werte (Buch 2)
! Diese Zahlen verbessern nur die Genauigkeit der dezimalen Jah-
! reszahl auf +/- 0.5 Tage, aendern jedoch nichts an den bishe-
! rigen astronomischen Berechnungen und Datumsberechnungen. Alle
! durch 400 teilbaren Jahreszahlen, wie z.B. -1200.0 oder 2000.0,
! entsprechen jetzt exakt dem 1. Januar, 12 Uhr. Das heisst, das
! dezimale Jahr 2000.0 bedeutet die Standard-Epoche J2000.0.
2620
if (ical==2 .and. ((i<=1 .and.day>=0.d0 .and.day<2299160.5d0) &
.or.(i==2 .and.year>= -4712.d0 .and.year<1582.785497d0))) then
A = 365.25d0; B = 0.d0; C = -4712.d0 ! (Julian. Kal.)
else
A = 365.2425d0; B = 2451545.d0; C = 2000.d0 ! (Gregor. Kal.)
endif
! . . Vorherige Werte (Programm P3, Buch 1)
!c A = 365.248d0; B = 0.d0; C = -4711.9986d0 ! (Programm P3)

2640
! . . Umrechnung der Daten
if (i<=1) year = (day - B)/A + C
if (i==1) call akday(1,iaph,ipla,ak,iak,day)
if (i<=1) then
call akday(0,iaph,ipla,dnint(ak),iak,aiday)
delt = day - aiday
else
day = A * (year - C) + B
call akday(1,iaph,ipla,ak,iak,day)
endif
end subroutine

2650
subroutine akday(j,iaph,ipla,ak,iak,day)
!-----Julian Ephemeris Day-----
! j = 0: ak --> day
! j = 1: day --> ak,iak

```

```

! ymer = Umlaufzeit des Merkur in Tagen
use base, only : pmer,ymer
implicit double precision (a-h,o-z)
if (j==0) then
aak = ak
if (iaph==1 .or.iaph==3 .or.(iaph==5 .and.ipla==1)) &
aak = aak - 0.5d0
day = pmer + ymer * aak
endif
if (j==1) then
ak = (day - pmer)/ymer
if (iaph==1 .or.iaph==3 .or.(iaph==5 .and.ipla==1)) &
ak = ak + 0.5d0
iak = idnint(ak)
endif
! . . Apheldurchgang der Erde
!c day = 2451547.507d0 + 365.2596358d0 * (ak + 0.5d0) &
+ 1.58d-8 * (ak + 0.5d0)**2
end subroutine

2670
subroutine delta_T(zjd)
!-----Umrechnung: Terrestrial Time --> Universal Time-----
! Gleichungen von Fred Espenak und Jean Meeus, entwickelt auf Ba-
! sis des "Five Millennium Canon of Solar Eclipses", nach Artikeln
! von Morrison/Stephenson (2004) und Stephenson/Houlden (1986).
! (NASA Eclipse Web Site, Polynomial expressions for DELTA-T, 2005)
implicit double precision (a-h,o-z)
call ephim(1,1,1,ak,iak,zjd,y,delt)
if (y>-500.d0 .and.y<=500.d0) then
u = y/100.d0
del = 10583.6d0 - 1014.41d0 * u + 33.78311d0 * u**2 &
- 5.952053d0 * u**3 - 0.1798452d0 * u**4 &
+ 0.022174192d0 * u**5 + 0.0090316521d0 * u**6
elseif (y>500.d0 .and.y<=1600.d0) then
u = (y-1000.d0)/100.d0
del = 1574.2d0 - 556.01d0 * u + 71.23472d0 * u**2 &
+ 0.319781d0 * u**3 - 0.8503463d0 * u**4 &
- 0.005050998d0 * u**5 + 0.0083572073d0 * u**6
elseif (y>1600.d0 .and.y<=1700.d0) then
t = y - 1600.d0
del = 120.d0 - 0.9808d0 * t - 0.01532d0 * t**2 &
+ t**3 / 7129.d0
elseif (y>1700.d0 .and.y<=1800.d0) then
t = y - 1700.d0
del = 8.83d0 + 0.1603d0 * t - 0.0059285d0 * t**2 &
+ 0.00013336d0 * t**3 - t**4 / 1174000.d0
elseif (y>1800.d0 .and.y<=1860.d0) then
t = y - 1800.d0
del = 13.72d0 - 0.332447d0 * t + 0.0068612d0 * t**2 &
+ 0.0041116d0 * t**3 - 0.00037436d0 * t**4 &
+ 0.0000121272d0 * t**5 - 0.0000001699d0 * t**6 &
+ 0.00000000875d0 * t**7
elseif (y>1860.d0 .and.y<=1900.d0) then
t = y - 1860.d0
del = 7.62d0 + 0.5737d0 * t - 0.251754d0 * t**2 &
+ 0.01680668d0 * t**3 - 0.0004473624d0 * t**4 &
+ t**5/233174.d0
elseif (y>1900.d0 .and.y<=1920.d0) then
t = y - 1900.d0

```

```

2715   del = -2.79d0 + 1.494119d0 * t - 0.0598939d0 * t**2 &
      + 0.0061966d0 * t**3 - 0.000197d0 * t**4
      elseif (y>1920.d0 .and. y<=1941.d0) then
         t = y - 1920.d0
         del = 21.20d0 + 0.84493d0 * t - 0.076100d0 * t**2 &
              + 0.0020936d0 * t**3
      elseif (y>1941.d0 .and. y<=1961.d0) then
         t = y - 1950.d0
         del = 29.07d0 + 0.407d0 * t - t**2/233.d0 + t**3/2547.d0
      elseif (y>1961.d0 .and. y<=1986.d0) then
         t = y - 1975.d0
         del = 45.45d0 + 1.067d0 * t - t**2/260.d0 - t**3/718.d0
      elseif (y>1986.d0 .and. y<=2005.d0) then
         t = y - 2000.d0
         del = 63.86d0 + 0.3345d0 * t - 0.060374d0 * t**2 &
              + 0.0017275d0 * t**3 + 0.000651814d0 * t**4 &
              + 0.00002373599d0 * t**5
      elseif (y>2005.d0 .and. y<=2050.d0) then
         t = y - 2000.d0
         del = 62.92d0 + 0.32217d0 * t + 0.005589d0 * t**2
      elseif (y>2050.d0 .and. y<=2150.d0) then
         del = -20.d0 + 32.d0 * ((y-1820.d0)/100.d0)**2 &
              - 0.5628d0 * (2150.d0 - y)
      else
         u = (y - 1820.d0)/100.d0
         del = -20.d0 + 32.d0 * u**2
      endif
      zjd = zjd - del/86400.d0 ! DELTA-T (del) in Sekunden

! .. Alternativ: Jean Meeus, "Transits", S. 73, der wiederum fol-
! .. gende Referenz zitiert: L.V. Morrison, F.R. Stephenson, Sun
! .. and Planetary System, Vol. 96, Reidel, Dordrecht, 1982, S. 73
! .. zjd = zjd - ((zjd-2382148.d0)**2/41048480.d0 - 15.d0)/86400.d0
! .. end subroutine

! ..-----
! .. Berechnung von Datum und Uhrzeit (TT)-----
! .. Programm zur Umrechnung von Julian Day in ein Kalenderdatum.
! .. Es basiert auf einem Algorithmus aus dem Buch von Jean Meeus:
! .. "Astronomical Algorithms", Copyright: 1991, Willmann-Bell,
! .. Inc., P.O.Box 35025, Richmond, Virginia 23235, USA (S. 63).
! .. Anmerkung: Der Algorithmus wurde geringfuegig modifiziert,
! .. so dass er jetzt fuer beide Kalender auch fuer JDE < 0 gilt.
! .. Indizes:
! .. 1: dez.Tag, 2: Mon., 3: Jahr, 4: Std, 5: Min, 6: Sek, 7: int.Tag
! .. implicit double precision (A-H,O-Z)
! .. dimension :: ida(7),da(7)
! .. character(5) :: monat(12),dmo
! .. data monat/ 'Jan.','Feb.','Mar.','Apr.','May ','June', &
! ..             'July','Aug.','Sep.','Oct.','Nov.','Dec.' /
! .. Z = sdint(zjd + 0.5d0)
! .. F = zjd + 0.5d0 - Z
! .. if (z>=0.d0 .and. z<2299161.d0 .and. ical==2) then
! ..     A = Z
! ..     else
! ..         alpha = sdint((Z - 1867216.25d0)/36524.25)
! ..         A = Z + 1.d0 + alpha - sdint(alpha*0.25d0)
! ..     endif
! ..     B = A + 1524.d0

```

```

2775   C = sdint((B - 122.1d0)/365.25d0)
      D = sdint(365.25d0 * C)
      E = sdint((B - D)/30.6001d0)
      da(1) = B - D - sdint(30.6001d0*E) + F + 5.d-9
      if (E<14.d0) then
         da(2) = E - 1.d0
      else
         if (E==14.d0 .or. E==15.d0) then
            da(2) = E - 13.d0
         else
            da(2) = 999.d0
         endif
      endif
      M = idnint(da(2))
      if (M>2) then
         da(3) = C - 4716.d0
      else
         if (M==1 .or. M==2) then
            da(3) = C - 4715.d0
         else
            da(3) = 999999999999.d0
         endif
      endif
      st = da(1) - sdint(da(1))
      dst = st*24.d0
      da(4) = sdint(dst)
      da(5) = (dst - sdint(dst))*60.d0
      da(6) = (da(5) - sdint(da(5)))*60.d0
      da(7) = sdint(da(1))
      ida(3) = idnint(da(3))
      ida(4) = idnint(da(4))
      ida(5) = idnint(da(5)-0.5d0+1.d-10)
      ida(6) = idnint(da(6))
      imo = idnint(da(2))

! .. Geringfuegige Korrektur der Darstellung
! .. (Beispiel: Uhrzeit 13:44:60 wird zu 13:45:00)
      do i=6,5,-1
         if (ida(i)>=60) then
            ida(i) = ida(i) - 60
            ida(i-1) = ida(i-1) + 1
         endif
      enddo
      if (ida(4)>=24) then
         ida(4) = ida(4) - 24
         da(1) = da(1) + 1.d0
         da(7) = sdint(da(1))
      endif
      if ((dabs(da(7)-32.d0)<=1.d-8 .and. (imo==1 .or. imo==3 &
      .or. imo==5 .or. imo==7 .or. imo==8 .or. imo==10 .or. imo==12)) .or. &
      (dabs(da(7)-31.d0)<=1.d-8 .and. (imo==4 .or. imo==6 .or. imo==9 &
      .or. imo==11)) .or. (dabs(da(7)-30.d0)<=1.d-8 .and. imo==2)) then
         do k=30,32
            q=dfloat(k)
            if (dabs(da(7)-q)<=1.d-8) da(1) = da(1)+1.d0-q
         enddo
         da(7) = sdint(da(1)); imo = imo + 1
         if (imo==13) then
            imo = 1

```

```

2835      da(3) = da(3) + 1.d0
      ida(3) = idaint(da(3))
      endif
      dmo = monat(imo)
      end subroutine

2840      double precision function sdint(x)
      !-----Step function-----
      ! replacing some integer-functions in the subroutine "jdedate"
      ! in order to expand the domain of definition for JDE < 0
      real(8) :: x
      sdint = dint(x)
      if (x<0.d0 .and. dmod(x,1.d0)/=0.d0) sdint = sdint - 1
      end function

2850      subroutine weekday(ZJD,wd)
      !-----Berechnung des Wochentages-----
      implicit double precision(a-h,o-z)
      character(10) :: wday(0:6),wd
      data wday/' Sunday',' Monday',' Tuesday',' Wednesday', &
      , Thursday',' Friday',' Saturday',' Sunday' /
      wd = wday(idaint(dmod(dint(ZJD + 700000001.5d0),7.d0)))
      end subroutine

2860      !-----Berechnung der ekliptikaln Koordinaten (VSOP87D-Kurzversion)-----
      use base, only : gdp1,z0,lmax,jp; use astro, only : par1
      implicit double precision(a-h,o-z)
      resu = z0
      do j=1,lmax(l)
      sum0 = z0
      do i=1,jp(l,j)
      sum0 = sum0 + par1(1,i,j,l) * &
      dcos(par1(2,i,j,l) + par1(3,i,j,l)*tau)
      enddo
      resu = resu + sum0*tau**(j-1)
      enddo
      resu = resu * 1.d-8
      if (l==1 .or. l==4 .or. l==7 .or. l==10) call reduz(resu,1,1)
      if (l/=3 .and. l/=6 .and. l/=9 .and. l/=12) resu = resu*gdp1
      end subroutine

2875      subroutine vsop2(zjde,ivers,ibody,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
      !-----Aufruf der VSOP-Subroutine (VSOP87A/C-Vollversionen)-----
      ! (Index von rku 1: L, 2: B, 3: r)
      implicit double precision(a-h,o-z)
      dimension :: r(6),rku(3),md(0:9)
      character(11) :: afile(9),cfile(8)
      data afile/ 'VSOP87A.mer', 'VSOP87A.ven', 'VSOP87A.ear', &
      'VSOP87A.mar', 'VSOP87A.jup', 'VSOP87A.sat', 'VSOP87A.ura', &
      'VSOP87A.nep', 'VSOP87A.emb' /
      data cfile/ 'VSOP87C.mer', 'VSOP87C.ven', 'VSOP87C.ear', &
      'VSOP87C.mar', 'VSOP87C.jup', 'VSOP87C.sat', 'VSOP87C.ura', &
      'VSOP87C.nep' /
      if (md(ibody)=1) then
      if (ivers==1) open(unit=10,file=afile(ibody))
      if (ivers==3) open(unit=10,file=cfile(ibody))
      endif

```

```

      call VSOP87Y(zjde,ivers,ibody,prec,lu,r,ierr,md)
      if (md(ibody)=1) close(10)
      call kugelko(r(1),r(2),r(3),rku)
      write(6,/' ' x, y, z = ',3f14.10') (r(i),i=1,3)
      write(6,/' ' vx,vy,vz = ',3f14.10') (r(i),i=4,6)
      write(6,/' ' L, B, r = ',3f14.10') (rku(i),i=1,3)
      do iu=ix,6,5
      if (ierr/=0) write(iu,/' ' In VSOP87Y: ierr = ',i2) ierr
      enddo
      end subroutine

2900      !-----Bahn-Elemente, abgeleitet aus VSOP82 (nach Meeus)-----
      ! fuer J2000.0 und Ekliptik der Epoche; Berechnung der wahren
      ! Anomalie (ekliptikale Laenge) mit der Keplerschen Gleichung.
      ! (Index von res 1: L, 2: a, 3: e, 4: i, 5: Omega, 6: pi, 7: M,
      ! 8: omega, 9: E, 10: nue, 11: eklipt. Laenge)
      ! use base, only : pidg,gdp1
      use astro, only : par3
      implicit double precision(a-h,o-z)
      dimension :: res(12)
      u360 = 360.d0; ke = 0
      eps = 1.d-13
      do j=1,6
      resu = 0.d0
      do i=1,4
      resu = resu + par3(i,j,k,l)*time**(i-1)
      if (j==1 .or. j==5) call reduz(resu,0,1)
      res(j) = resu
      enddo
      res(7) = res(1) - res(6)
      if (res(7)<0.d0) res(7) = res(7) + u360
      res(8) = res(6) - res(5)
      if (res(8)<0.d0) res(8) = res(8) + u360

2915      ! . . Loesung der Keplerschen Gleichung (Resultat: zen)
      ii = 0
      E = res(3)
      zm = res(7)*pidg
      ze = zm
      itmax = 100 ! Maximalzahl der Iterationen

2935      meth = 1 ! Drei iterative Methoden zur Auswahl (meth = 1..3)
      if (meth<3) then
      do
      if (meth==1) then
      ! 1. Verfahren von Newton-Raphson (schnellste Methode)
      zen = ze + (zm + E*d sin(ze) - ze)/(1.d0 - E*d cos(ze))
      else
      ! 2. Fixpunktverfahren (Keplersche Gleichung)
      zen = zm + E*d sin(ze)
      endif
      if (dabs(zen-ze)<eps) exit
      if (ii>itmax) then; ke = 2; go to 20; endif
      ii = ii+1
      ze = zen
      enddo
      else

```



```

! 3. Sekantenverfahren (verwendet Sekantensteigung)
ke = 1
ze2 = zm
fze2 = zm + E*dsin(ze2) - ze2
10 call sekante(ze1,ze2,fze1,fze2,eps,0.1d0,ii,itmax,ix,ke)
   if (ke==1) go to 10
   if (ke==2) go to 20 ! ("Ringfit" hat hier keinen Zeitvorteil
! gegenueber "sekante", da die Keplersche
! Gleichung deutlich weniger Rechenzeit
! benoetigt als "Ringfit" selbst.)
endif
20 go to 30

! .. zu viele Iterationen
20 do iu=ix,6,5
   write(iu,'(///' ---> error in "vsop3"'', &
& '(Keplers equation), ke = ',I2/)) ke
   enddo
return
30 res(9) = zen*gdpi
   if (res(9)<0.d0) res(9) = res(9) + u360

! .. Berechnung der wahren Anomalie
res(10) = 2.d0 * datan(dsqrt((1.d0 + E)/(1.d0 - E)) &
* dtan(zen*0.5d0))*gdpi
   if (res(10)<0.d0) res(10) = res(10) + u360
res(11) = res(10) + res(6)
   if (res(11)>u360) res(11) = res(11) - u360
end subroutine

subroutine transit(ip,ikomb,imod,ipla,ilin,iap,ivers,isep, &
ical,iuniv,tr,sepm,itt,sep,zjde,id5,dm05,zjahr, &
rk,md,dx1,dx2,dfd,test,itin,is,ires,ix,pan,sd,sl,iop0,inum)
!-----Ueberpruefung der Transite von Merkur bzw. Venus-----
! Die berechneten Zeitpunkte sind optional dieselbe ekliptikale
! Laenge bei Erde und Merkur bzw. Venus, die minimale Separation
! oder die genauen Phasen. "M" bedeutet "normaler", "C" (geozen-
! trischer) zentr. Transit des Merkurs und "m"/"c", dass irgend-
! wo auf der Erde der Transit partiell/zentral erscheint. Analog
! stehen "v" und "v" fuer die Venus. Das Minuszeichen "-" bedeu-
! tet, dass der Planet die Sonne knapp verfehlt und dass der
! dichteste Abstand der "sichtbaren" Scheiben (Sonnen- und Plane-
! tenrand) nicht mehr als etwa 1 Prozent des scheinbaren Sonnen-
! radius' betraegt (verwendet nur bei Syzygy-Berechnungen). Die
! Planetenscheibe ist in diesem Fall natuerlich nicht sichtbar.
! Index (ip): 1 = Merkur, 2 = Venus
! use base
implicit double precision (a-h,o-z)
dimension :: zi(2),sd(2),tcorr(2),rem(78)
dimension :: ida(7),da(7),id5(5,7),da5(5,7),pan(5)
dimension :: r(6),rku(3),rk(12),md(0:9),inum(0:4)
dimension :: xx(5),yy(5),xk(2),yk(2),test(10)
character(5) :: dno,dmo5(5)
character(1) :: tr,tp(8),sl
data tp/'M','m','V','v','i','i','i','i','C','c'/
data idr/0/,blim/0.d0/,ba/0.d0/,ang/0.d0/,shift/0.d0/! pre-init.
! .. Einige Konstanten
T = (zjde-zjd0)/tcen
! Axel D. Wittmann: we = Schiefe der Ekliptik der Epoche
we = (23.4458042d0 - 0.856033d0 * &
dsin(0.015306d0 * (T + 0.50747d0))) * pidg

```

```

3010 zi(1) = re(35); zi(2) = re(41)
   wfact = 3600.d0*gdpi; eps = 1.d-7
! (Der folgende Korrekturfaktor "tcorr" zur Berechnung
! der minimalen Separation ist nur eine Abschaetzung.)
do j=1,2; tcorr(j) = tsyn(j)/tsid(j); enddo
ee = dsqrt(R3a*R3a-R3p*R3p)/R3a
R3 = R3p/(AE*dsqrt(1.d0-(ee*dsin(we))*2))
a = dasin(R0/(AE*re(9)))
b3 = dasin(R3*(re(3*ip)/(re(9)*(re(9)-re(3*ip))))
bp = dasin(Ra(ip)/(AE*(re(9)-re(3*ip))))
bmin1 = a-bp; bmin2 = a-bp-b3
bmax1 = a+bp; bmax2 = a+bp+b3

!.....OPTIONEN 1/ 2: gleiche eklipt. Laenge u. minimale Separation
if (isep==1) then
   din = dcos(zi(ip)*pidg*tcorr(ip))
   dre = (re(3*ip-1)-re(8))*pidg
   ba = din*datan(re(3*ip)*dsin(dre)/(re(9)-re(3*ip)*dcos(dre)))
   bap = dabs(ba)
else
   bap = sepm
endif
   if (ikomb==1.and.imod==1) bmax2 = bmax2*1.800
   bout = bmax2*1.01d0; tr = tp(6)
   if (bap<=bmin2) tr = tp(2*ip-1)
   if (bap>=bmin2.and.bap<=bmax2) tr = tp(2*ip)
   if (bap>=bmax2.and.bap<=bout.and.ilin>=3) tr = tp(5)
   if (isep<=2.and.ilin<=2) then
   if (bap<=bp+b3) tr = tp(8)
   if (bap<=bp) tr = tp(7)
endif

!c do iu=ix,6,5; write(iu,'(a15,a18,i3,5f8.5)') ip,bmin2,bmin1, &
!c 'bmax1,bmax2,bap = ',ip,bmin2,bmin1,bmax1,bmax2,bap; enddo

! .. Min. Separation (sep) zw. Sonne und Planet in
! Bogensekunden. Bei "plus" passiert der Planet das
! das Sonnenzentrum noerdlich, bei "minus" suedlich.
if (isep==1) then
   sep = ba*wfact
else
   sep = bap*wfact
   if (re(3*ip-1)<0.d0) sep = -sep
endif
   if (isep<=2) then
   if (tr==' ' .or. ilin>=3) return; go to 60
endif

!.....OPTIONEN 3/ 4: Transitphasen ohne/mit Positionswinkeln
! (Beginn, Ende und minimale Separation des geozentrischen Tran-
! sits => Ein, drei oder fuef Zeitpunkte werden berechnet.)
if (bap>=bmax2*1.005d0 .or. (ikomb==1 .and.imod==1)) then
   itt = 0
   return
endif

! .. Weitere Parameter festlegen
prec = z0; lu = 10
itr = 1
do j=1,78; rem(j) = re(j); enddo

```

```

3070 do j=1,5
      do k=1,7
        id5(j,k) = 0
        da5(j,k) = z0
      enddo
    enddo
    xj2 = zjde

! ... Mitte des Transits, minimale Separation mit Lichtlaufzeit
      if (itr==1) then
        idr = 3; ke = 1; indx = 1
        step = 5.d-2; iflag = 0
        ddx1 = dfd + 1.d0; nu = 0
        if (ilin<2) ddx1 = 1; ddx2 = ddx1
        xx(1) = xj2; itin = 0; iex = 0
        do j=1,10; test(j) = z0; enddo
! Mittlere Laufzeit des Lichtes, optimierter Startwert [Tage]
        if (ip==1) del = 320.d0/86400.d0 ! Merkur
        if (ip==2) del = 150.d0/86400.d0 ! Venus
        if (imod==1) then; ept=3.d-14; else; ept=2.d-9; endif

3080 ! V50P87-Berechnung mit Beruecksichtigung der Lichtlaufzeit
      if (imod==1) then
        call vsop1tr(ip,rk,(xj2-zjd0-del)/tmil,del,r3i,ept,inum, resu)
      else
        call vsop2tr(xj2-del,ivers,ip,md,ix,prec,lu,r,rk, &
          ierr,del,r3i,ept,inum,rku)
      endif
      if (iex==1) go to 20
! Bestimmung: auf- bzw. absteigender Knoten
      if (nu==1.or.nu==2) then
        xk(nu) = xj2; yk(nu) = re(3*ip-1)
      endif
      if (nu==2) then
        sl = '/'; if ((yk(2)-yk(1))/(xk(2)-xk(1))<0.d0) sl = ' '
      endif
! Ende Knotenbestimmung
      call sepa(ip,2,rk,sep0i)
      yy(indx) = sep0i
      epv = 1.d-6; if (sep0i<30.d0) epv = 1.d-7
      call fitmin(imod,2,iap,ke,xx,yy,epv,step,nu,iflag, &
        ddx1,ddx2,test,itin,indx,ix)
      xj2 = xx(indx)
      if (ke==0.and.isep==4.and.iex==0) then
        iex = 1; go to 10; endif
        if (ke==1) go to 10

3100 ! Art des (streichenden) Transits
      if (sep0i<=bmin2) then; tr=tp(2*ip-1); itt=3; endif
      if (sep0i>bmin2.and.sep0i<=bmin1) itt=3
      if (sep0i>bmin1.and.sep0i<=bmax1) itt=2
      if (sep0i>bmax1.and.sep0i<=bmax2) itt=1
      if (sep0i>bmax2) then; itt = 0; return; endif
      if (sep0i>bmin2.and.sep0i<=bmax2) then
        inum(3) = inum(3) + 1
        tr=tp(2*ip)
      endif
      sep = sep0i*wfact
      if (re(3*ip-1)<0.d0) sep = -sep

```

```

      xjdt = xj2; zjde = xj2
      if (iuniv==2) call delta_T(xjdt)
      call jdedate(xjdt,ical,ida,da,dmo)
      call ephim(1,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjde,zjahr,delt)

! Berechnung des Positionswinkels (minimale Separation)
      if (isep==4) call pos_angle(ip,zjde,rk,ang)

3130 ! Radien (semidiameter) von Sonne und Merkur/Venus
      if (isep==3.and.ilin<=2) then
        sd(1) = dasin(R0/(AE*re(9))) * wfact
        sd(2) = dasin(Ra(ip)/(AE*r3i)) * wfact
      Kennzeichnung des zentralen Transits
      csep = (r3*re(3*ip)/re(9)+Ra(ip)/AE)*wfact/(re(9)-re(3*ip))
      if (dabs(sep)<csep) then
        tr = tp(8)
        if (dabs(sep)<sd(2)) tr = tp(7)
      endif
        inum(4) = inum(4) + 1
      endif
! Mit der zeitlichen Verschiebung "shift" (in julian. Tagen)
! wird der spaeter folgende Startpunkt fuer "ringfit" bzw.
! "sekante" moeglichst nahe an die Nullstelle verlegt.
      wu = 1.d0-(sep/sd(1))*2
      if (wu<1.d-2) wu = 1.d-2
      if (ip==1) shift = 0.115d0 * dsqrt(wu)
      if (ip==2) shift = 0.17d0 * dsqrt(wu)
      endif
      endif

3150 ! if (itr==1) then
      if (itt==1) itr = 6
      go to 50
    endif

3160 ! .. Vorbereitung zur naechsten Berechnung im selben Transit
      iis = 0; ke = 1
      itr = itr + 1
      Kontaktpunkt I
      if (itr==2) then
        idr = 1; blim = bmax1
        xj2 = zjde - shift
      endif
      Kontaktpunkt II
      if (itr==3) then
        idr = 2; blim = bmin1
        xj2 = zjde - shift
      endif
      Kontaktpunkt III
      if (itr==4) then
        idr = 4; blim = bmin1
        xj2 = zjde + shift
      endif
      Kontaktpunkt IV
      if (itr==5) then
        idr = 5; blim = bmax1
        xj2 = zjde + shift
      endif

```

```

! . . Berechnung der Kontaktzeiten I bis IV
  if (imod==1) then; ept=1.d-12; else; ept=2.d-7; endif
40 tau = (xj2 - zjd0)/tml

3190 !
!   VSO87D Kurzversion (imod=1), VSO87C Vollversion (imod=2)
  if (imod==1) then
    call vsopltr(ip,rk,tau,dcl,r3i,ept,inum,rsu)
  else
    call vsop2tr(xj2,ivers,ip,md,ix,prec, &
      lu,r,rk,ierr,dcl,r3i,ept,inum,rku)
  endif
! "Sekante" wurde durch das etwas schnellere "ringfit" ersetzt.
yy2 = sep0i-blm
3200 call ringfit(xj1,xj2,xj3,yy1,yy2,yy3,eps,1.d-3,iis,ix,ke)
  if (ke==1.or.ke==5) go to 40
  if (ke==2) go to 60
  xjdt = xj2 + del
3205 if (iuniv==2) call delta_I(xjdt)
  call jdedate(xjdt,ical,ida,dmo)

! . . Berechnung des Positionswinkels (Planet am Sonnenrand)
  if (isep==4 .and.itr/=1) call pos_angle(ip,xj2,rk,ang)

3210 !
!   Ruecksprung
50 do k=1,7; id5(idr,k) = ida(k); da5(idr,k) = da(k); enddo
dmo5(idr) = dmo
pan(idr) = ang
3215 if (itr<=4) go to 30
  do j=1,78; re(j) = rem(j); enddo

!.....Berechnung der Transitserie
60 if (ikomb==0 .or.(ikomb==1 .and.imod==2)) &
  call tserie(ip,zjde,is,iop0,ires)
end subroutine

subroutine sepa(ip,iv,rk,sep0i)
!-----Berechnung der Separation Sonne-Merkur bzw. Sonne-Venus-----
! Index ip: 1 = Merkur, 2 = Venus
  use base, only : pidg, re
  implicit double precision (a-h,o-z)
  dimension :: rk(12),rd(3)
  if (iv==1) then
3220 ! . . 1. Variante - raumliche Geometrie (Testvariante)
    cos0i = dsin(re(3*ip-1)*pidg) * dsin(re(8)*pidg) + &
      dcos(re(3*ip-1)*pidg) * dcos(re(8)*pidg) * &
      dcos((re(3*ip-2)-re(7))*pidg)
    sep0i = datan(re(3*ip)*dsqrt(1.d0-cos0i*cos0i)/ &
      (re(9)-re(3*ip)*cos0i))
3225 !
  else
! . . 2. Variante - Vektoranalysis
    do j=1,3; rd(j) = rk(3*ip-1)+j) - rk(6+j); enddo
    ab = -rk(7)*rd(1)-rk(8)*rd(2)-rk(9)*rd(3)
3240 a = dsqrt(rk(7)**2 + rk(8)**2 + rk(9)**2)
    b = dsqrt(rd(1)**2 + rd(2)**2 + rd(3)**2)
    sep0i = dacos(ab/(a*b))
  endif
end subroutine

```

3245

```

subroutine pos_angle(ip,xjd,rk,ang)
!-----Positionswinkel des Planeten fuer beliebigen Zeitpunkt des Tran-
! sits in Bezug auf die Richtung zum Himmelsnordpol (y-Achse auf
! Sonnenscheibe) -- vgl. scheinbare Bewegungsrichtung der Sonne.
3250 ! ip : 1 fuer Merkur, 2 fuer Venus
! xjd : Zeitpunkt der Ankunft des Lichtes auf der Erde
! rk(1..9) : rechtwinklige heliozentrische Koordinaten
!          von Merkur, Venus und Erde (VSO87C)
! eeps : Stellung Erdaehse gegen Ekliptik in jener Epoche
! rgeo(1..9) : transformierte geozentrische Koordinaten von Sonne,
!           Merkur und Venus (rechtwinklig, dann sphaeerisch)
! ang : Positionswinkel des Planeten vor der Sonne
  use base, only : pidg,gdpl,zjd0,tcen
  implicit double precision (a-h,o-z)
3255 ! dimension :: rk(12),rgeo(9),rku(3),xx(3)
  do i=1,9; rgeo(i) = rk(i); enddo

!.....Die Berechnung des Positionswinkels erfolgt in 4 Schritten.
! Schritte 1-3: Koordinatentransformation helio- zu geozentrisch.

3265 ! 1. Rotation um x-Achse um Winkel der Schiefe der Ekliptik (Epoche);
! Axel D. Wittmann: "On the variation of the obliquity of the
! ecliptic", Univ.-Sternwarte Goettingen, 1984, MitAG 62, S.203
  T = (xjd-zjd0)/tcen
3270 eeps = (23.4458042d0 - 0.856033d0 * &
  dsin(0.015306d0 * (T + 0.50747d0))) * pidg
  call rotmat(1,-eeps,0.d0,0.d0,rgeo)

3275 ! 2. Translation des heliozentrischen Koordinatenursprungs von der
! Sonne zur Erde. Das ergibt neue Koordinaten fuer Sonne und
! Merkur bzw. Venus.
  do i=1,3
    xx(i) = -rgeo(6+i); rgeo(6+i) = rgeo(3+i)
    rgeo(3+i) = rgeo(i); rgeo(i) = 0.d0
  enddo
  call transtat(xx(1),xx(2),xx(3),rgeo)

3280 ! 3. Umrechnung in sphaeerische Koordinaten
! (Positionen von Sonne, Merkur und Venus)
  do i=0,2; ii = 3*i
3285 ! call kugelko(rgeo(ii+1),rgeo(ii+2),rgeo(ii+3),rku)
  do j=1,3; rgeo(ii+j) = rku(j); enddo

3290 ! 4. Berechnung des Positionswinkels nach Andre Danjon: "Astronomie
! Generale", S.36, Gl."3 bis". Siehe auch Jean Meus: "Transits",
! S.15 ("kartesische" Koordinaten x und y in Bogensekunden).
  sdec = rgeo(2) * pidg
  dra = (rgeo(3*ip+1)-rgeo(1)) * pidg
  ddec = (rgeo(3*ip+2)-rgeo(2)) * pidg
  tdra = dsin(sdec) * dtan(dra) * dtan(dra*0.5d0)
  zk = 206264.8062d0/(1.d0 + dsin(sdec) * tdra)
  x = -zk * (1.d0 - dtan(sdec)*dsin(ddec)) * dcos(sdec)*dtan(dra)
  y = zk * (dsin(ddec) + dcos(sdec) * tdra)
  ang = datan(-x/y)*gdpl
3300 if (y*dcos(ang*pidg)<0.d0) ang = ang + 180.d0
  call reduz(ang,0,1)
end subroutine

```

```

3305 subroutine tserie(ip,zjde,is,iop0,ires)
!-----Bestimmung der Transit-Serie-----
! (Die Seriennummern entsprechen denen der "NASA Eclipse Web Site".
! (Die Liste der Seriennummern "inserie.t" wird nur einmal verwen-
! det, um die Startnummern, d.h. die Nummern zu bestimmen, die den
! ersten gefundenen Transiten zugeordnet werden. Danach werden al-
! le weiteren Seriennummern unabhaengig von der Liste berechnet.)
! Index (ip): 1 = Merkur, 2 = Venus
use astro, only : ser,ase,cc,t13BC,t17AD, &
zstart,ise,ij,jj,isflag,ismax
implicit double precision (a-h,o-z)
if (dabs(zstart-99.99d0)<1.d-10) zstart = zjde
if (iop0/=803) then
if (zjde<t13BC-365.d0 .or. zjde<t17AD+365.d0) then
  ires = 999; return
endif

3320
! . . . Seriennummer (is) fuer Startzeitpunkt suchen
if (isflag==0) then
  do j=jj(2*ip-1),jj(2*ip)
    if (ser(j,ip)>zjde) then
      is = j
      isflag = 1
      exit
    endif
  enddo
endif
endif

3330
! . . Aktuelle Seriennummer bestimmen
kflag = 0
do j=is-ji(ip),is
  zlim = dmax1(t13BC,zstart)
  if (zjde-zlim>cc(ip)+100.d0) then
    do k=jj(2*ip-1),is
      ise(k) = 1
    enddo
  endif
  a = (zjde-ser(j,ip))/cc(ip)
  x = dabs((a-dnint(a))*cc(ip))
  b = dabs(zjde-ase(j)-cc(ip))
  write(6,('a,x,b,ise(j),j,is,ismax =',f9.3,f10.3,f16.6, &
    & i3.3i5'),a,x,b,ise(j),j,is,ismax
  if (x<=10.d0 .and. (b<=2.d0 .or. ise(j)==0)) then
    ires = j
    kflag = 1
    if (j>ismax) ismax = j
  endif
  if (j==is.and.kflag==1) go to 20
enddo
if (ismax== -10000 .or. is>ismax) ismax = is - 1
  is = ismax + 1
  ismax = is
  ser(is,ip) = zjde
  ires = is
  ase(ires) = zjde
  ise(ires) = 1
end subroutine

3360

```

```

3365 subroutine VSOP87Y(tdj,ivers,ibody,prec,lu,r,ierr,md)
!-----
! >> UPGRADE (by H. Jelitto): As proposed by Bretagnon and Francou
! for rapidity of computation, the parameters in the VSOP87-files
! are read only once at the first call for each planet. The main
! data are copied into the 5-dimensional array "par2" for random
! access, covering all planets of one VSOP87-version. For the
! calculation of the transit phases (TYMT-test), this reduces the
! computing time by a factor 20 to 30. Thus, the original subrou-
! tine "VSOP87" is extended and renamed as "VSOP87X".
! >> The new VSOP87X routine has been checked only for the use of
! the theory versions VSOP87A and VSOP87C. Furthermore, the code
! is converted to the Fortran 95 standard and the free source
! form.
! >> PARALLEL PROCESSING: To realize parallel processing, the
! VSOP87X-subroutine is modified with the application programming
! interface (API) "OpenMP". For the compilation, we use the com-
! mand: "gfortran -fopenmp -O2 p4-4.f95". In this case, the run-
! time is determined with the subroutine "CPU_time" and also with
! "date_and_time". Here, VSOP87X is adapted to 4 threads and its
! name is changed to "VSOP87Y". If more threads shall be used,
! only VSOP87Y has to be modified. No other changes are necessary.
! For the adaption of the code and for the differences to the
! original p4.f95 code, search for the phrase "threads". Notice:
! For optimization of the speed, the if-statement for comparison
! with the parameter p in the inner do-loop has been removed.
! This statement probably had an advantage in former times, when
! the data were read from magnetic tape. Now, it would slow down
! a bit the processing speed.
! >> The following text belongs to the original VSOP87-subroutine.
!-----
Reference : Bureau des Longitudes - PBGF9502
Object :
Substitution of time in VSOP87 solution written on a file.
The file corresponds to a version of VSOP87 theory and to a body.
Input :
tdj      julian date (real double precision).
         time scale : dynamical time TDB.
ivers    version index (integer).
         0: VSOP87 (initial solution).
           elliptic coordinates
           dynamical equinox and ecliptic J2000.
         1: VSOP87A.
           rectangular coordinates
           heliocentric positions and velocities
           dynamical equinox and ecliptic J2000.
         2: VSOP87B.
           spherical coordinates

```



```

3545 data a1000/365250.d0/
      k=0
      ierr=3
      if (md(ibody)==1) then
3545         ideb=0; do j=0,5; it2(j,i,ibody) = -1; enddo; enddo
      endif
      do i=1,3; do j=0,5; it2(j,i,ibody) = -1; enddo; enddo
      do i=1,6; r(i)=0.d0; enddo
3550 t(1)=(tdj-t2000)/a1000
      do i=2,5; t(i)=t(1)*t(i-1); enddo
      if (prec<0.d0 .or. prec>1.d-2) return
      if (md(ibody)/=1) ierr = 0
      q=dmax1(3.d0, -dlog10(prec+1.d-50))

3555 ! -----
3555 ! File reading, for each planet only at first call to VSOP87Y
3555 ! -----
      if (md(ibody)==1) then
3560         read (lu,1001,end=20) iv,bo,ic,it,inn
          iv2(ibody) = iv
          it2(it,ic,ibody) = 1
          inn2(it,ic,ibody) = inn
          if (ideb==0) then
3565             ideb=1; ierr=1
              if (iv/=ivers) return
              ierr=2
              if (bo/=body(ibody)) return
              ierr=0
          endif
          if (inn==0) go to 10
          do n=1,inn
3570             read (lu,1002) (par2(i,n,it,ic,ibody),i=1,3)
              enddo
          go to 10
3575 md(ibody) = 2
      endif

3580 ! -----
3580 ! Computation of planetary coordinates
3580 ! -----
      ic = 1; it = 0
      iv = iv2(ibody)
      if (iv==0) k=2
      if (iv==2 .or. iv==4) k=1
3585 r1 = 0.d0; r2 = 0.d0; r3 = 0.d0
      Fork --> 4 threads -----
      !$omp parallel sections default(shared) &
      !$omp private(n,a,b,c,inn,it,inn) firstprivate(ic,ibody,t)
      !$omp section
3590         inn = inn2(it,ic,ibody); if (inn==0) go to 50
          do n=1,inn,4
              a = par2(1,n,it,ic,ibody)
              b = par2(2,n,it,ic,ibody)
              c = par2(3,n,it,ic,ibody)
              r(ic) = r(ic) + a*dcos(b + c*t(1))*t(it)
          enddo
3595         if (it<=4) itn = it2(it+1,ic,ibody)
            if (it<=4 .and. itn/=-1) then; it = it+1; go to 30
            endif

```

```

3600 !$omp section
      ith = 0
3610 inn = inn2(ith,ic,ibody); if (inn==0) go to 51
      do n=2,inn,4
          a = par2(1,n,ith,ic,ibody)
          b = par2(2,n,ith,ic,ibody)
          c = par2(3,n,ith,ic,ibody)
          r1 = r1 + a*dcos(b + c*t(1))*t(ith)
      enddo
3605         if (ith<=4) itn = it2(ith+1,ic,ibody)
          if (ith<=4 .and. itn/=-1) then; ith = ith+1; go to 31
          endif
      !$omp section
      ith = 0
3615 inn = inn2(ith,ic,ibody); if (inn==0) go to 52
      do n=3,inn,4
          a = par2(1,n,ith,ic,ibody)
          b = par2(2,n,ith,ic,ibody)
          c = par2(3,n,ith,ic,ibody)
          r2 = r2 + a*dcos(b + c*t(1))*t(ith)
      enddo
3620         if (ith<=4) itn = it2(ith+1,ic,ibody)
          if (ith<=4 .and. itn/=-1) then; ith = ith+1; go to 32
          endif
      !$omp section
      ith = 0
3625 inn = inn2(ith,ic,ibody); if (inn==0) go to 53
      do n=4,inn,4
          a = par2(1,n,ith,ic,ibody)
          b = par2(2,n,ith,ic,ibody)
          c = par2(3,n,ith,ic,ibody)
          r3 = r3 + a*dcos(b + c*t(1))*t(ith)
      enddo
3630         if (ith<=4) itn = it2(ith+1,ic,ibody)
          if (ith<=4 .and. itn/=-1) then; ith = ith+1; go to 33
          endif
      !$omp end parallel sections
      ! Join --> serial processing -----
      r(ic) = r(ic) + r1 + r2 + r3 ! (results of threads)
      if (ic<3) then
3640         it = 0
          ic = ic + 1
          go to 25
      endif
      if (iv/=0) then
3645         do i=4,6; r(i)=r(i)/a1000; enddo
      endif
      if (k==0) return
      r(k)=dmod(r(k),dpi)
      if (r(k)<0.d0) r(k)=r(k)+dpi
      return
3650 ! -----
3650 ! Formats
3650 ! -----
3655 1001 format (17x,i1,4x,a7,l2x,i1,l7x,i1,i7)
3655 1002 format (79x,f18.11,f14.11,f20.11)
      end subroutine

```











```

4015      D(1,2) = s1 * c1 * (one - c2)
      D(1,3) = - s1 * s2
      D(2,1) = s1 * c1 * (one - c2)
      D(2,2) = - c1 * c1 * (one - c2) + one
      D(2,3) = c1 * s2
    else
      s3 = dsin(w3); c3 = dcos(w3)
      D(1,1) = c1 * c3 - s1 * c2 * s3
      D(1,2) = s1 * c3 + c1 * c2 * s3
      D(1,3) = s2 * s3
      D(2,1) = - c1 * s3 - s1 * c2 * c3
      D(2,2) = - s1 * s3 + c1 * c2 * c3
      D(2,3) = s2 * c3
    endif
      D(3,1) = s1 * s2
      D(3,2) = - c1 * s2
      D(3,3) = c2
    endif
4030
! . . . Ausfuehrung der Transformation (Merkur-, Venus- und Erdsposition)
!c do i = 1,3; write(6,'(3f13.8)')(D(i,j),j=1,3); enddo
do i=1,9; b(i) = z0; enddo
do i=1,3
  do j=1,3
    b(k+i) = b(k+i) + D(i,j)*a(j+k)
  enddo
enddo
enddo
do i=1,9; a(i) = b(i); enddo
!c write(6,'(a12,3f13.8)') ' Mercury : ',(a(j),j=1,3)
!c write(6,'(a12,3f13.8)') ' Venus : ',(a(j),j=4,6)
!c write(6,'(a12,3f13.8)') ' Earth : ',(a(j),j=7,9)
end subroutine

!-----Translation der Positionen der 3 Planeten-----
! 3 Vektoren a(1..9) --> a(1..9)
implicit double precision (a-h,o-z)
dimension :: a(9)
do i=1,7,3
  a(i) = a(i)+a1; a(i+1) = a(i+1)+a2
  a(i+2) = a(i+2)+a3
enddo
enddo
end subroutine

subroutine mastab(zmas,a)
!-----Massstabsaenderung-----
! 3 Vektoren a(1..9) --> a(1..9)
implicit double precision (a-h,o-z)
dimension :: a(9)
do i=1,9
  a(i) = zmas * a(i)
enddo
enddo
end subroutine

subroutine transfo(irb,rku)
!-----Transformation ins Merkurbahn-System (Venusbahn-System)-----
! re(1..9) --> re(1..9), xyr(1..9) --> xyr(1..9)

```

```

! Die Transformationen A, B und C liefern dasselbe Ergebnis.
! Die Eingabewinkel ao, ai, at sind im Modul "base" gespeichert.
use base
implicit double precision (a-h,o-z)
dimension :: xyt(9),rku(3)
pi2 = pi * 2.00
if (irb>=2 .and. irb<=4) then
  ao = (re(34) - re(1))*pidg
else
  ao = (re(40) - re(1))*pidg
endif
if (ao<z0) ao = ao + pi2
if (ao>pi2) ao = ao - pi2
!c write(6,'(a10,f23.8)') ' re(4) ',re(4)
!c write(6,'(a10,f23.8)') ' re(40) ',re(40)
if (irb>=2 .and. irb<=4) then
  ai = dabs(datan(xyr(3)/(xyr(1)*dsin(ao))))
else
  rxy = dsqrt(xyr(4)*xyr(4) + xyr(5)*xyr(5))
  aov = (re(40) - re(4))*pidg
  ai = dabs(datan(xyr(6)/(rxy*dsin(aov))))
endif
at = dasin(dsin(ao)/dsqrt(1.d0 - (dsin(ai)*dcos(ao)**2)))+ao-pi
a1 = ao; a2 = ai
a3 = at
!c write(6,'(a12,3f13.8)') ' Mercury : ',(xyr(j),j=1,3)
!c write(6,'(a12,3f13.8)') ' Venus : ',(xyr(j+3),j=1,3)
!c write(6,'(a12,3f13.8)') ' Earth : ',(xyr(j+6),j=1,3)
do i=1,9; xyt(i) = xyr(i); enddo

!.....Transformation A --> Dz(at) * K(ao,ai)
! (Reihenfolge der Matrizen von rechts nach links!)
if (irb==2 .or. irb==5) then
! . . . Matrix K(ao,ai)
call rotmat(4,a1,a2,z0,xyt)
! . . . Matrix Dz(at)
if (irb==5) then
  at = datan(xyt(2)/xyt(1))
  a3 = at
endif
call rotmat(3,a3,z0,z0,xyt)
endif

4115 !.....Transformation B --> Dz(at-ao) * Dx(ai) * Dz(ao)
! if (irb==3) then
! . . . Matrix Dz(ao)
! . . . Matrix Dx(ai)
call rotmat(3,a1,z0,z0,xyt)
! . . . Matrix Dx(ai)
call rotmat(1,a2,z0,z0,xyt)
! . . . Matrix Dz(at-ao)
call rotmat(3,a3-a1,z0,z0,xyt)
endif

4125 !.....Transformation C --> R(ao,ai,at-ao)
! if (irb==4) then
! . . . Matrix R(ao,ai,at-ao)
call rotmat(5,a1,a2,a3-a1,xyt)
endif
4130

```

```

! . . Ruecktransformation in Kugelkoordinaten
do i=1,9; xyr(i) = xyt(i); enddo
do i=1,3
  k=3*(i-1)
  xy1 = xyr(k+1)
  xy2 = xyr(k+2)
  xy3 = xyr(k+3)
  call kugelko(xy1,xy2,xy3,rku)
  do j=1,3
    re(k+j) = rku(j)
  enddo
enddo
end subroutine

4135
4140

4145
subroutine kugelko(r1,r2,r3,rku)
!-----Umrechnung in Kugelkoordinaten rku(1)..rku(3)-----
! (Index von rku 1: phi, 2: theta, 3: r)
!
! use base, only : gdpi
! implicit double precision (a-h,o-z)
! dimension :: rku(3)
! ra = dsqrt(r1*r1 + r2*r2)
! rku(1) = atan(r2/r1)*gdpi
! rku(2) = atan(r3/ra)*gdpi
! rku(3) = dsqrt(ra*ra + r3*r3)
! if (r1<0.d0) rku(1) = rku(1) + 180.d0
! if (rku(1)<0.d0) rku(1) = rku(1) + 360.d0
! end subroutine

4155
4160
subroutine aphelko(imod,ivers,iaph,ipla, &
!son,ijd,iop0,ix,dh3,x,y,rcm,dmi)
!-----Berechnung der "Merkur-Aphelposition" in Giza-----
! fuer Konst. 13, 14, sowie "quick start option" 371 und 372.
! Die Berechnung kann mit VSOP87A (ivers=1) und VSOP87C (ivers=3)
! durchgeführt werden. Die Ortsabweichungen im Pyramidengelaende
! zwischen beiden Versionen liegen fuer Konst. 13 bzw. 14 bei ca.
! 10 cm und 5 mm, bei der "Schatten-Konstellation 12" bei ca. 4 mm.
! Sollte sich an den Zeitpunkten dieser Konstellationen etwas aen-
! dern, sind die astron. Aphelkoordinaten in "aphelm" anzupassen.
!
! use base
! implicit double precision (a-h,o-z)
! dimension :: aphelm(18),x(7),y(9),rcm(3)

4170
.....Sphaerische ekliptikale Koordinaten L, B und r des Merkur-Aphels
! fuer Konst. 13 und 14 jeweils fuer J2000.0 und Ekl. der Epoche
! und fuer "Schatten-Konstellation 12" mit J2000.0 (Option 372)
! und Ekliptik der Epoche (Option 371).
!
! . . A. Berechnung mit Gl. (7.1) --> Konst. 13: JDE = 5909973.28368
! Konst. 14: JDE = 671046.63581
! Optionen 371 und 372: JDE = 2849071.14941
!
! data aphelm/
! 272.2596751d0, -5.4263369d0, 0.4672908784d0, (K.13, VSOP87A)
! 46.8137077d0, -6.4048699d0, 0.4670482474d0, (K.13, VSOP87C)
! 249.5729904d0, -1.9354192d0, 0.4662991040d0, (K.14, VSOP87A)
! 182.1787524d0, -1.3530604d0, 0.4662950222d0,... (K.14, VSOP87C)
!
! . . B. r(Mer.) optimiert --> Konst. 13 (VSOP87A): JDE = 5909973.264
! (r maximal fuer Aphel) (VSOP87C): JDE = 5909973.255
! Konst. 14 (VSOP87A/C): JDE = 671046.632

```

```

4190
data aphelm/272.2054713d0, -5.4229877d0, 0.4672909313d0, &
46.7345218d0, -6.4007584d0, 0.4670483641d0, &
249.5625348d0, -1.9341303d0, 0.4662991059d0, &
182.1682931d0, -1.3518259d0, 0.4662950244d0, &
258.9945271d0, -3.6947988d0, 0.4667842406d0, &
274.2350325d0, -3.8355115d0, 0.4667842399d0/
! if ((ijd==13.or.ijd==14.or.iop0==371.or.iop0==372).and. &
! imod<=2.and.ison==5.and.iaph==1.and.ipla==1.and.io==2) then
! if (ijd==13.and.ivers==1) j = 1
! if (ijd==13.and.ivers/=1) j = 4
! if (ijd==14.and.ivers==1) j = 7
! if (ijd==14.and.ivers/=1) j = 10
! if (iop0==371) j = 16
! if (iop0==372) j = 13
! do i=4,6; re(i) = aphelm(j+i-4); enddo
! Umrechnung in kartesische Koordinaten
! call kartko(ison)
!
! Koordiantentransformation: Weltraum --> Pyramidengelaende
! do i=4,6; y(i) = xyr(i); enddo
! call transl(x(1),x(2),x(3),y)
! call rotmat(5,x(4),x(5),x(6),y)
! call mastab(x(7),y)
! y(6) = y(6) + dh3
! Fehler in Metern (dr)
! dcm = dsqrt((y(4)-rcm(1))**2 + (y(5)-rcm(2))**2 &
! + (y(6)-rcm(3))**2)
! qu = dcm
! if (dcm<dmi) qu = dmi * ((dcm/dmi)**2 + 1.d0)*0.5d0
! dr = qu * xyr(36) * 1.d-2
! Ausgabe des Ergebnisses
! do iu=ix,6,5
! write(iu,(' ' Mercury aphelion coordinates [m]:', &
! & f13.2,f10.2,f9.2) 'y(4),y(5),y(6),dr
! call linie(iu,1)
! enddo
! endif
! end subroutine

4200
4205
subroutine plako(diff,ipla,ijd,ik,ison,ipos, &
!rcm,x,y,ort,fp,dd,dn,dss,pla,plan,emp,text,tt,titab, &
!isl2,dmi,zjda,zjde,ivers,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
!-----Koordinaten fuer Merkur bis Neptun-----
! und Berechnung der "Planetenspositionen" im Giza-Gelaende fuer
! Konst. 1-14 mit ison = 5 (FITEK) und imod = 2 (VSOP87-Vollv.).
! Zusatzlich:
! Spezialausgabe fuer Konst. 12 mit iuniv = 1 (TT) und iout = 3
! (spezial). In diesem Fall sind nur noch folgende Parameter
! variabelbar: ipla (Pyr.- oder Kammerpositionen), imod (VSOP87
! Voll- oder Kurzv.), ivers (VSOP87A oder VSOP87C, bei Vollv.)
! und ihi (z-Koordinate)
! use base
! implicit double precision (a-h,o-z)
! dimension :: diff(9),r(6),rku(3),md(9),x(7),y(9),rcm(3)
! dimension :: ort(9,4),rp(3,4),zjda(4)
! character(2) :: dd,dn,dss
! character(3) :: pla(9),line
! character(7) :: emp
! character(10) :: plan(9)
! character(18) :: date(4)

```

```

4250 character(23) :: text(0:9),tt(2)
character(49) :: titab
data date/'date of chambers: ','date of syzygy: ','&
      'date of transit: ','date of pyramids: '/
data line/'---'/

4255 ! . . Tabellenkopf
      do iu=ix,6,5
        if (isl2==0) then
          write(iu,*); call linie(iu,1)
          write(iu,*)'pla.      x[AU]      y[AU]      z[AU]      L      ',&
            'B      Lm-L      dev.'
          call linie(iu,2)
        else
          write(iu,'(/27x,','Celestial positions in Giza')')
          call linie(iu,1)
          write(iu,*)'body      x[m]      y[m]      z[m]', &
            'dr[m]      latitude N      longitude E'
        endif
      enddo

4270 !.....Positionen von Merkur bis Neptun und Sonne im Pyramiden-
! gelaende und im System innerhalb der Cheops-Pyramide (nur
! VSOP87-Vollversion)
      icm = 1; imax = 8; if (ivers==1) imax = 9
      if (isl2/=0) imax = 4
      icmax = 1; if (isl2/=0) icmax = 4
      10 if (isl2/=0) then
        zjde = zjda(icm)
        do iu=ix,6,5
          call linie(iu,2)
          write(iu,'(4x,a18,'JDE ='f14.5')') date(icm),zjda(icm)
          call linie(iu,2)
        enddo
      endif
      if (isl2/=0 .and. icm==1) then
        if (ipla==1) then
          call geoko(ort(0,1),-ort(0,2),ipla,iB1,zB2,iL1,zL2)
        else
          call geoko(ort(0,1),ort(0,3),ipla,iB1,zB2,iL1,zL2)
        endif
        do iu=ix,6,5
          write(iu,102) plan(0),(ort(0,j),j=1,4),iB1,zB2,iL1,zL2
        enddo
      endif

4295 do 20 id=1,imax
      call vsop2(zjde,ivers,id,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
      dif = re(1) - rku(1); call reduz(dif,0,0)
      err = dif-dif(id); call reduz(err,0,0)
      if (isl2==0) then
        do iu=ix,6,5
          if (id/=4 .and. (id<=6 .or. id==9)) then
            if (id/=4) then
              write(iu,100) pla(id), (r(i),i=1,3), (rku(i),i=1,3),dif,err
            else
              write(iu,101) pla(id), (r(i),i=1,3), (rku(i),i=1,3),dif,emp
            endif
          enddo
        endif
      endif

4305

```

```

!....."Planetenpositionen" im Giza-Gelaende (kartesische Koord.)
if ((ijd>=1 .and. ijd<=14).or.(ik==4519 .and. ipla==1) &
  .or.(ik==4518 .and. ipla==2)).and. ison==5) ipos = 1
if (ipos==1) then
  if (id==1) then
    do j=1,3; y(j) = rku(j); enddo
  endif
  do j=1,3; re(j+3) = rku(j); enddo
  call kartko(ison)
  do j=4,6; y(j) = xyr(j); enddo
  call transl(x(1),x(2),x(3),y)
  call rotmat(5,x(4),x(5),x(6),y)
  call mastab(x(7),y)
  do j=1,3; ort(id,j) = y(3+j) + rp(3,j); enddo
! Genauigkeit der "Planetenpositionen"
  if (id<=3 .and. isl2==0) then
    ort(id,4) = dsqrt((ort(id,1)-rp(4-id,1))**2 &
      + (ort(id,2)-rp(4-id,2))**2 &
      + (ort(id,3)-rp(4-id,3))**2)
  elseif (id==9 .and. isl2==0) then
    ort(id,4) = dsqrt((ort(id,1)-rp(1,1))**2 &
      + (ort(id,2)-rp(1,2))**2 &
      + (ort(id,3)-rp(1,3))**2)
  else
    dcm = dsqrt((ort(id,1)-rcm(1))**2 &
      + (ort(id,2)-rcm(2))**2 &
      + (ort(id,3)-rcm(3))**2)
    qu = dcm
    if (dcm<dmi) qu = dmi * ((dcm/dmi)**2 + 1.d0)*0.5d0
    ort(id,4) = qu * xyr(36) * 1.d-2
  endif
! Geographische Koordinaten (Laenge und Breite) der
! transformierten Sonnen- und Planetenpositionen
  if (isl2/=0) then
    if (ipla==1) then
      call geoko(ort(id,1),-ort(id,2),ipla,iB1,zB2,iL1,zL2)
    else
      call geoko(ort(id,1),ort(id,3),ipla,iB1,zB2,iL1,zL2)
    endif
    do iu=ix,6,5
      write(iu,102) plan(id),(ort(id,j),j=1,4),iB1,zB2,iL1,zL2
    enddo
  endif
  20 enddo
! Ruecksprung zum naechsten Planeten
  icm = icm + 1
  if (icm<=icmax) go to 10
! . . Weitere Ergebnis-Ausgabe
  if (ipos==1 .and. isl2==0) then
    text(2) = tt(ipla)
    do iu=ix,6,5
      call linie(iu,1)
      write(iu,'('' Celestial pos. in Giza'' 4x,a49)')titab
      call linie(iu,2)
      write(iu,'('' Local coordinates'' 9x,'Sun
        & f10.2,2f10.2,f9.2') (ort(0,j),j=1,4)
        '' , &
      enddo
    endif
  endif

```

```

4370      do i=1,imax
         dd = dn
         if ((i>=1 .and. i<=3) .or. i==9) dd = dss
         do iu=ix,6,5
            write(iu,'(a23,5x,a10,3f10.2,f9.2,a2)') &
               text(i),plan(i),(ort(i,j),j=1,4),dd
         enddo
      enddo
4375   endif
      do iu=ix,6,5; call linie(iu,1); enddo

      return
100 format(1x,a3,3f10.6,f9.4,f8.4,f10.6,2f9.4)
101 format(1x,a3,3f10.6,f9.4,f8.4,f10.6,f9.4,1x,a7)
102 format(2x,a10,f9.2,f10.2,f9.2,f7.2,i8,f9.4,i6,f8.4)
! . . . Groessere Stellenanzahl fuer Schnellstart-Optionen 3 und 8
!f100 format(2x,a3,f11.6,2f10.6/28x,f13.7,f11.7,f14.10/58x,f13.7,f8.3)
!f101 format(2x,a3,f11.6,2f10.6/28x,f13.7,f11.7,f14.10/58x,f13.7,a8)
end subroutine

4385
      subroutine geoko(x,y,ipla,iB1,zB2,iL1,zL2)
!-----Berechnung der geographischen Koordinaten-----
! (iB1,zB2 und iL1,zL2, jeweils in Grad und Minuten)
! use base, only : pi,pidg,R3a,R3p
! implicit double precision (a-h,o-z)

! . . . Erdumfang ueber Pole. Anstelle von Ue = 40008 km folgt
! Ellipsenumfang nach Srinivasa Ramanujan.
4395      zL = 3.d0*((R3a-R3p)/(R3a+R3p))**2
      Ue = pi*(R3a+R3p) * (1.d0 + zL/(10.d0 + dsqrt(4.d0-zL)))
! Geographische Position des Koordinatenursprungs (Pyr./Kam.)
! if (ipla==1) then
      zB0 = 29.972530d0 ! Zentrum der Mykerinos-Pyramide
      zL0 = 31.128243d0 ! (Pyramiden-Koordinaten)
    else
      zB0 = 29.979200d0 ! Mittelachse der Ostwand
      zL0 = 31.134276d0 ! der Koeniginnenkammer
    endif
4405
! . . . Geographische Breite (zB)
      dBa = 360.d0 * x/Ue
      zBa = zB0 + dBa
      call geokar(zBa,ua,va)
4410      call geokar(zB0,u0,v0)
      xa = dsqrt((ua-u0)**2 + (va-v0)**2)
      dB = dBa * dabs(x/xa)
      zB = zB0 + dB
      iB1 = idint(zB)
      zB2 = dmod(zB,1.d0)*60.d0
4415
! . . . Geographische Laenge (zL)
      zBm = 0.5d0*(zB + zB0)
      call geokar(zBm,um,vm)
      dL = y/(pidg*um)
      zL = zL0 + dL
      iL1 = idint(zL)
      zL2 = dmod(zL,1.d0)*60.d0
4420
      end subroutine
4425

```

```

!-----Abstand eines Punktes der geographischen Breite B-
! zur Erdachse (u) und zur Aequatorebene (v) (kartesische Koord.)
! use base, only : pidg,R3a,R3p
! implicit double precision (a-h,o-z)
      u = R3a/dsqrt(1.d0 + (dtan(B*pidg)*R3p/R3a)**2)
      v = R3p*dsqrt(1.d0 - (u/R3a)**2)
end subroutine

4430
      subroutine reduz(a,i,j)
!-----Winkelreduzierung a ---> a (z.B. 387 Grad --> 27 Grad)-----
! i = 0/1: dezimale Grad/ Bogenmass
! j = 0: a --> -180...180 Grad
! j = 1: a --> 0...360 Grad
4440      use base, only : pidg,gdpi
! implicit double precision (a-h,o-z)
      u360 = 360.d0
      z1 = 1.d0
      if (a<0.d0) z1 = -1.d0
      if (i/=0) a = a*gdpi
      ab = dabs(a)
      if (ab>u360) ab = dmod(ab,u360)
      if ((j==0 .and. ab>180.d0) .or. &
         (j==1 .and. a<0.d0)) ab = ab - u360
      a = z1 * ab
      if (i/=0) a = a * pidg
end subroutine

4445
      subroutine memo(zz1,zz2,zz3,zz4,zz5,zz6,zz7,zmem,ik,imem)
!-----Ergebnis-Parameter merken-----
! use base, only : re
! implicit double precision (a-h,o-z)
      dimension :: zmem(78)
      zmem(1) = zz1
      zmem(2) = zz2
      zmem(3) = zz3
      zmem(4) = zz4
      zmem(5) = zz5
      zmem(6) = zz6
      zmem(7) = zz7
      do i=1,12; zmem(10+i) = re(i); enddo
      do i=31,78; zmem(i) = re(i); enddo
      imem = ik
end subroutine

4460
      subroutine info
!-----Information zu den Copyrights (aus der Datei "inpdata.t")-----
      character(70) :: itext(37)
      open(unit=10,file='inpdata.t')
      do i=1,105; read(10,*) ; enddo
      do i=1,37; read(10,*) itext(i); enddo
      close(10)
      write(6,'(///37(5x,a70/))') (itext(i),i=1,37)
end subroutine

4470
      subroutine titell(iaph,ijd,ia,ison,ipla, &
         ilin,isep,nurtr,iuniv,isl2,iop0)
!-----Haupttitel und Untertitel-----
! implicit double precision (a-h,o-z)

```

```

4485 write(ia,*)
4486 if (iop0==350) then
4487   write(ia,'(20x,A20,A22)') 4 PLANETS IN A LINE ', &
4488   '(SYZGY)', 17. MAY 3088'
4489   go to 20
4490 elseif (iop0==351) then
4491   write(ia,'(17x,A16,A31)') 'MERCURY TRANSIT ', &
4492   '(MIN. SEPARATION), 18. MAY 3088'
4493   go to 20
4494 elseif (iop0==360) then
4495   write(ia,'(18x,A14,A32)') 'VENUS TRANSIT ', &
4496   '(MIN. SEPARATION), 18. DEC. 3089'
4497   go to 20
4498 elseif (iop0==361) then
4499   write(ia,'(19x,A20,A23)') 3 PLANETS IN A LINE ', &
4500   '(SYZGY)', 23. DEC. 3089'
4501   go to 20
4502 elseif (iop0==370) then
4503   write(ia,'(24x,A34)') 'SEARCH FOR "SHADOW-CONSTELLATIONS"'
4504   go to 10
4505 elseif (iop0==371 .or. iop0==372) then
4506   write(ia,'(16x,A20,A29)') 'PRECEDING "SHADOW-CO', &
4507   'NSTELLATION" 12, 22. MAY 3088'
4508   go to 20
4509 endif
4510 if (ipla==1) write(ia,*)
4511   'ALIGNMENT WITH THE PYRAMIDS OF GIZA'
4512   'PLANETS IN ALIGNME', &
4513   'NT WITH THE CHAMBERS OF THE CHEOPS PYRAMID'
4514   if (ipla==3) then
4515     if (ilin>3) write(ia,'(28x,a11,a15)') 'PLANETS IN ', &
4516     'A LINE (SYZGY)'
4517     if (ilin==1) write(ia,'(31x,a19)') 'TRANSITS OF MERCURY'
4518     if (ilin==2) write(ia,'(32x,a17)') 'TRANSITS OF VENUS'
4519   endif
4520   10 if (ipla/=3 .and. isl2==0) then
4521     if (iaph==1 .and. ijd/=13 .and. ijd/=14) &
4522       write(ia,'(30x,a21)') '(Mercury at aphelion)'
4523     if (iaph==2 .and. ijd/=13 .and. ijd/=14) &
4524       write(ia,'(29x,a23)') '(Mercury at perihelion)'
4525     if (iaph==3 .or. (iaph==1 .and. (ijd==13 .or. ijd==14))) &
4526       write(ia,'(29x,a23)') '(Mercury near aphelion)'
4527     if (iaph==4 .or. (iaph==2 .and. (ijd==13 .or. ijd==14))) &
4528       write(ia,'(28x,a25)') '(Mercury near perihelion)'
4529     if (iaph==5) write(ia,'(24x,a34)') &
4530       '(time not restricted, F minimized)'
4531     elseif (ipla/=3 .and. isl2/=0) then
4532       if (ipla==1) write(ia,'(17x,a48)') &
4533       '(more positions - coordinate system of pyramids)'
4534       if (ipla==2) write(ia,'(17x,a48)') &
4535       '(more positions - coordinate system of chambers)'
4536     else
4537       if (isep==1) then
4538         if (ison/=5) then
4539           write(ia,'(14x,a21,a33)') '(eclipt. longitudes, ', &
4540           'all within an angular range, JDE)'
4541         else
4542           if (ilin>3) then
4543             if (nurtr==1) then

```

```

4545   write(ia,'(13x,a18,a37)') '(angular range of ', &
4546   'eclipt. longitudes dL minimized, JDE)'
4547   else
4548     write(ia,'(5x,a18,a52)') '(angular range of ', &
4549     'eclipt. longitudes dL minimized, only transits, JDE)'
4550   endif
4551   else
4552     write(ia,'(11x,a18,a41)') '(equal eclipt. lon', &
4553     'gitudes for Earth und transit planet, TT)'
4554   endif
4555   elseif (isep==2) then
4556     write(ia,'(14x,a54)') &
4557     '(minimum separation, without travel time of light, TT)'
4558   else
4559     if (iuniv==1) then
4560       write(ia,'(17x,a48)') &
4561       '(geocentric transit phases, terrestrial time TT)'
4562     else
4563       write(ia,'(18x,a46)') &
4564       '(geocentric transit phases, universal time UT)'
4565     endif
4566   endif
4567   20 if (isep/=4) then
4568     write(ia,'(34x,a8,i4,a2)') '< option', iop0, ' >'
4569   else
4570     write(ia,'(11x,a8,i4,a47)') '< option', iop0, &
4571     ' > (monitor line width minimal 148 characters)'
4572   endif
4573   end subroutine
4574   subroutine titel2(ia,imod,ivers,irb,ipla, &
4575   ison,ih,i,iek,ijd,ika,iaph,ilin,ical,ak,zjdel,zjahr,delt, &
4576   dwl,dwikomb,dwi0,dwt2,dwi3,lamax,step,ikomb,zmin,zmax)
4577   !-----Zwei weitere Titelzeilen-----
4578   implicit double precision (a-h,o-z)
4579   dimension :: ida(7),da(7)
4580   character(5) :: ca(2),dmo
4581   character(7) :: cal(2)
4582   character(10) :: wd
4583   character(15) :: text0
4584   character(27) :: text1
4585   character(19) :: text2
4586   character(8) :: text3(0:6)
4587   character(25) :: text4
4588   character(22) :: text5(2)
4589   data ca/'(c1)', '(c2)'/,cal/'Gregor','Julian.'/
4590   data text3/'', 'E-V-M', 'M-E-V', 'M-V-E', ' &
4591   'V-E-M', 'V-M-E', 'E-V-M', 'E-M-V', ' &
4592   data text5/'', only Greg. calendar', 'Jul./Greg. calendar'/
4593   if (imod==1) text1 = ' V50P87D short ver.(Meeus)'
4594   if (imod==2 .and. ivers==1) text1 = ' V50P87A (2005) full ver., '
4595   if (imod==2 .and. ivers==3) text1 = ' V50P87C (2005) full ver., '
4596   if (imod==3) text1 = ' "Keplers equation", '
4597   if (ikomb==1 .and. ivers==1) text1 = ' V50P87A, comb. search, '
4598   if (ikomb==1 .and. ivers==3) text1 = ' V50P87C, comb. search, '
4599   if (ivers==1) text2 = ' standard J2000.0, '
4600   if (ivers==3) text2 = ' ecliptic of date, '

```



```

4605      if (ipla/=3) then
4606      if (irb=1) then
4607      if (ison=1) text4 = ' "Sun" south of Myker. P.'
4608      if (imod=3 .and. ipla=2) text4 = "Sun" south of sub. cham.'
4609      if (ison=2) text4 = "Sun" south of Chefred. P.'
4610      if (ipla=1) text4 = "Sun position" free, 2D
4611      if (ison=3) then
4612      if (ison=4 .and. ihi=1) text4 = "Sun" free, 3D, base, SLE'
4613      if (ison=4 .and. ihi=2) text4 = "Sun" free, 3D, C-M, SLE'
4614      if (ison=4 .and. ihi=3) text4 = "Sun" free, 3D, top, SLE'
4615      if (ison=5 .and. ihi=1) text4 = "Sun" free 3D base, FITE'
4616      if (ison=5 .and. ihi=2) text4 = "Sun" free 3D, C-M, FITE'
4617      if (ison=5 .and. ihi=3) text4 = "Sun" free 3D, top, FITE'
4618      endif
4619      if (ipla=2) then
4620      if (ison=4 .and. ihi=1) text4 = "Sun" free, 3D, East, SLE'
4621      if (ison=4 .and. ihi=2) text4 = "Sun" free, 3D, mid., SLE'
4622      if (ison=5 .and. ihi=1) text4 = "Sun" free 3D West, FITE'
4623      if (ison=5 .and. ihi=2) text4 = "Sun" free 3D East, FITE'
4624      if (ison=5 .and. ihi=3) text4 = "Sun" free 3D mid., FITE'
4625      if (ison=5 .and. ihi=3) text4 = "Sun" free 3D West, FITE'
4626      endif
4627      if (irb=2) text4 = ' ref. Mercury orbit (A)'
4628      if (irb=3) text4 = ' ref. Mercury orbit (B)'
4629      if (irb=4) text4 = ' ref. Mercury orbit (C)'
4630      if (irb=5) text4 = ' reference Venus orbit'
4631      else
4632      if (ilin=1) text4 = ' all Mercury transits'
4633      if (ilin=2) text4 = ' all Venus transits'
4634      if (ilin=3) text4 = 'linear c., Merc. to Earth'
4635      if (ilin=4) text4 = 'linear c. Mercury to Mars'
4636      endif
4637      write(ia, '(a27,a19,a8,a25)') text1,text2,text3(ika),text4
4638      if (ipla/=3) then
4639      if (iek=1) text0 = ' Ecl. north p/'
4640      if (iek=2) text0 = ' Ecl. south p/'
4641      if (ison>3 .or. iek=3) text0 = ' Ecl. N and S,'
4642      else;
4643      text0 = ' Period (yea'
4644      endif
4645      if (ijd=15 .and. (imod/=2 .or. (imod==2 .and. &
4646      (iaph=3 .or. iaph=4))) then
4647      if (ison<=2) then
4648      if (ikomb/=1) write(ia, '(a15, '' years'', f10.2, &
4649      & '' to'', f10.2, a5, '', angular range: '', f8.4, '' deg'')) &
4650      text0,zmin,zmax,ca(ical),dwi0
4651      if (ikomb=1) write(ia, '(a15, '' years'', f10.2, &
4652      & '' to'', f10.2, a5, '', angular r.:'', f6.2, ''/'', f6.2, &
4653      & '' deg'')) text0,zmin,zmax,ca(ical),dwi,dwikomb
4654      else
4655      if (ikomb/=1 .and. iaph/=5) then
4656      write(ia, '(a15, '' years'', f10.2, '' to'', f10.2, a5, &
4657      & '', tolerance F <='', f8.4, '' %'')) &
4658      text0,zmin,zmax,ca(ical),dwi0
4659      else
4660      write(ia, '(a15, '' years'', f10.2, '' to'', f10.2, a5, &
4661      & '', tolerance F <='', f6.2, ''/'', f5.2, '' %'')) &
4662      text0,zmin,zmax,ca(ical),dwi,dwikomb

```

```

4663      endif
4664      if (ilin>=3) then
4665      if (ikomb=1) write(ia, '(a15, ''rs'', f10.2, &
4666      & '' to'', f10.2, a5, '', angular r.:'', f6.2, ''/'', f6.2, &
4667      & '' deg'')) text0,zmin,zmax,ca(ical),dwi,dwikomb
4668      if (ikomb/=1) write(ia, '(a15, ''rs'', f10.2, '' to'', &
4669      & f10.2, a5, 3x, '', angular range: '', f8.4, '' deg'')) &
4670      text0,zmin,zmax,ca(ical),dwi0
4671      else
4672      write(ia, '(5x,a15, ''rs) from'', f10.2, '' to'', f10.2, a22)') &
4673      text0,zmin,zmax,text5(ical)
4674      return
4675      endif
4676      if (iaph<=2) then
4677      call ephim(1,iaph,ipla,ical,ak,iak,zjdel,zjahr,delt)
4678      if (ijd>=1 .and. ijd<=14) then
4679      write(ia, '(a15, '' constellation'', i3, '', JDE ='', &
4680      & f15.5, '', year ='', f9.2, a5)') text0,ijd,zjdel,zjahr,ca(ical)
4681      else
4682      write(ia, '(a15, 20x, '' JDE ='', f15.5, '', year ='', f9.2, a5)') &
4683      text0,zjdel,zjahr,ca(ical)
4684      endif
4685      if (iaph<=2) then
4686      call jdedate(zjdel,ical,ida,da,dmo)
4687      call weekday(zjdel,wd)
4688      k = 1
4689      if (zjdel>=0.d0 .and. zjdel<2299161.d0 .and. ical==2) k = 2
4690      if (zjdel>=1356183.d0 .and. zjdel<=5373484.d0) then
4691      write(ia, '(25x, ''date ('',a7, '' TT) ='', &
4692      & f4.0, a5, i5, '', i3, 2('',: '', i2), '', A10)') &
4693      cal(k),da(7),dmo,(ida(i),i=3,6),wd
4694      return
4695      else
4696      write(ia, '(24x, ''date ('',a7, '' TT) ='', &
4697      & f4.0, a5, i6, '', i3, 2('',: '', i2), '', A10)') &
4698      cal(k),da(7),dmo,(ida(i),i=3,6),wd
4699      return
4700      endif
4701      if (iaph==3 .or. iaph==4) then
4702      write(ia, '( '' Special search (interval), step number ='', i6, &
4703      & '', step width ='', f7.3, '' hour(s)'') iamax, 24.d0*step
4704      endif
4705      if ((iaph=3 .or. iaph=4) .and. ijd=15) then
4706      write(ia, '( '' Consider without printing by tolerance ='', &
4707      & f8.4)') dwi2
4708      write(ia, '( '' Print beyond aphelion (per.) by toler. ='', &
4709      & f8.4)') dwi3
4710      endif
4711      end subroutine
4712
4713      subroutine tabe(iaph,imod,iek,ia,io, &
4714      ison,ipla,ilin,itrans, is12,iop0,iout)
4715
4716      !-----Tabellenkopf-----
4717      ! Bei Datumsberechnungen uebernimmt das Unterprogramm

```





```

4960 if (iidx==15 .and. iop0/= -803 .and. (imod/=2 .or. (imod==2 .and. &
      (iaph==3 .or. iaph==4 .or. ilin<=2))) then
      write(ia,500) 'Computed constellations:', inum(1), te1
      if (ilin<=2) then
        write(ia,501) 'Tested planet. passages:', inum(0)
        write(ia,501) 'Detected transits      ', inum(2)
        write(ia,502) 'Centr./grazing transits:', inum(4), ' / ', &
          inum(3), te2, ihour, te3, imin, te3, sec
      else
        if (ipla/=3) then
          write(ia,503) 'Detected constellations:', inum(2), &
            ihour, te3, imin, te3, sec
        else
          if (ison==5) then
            inumber = inum(2)
          else
            write(ia,501) 'Detected constellations:', inum(2)
            inumber = inum(3)
          endif
          write(ia,503) 'Number of syzygies      ', inumber, te2, &
            ihour, te3, imin, te3, sec
          endif
        endif
      endif
    else
      if (ipos==1 .and. is12==0 .and. iop0/= -803) then
        write(ia,504) te4, te2, ihour, te3, imin, te3, sec
      else
        if (iop0== -803) write(ia, '(41x,a38)') &
          'The file "inser-2.t" has been created.'
        write(ia,505) te2, ihour, te3, imin, te3, sec
        endif
      endif
    endif
  write(ia,506) te22, ihour2, te3, imin2, te3, sec2, te5
5000 format(1x,a25,i10,f6x,a37)
501 format(1x,a25,i10)
502 format(1x,a25,i5,a2,i3,7x,a8,i3,a1,i2,a1,f6.3)
503 format(1x,a25,i10,7x,a8,i3,a1,i2,a1,f6.3)
504 format(14x,a29,a8,i3,a1,i2,a1,f6.3)
505 format(43x,a8,i3,a1,i2,a1,f6.3)
506 format(43x,a8,i3,a1,i2,a1,f6.3,a15/)
end subroutine

!h  subroutine histogram(zz,ihis)  !h
!-----Einsortieren der Genauigkeiten Fpos (zz) in ein Array-----
!  fuer Pyramiden oder Kammern (ipla <= 2, imod <= 3).
!  Zur Nutzung muessen alle !h-Kommentarzeilen aktiviert werden.
!h  implicit double precision (a-h,o-z)
!h  dimension :: ihis(100)
5005 !h  i = idnint(zz*20.d0 + 0.5d0) ; if (i<=100) ihis(i) = ihis(i) + 1
!h  end subroutine

subroutine save ser
!-----Berechnung des Inhalts der Datei "inserie.t"-----
!  Wenn die Datei "inserie.t" mit den julianischen Tagen (JDE)
!  und den Nummern der Transit-Serien neu berechnet werden soll,
!  erfolgt dies mit der Schnellstart-Option -803. Hiermit wird
!  die neue Datei "inser-2.t" erzeugt. Falls gewünscht kann
!  diese - durch Umbenennung in "inserie.t" - die vorherige bzw.
!  fehlende Datei "inserie.t" ersetzt werden. Die Verwendung dieser
5015

```

```

!  Option ist normalerweise nicht erforderlich.
use astro, only : ser
implicit double precision (a-h,o-z)
open(unit=10,file='inser-2.t')
5020 write(10,'(9x,a21,a42/6x,a10,a58)') 'Julian Ephemeris Day ', &
  'of each first transit in a series (S-No.)', 'to be used', &
  'for the years -13000 BC to 17000 AD, V50P87C full version'
write(10,'(34x,a9)') '(Mercury)'
write(10,'(a14.4(12x,a3))') 'S-No.      JDE', ('JDE',i=1,4)
5025 write(10,'(79a1)') ('-',i=1,79)
do i=150,150,5
  write(10,'(I4,5f15.5)') i, (ser(i+j,1),j=0,4) ! Serien, Merkur
enddo
  write(10,'(79a1)') ('-',i=1,79)
5030 write(10,'(35x,a7)') '(Venus)'
write(10,'(a14.4(12x,a3))') 'S-No.      JDE', ('JDE',i=1,4)
  write(10,'(79a1)') ('-',i=1,79)
do i=10,10,5
  write(10,'(I4,5f15.5)') i, (ser(i+j,2),j=0,4) ! Serien, Venus
enddo
  ser(19,2) = 1.d12
5035 write(10,'(I4,4f15.5,e15.1)') i, (ser(15+j,2),j=0,4) ! "
  write(10,'(79a1/)') ('-',i=1,79)
close(10)
end subroutine

subroutine vsop1tr(ip,rk,tau,delta,r3i,eps,inum, resu)
!-----Berechnung der ekliptikaln Koordinaten (Kurzversion V50P87)-----
!  Beruecksichtigung der Laufzeit des Lichtes, die bei Berechnung
!  der Transitphasen eine Rolle spielt (siehe "vsop2tr")
5045 !  Index ip: 1 = Merkur, 2 = Venus
use base
implicit double precision (a-h,o-z)
  dimension :: rk(12),rd(3),inum(0:4)
  delta = del/tmil ! Laufzeit des Lichtes: Merkur/Venus --> Erde
  ist = 3*ip-2; ii = 3*(ip-1)
do j=ist,ist+2
5050   call vsop1(j,tau, resu)
   re(j) = resu
enddo
  call kartko(0)
5055 do j=ist,ist+2; rk(j) = xyr(j); enddo
do
  tau1 = tau + delta; inum(1) = inum(1) + 1
  do j=7,9; call vsop1(j,tau1, resu); re(j) = resu; enddo
  call kartko(0)
  do j=7,9; rk(j) = xyr(j); enddo
  do j=1,3; rd(j) = rk(ii+j) - rk(6+j); enddo
  r3i = dsqrt(rd(1)**2 + rd(2)**2 + rd(3)**2)
5065  del = r3i*AE/(c*86400.d0*tmil); tau2 = tau + del
  if (dabs(tau2-tau1)<eps) exit
enddo
  delta = del*tmil
end subroutine

subroutine vsop2tr(xj2,ivers,ip,md, &
  ix,prec,tu,r,rk,ierr,delta,r3i,eps,inum,rku)
!-----Aufruf der V50P87-Subroutine (Vollversion)-----
!  Beruecksichtigung der Laufzeit des Lichtes

```

```

5075 ! Index von rku: 1 = L, 2 = B, 3 = r; ip: 1 = Merkur, 2 = Venus
5076 ! Input: Zeitpunkt "xj2", Output: Koordinaten der Planeten und
5077 ! Laufzeit des Lichtes "del" vom Planet "ip" zur Erde
5078 use base, only : re,c,AE
5079 implicit double precision (a-h,o-z)
5080 dimension :: rk(12),rd(3),r(6),rku(3),md(0:9),inum(0:4)
5081 ii = 3*(ip-1)
5082 call vsop2(xj2,ivers,ip,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
5083 do k=1,3
5084   re(ii+k) = rku(k)
5085   rk(ii+k) = r(k)
5086 enddo
5087 do
5088   xj3 = xj2 + del
5089   inum(1) = inum(1) + 1
5090   call vsop2(xj3,ivers,3,md,ix,prec,lu,r,ierr,rku)
5091   do k=1,3
5092     re(6+k) = rku(k)
5093     rk(6+k) = r(k)
5094   enddo
5095   do j=1,3
5096     rd(j) = rk(ii+j) - rk(6+j)
5097   enddo
5098   r3i = dsqrt(rd(1)**2 + rd(2)**2 + rd(3)**2)
5099   del = r3i*AE/(c*86400.d0)
5100   xj4 = xj2 + del
5101   if (dabs(xj4-xj3)<eps) exit
5102 enddo
5103 end subroutine
5104
5105 subroutine fitmin(imod,imodus,iap,ke,x,y,ee1,&
5106   step,nu,iflag,ddx1,ddx2,test,itin,indx,ix)
5107   !-----Minimum stetiger aber nicht ueberall diff.-barer Funktionen-----
5108   !--> Resultat = x(indx), indx = 1, 2 oder 3.
5109
5110   imodus = 1
5111   ! Das Unterprogramm basiert auf einer Art ternaerem Suchen. Es
5112   ! verwendet 3 Stuetzpunkte, um einen neuen Punkt zu finden und
5113   ! einen alten durch diesen zu ersetzen. Dabei ruecken die Punkte
5114   ! immer naeher zusammen, bis die Suchgenauigkeit (ee1) unter-
5115   ! schritten wird. Das Minimum wird durch wiederholten Aufruf
5116   ! von fitmin gefunden. Dieser Such-Algorithmus ist nicht beson-
5117   ! ders schnell, konvergiert aber zuverlaessig und wird u.a. zur
5118   ! Minimierung von "dl" bei Syzygien verwendet.
5119
5120   imodus = 2 (Spezialsuche)
5121   ! Das Unterprogramm findet den Scheitelpunkt (Minimum) hyper-
5122   ! bolischer Funktionen der Form: y = a * sqrt((x-b)**2 + c**2).
5123   ! Dieser Algorithmus konvergiert deutlich schneller, findet
5124   ! jedoch im konkreten Fall der Planetenbewegung die Loesung nur
5125   ! dann, wenn sie zeitlich nicht zu weit entfernt liegt. Er dient
5126   ! zur schnellen Berechnung der minimalen Separation des Transits.
5127
5128   implicit double precision (a-h,o-z)
5129   dimension :: rx(3,4),x(5),y(5),test(10),d(3)
5130   ie = 0
5131   ze = 0.d0
5132   ee2 = 1.d-30
5133   zpa = 5.d0 ! zpa >= 2.d0

```

```

5135 10 iconv = 0
5136 !c do lu=ix,6,5; write(iu,'(' nu,imod,imodus,indx,ddx1,ddx2 = ','&
5137 !c & i4,3i3,2f13.8)'nu,imod,imodus,indx,ddx1,ddx2
5138 !c write(iu,'(a12,3f18.8)') ' x(1..3) = ',(x(i),i=1,3)
5139 !c write(iu,'(a12,3f18.12/)' y(1..3) = ',(y(i),i=1,3); enddo
5140 !.....Bestimmung der ersten drei x- und y-Werte
5141 ! if (iap==5 .and. imod==2) then
5142   nulim = 2
5143   if (nu==0) then
5144     indx = 1; go to 99
5145   endif
5146   endif
5147   if (nu<=nulim) then
5148     do i=1,2
5149       x(4-i) = x(3-i)
5150       y(4-i) = y(3-i)
5151     enddo
5152     x(1) = x(1) + step
5153     indx = 1; go to 99
5154   endif
5155   dy1 = y(2)-y(1); dy2 = y(3)-y(2)
5156
5157 ! . . Pruefen auf numerisches Rauschen (im Minimum) und Konvergenz-
5158 ! problem. Letzteres Problem entsteht eventuell beim Umschalten
5159 ! von der VSOP87-Kurzversion zur -Vollversion.
5160   if (dy1>=ze .and. dy2<ze) then
5161     i1 = 0; if (ddx1+ddx2>1.d-3) i1 = 1
5162     i2 = 0; if (dabs(dy1)+dabs(dy2)>1.d-3) i2 = 1
5163     if (i1==0 .and. i2==0) write(6,*) ' --> num. noise, nu = ',nu
5164     if (i2==1) write(6,'(a23,i3)') ' --> switch-pr.(dy), ',nu
5165     if (i1==1) write(6,'(a23,i3)') ' --> switch-pr.(dx), ',nu
5166     if (i1==1 .or. i2==1) then
5167       iconv = 1; go to 20
5168     endif
5169     if (imodus==1) then; ke = 0; return; endif
5170   endif
5171   20 if (imodus==1) then
5172     !.....Quasiternaeres Suchen (imodus = 1)
5173     if (dy1>=ze .and. dy2>=ze .and. iflag==0) then
5174       do i=1,2
5175         x(4-i) = x(3-i)
5176         y(4-i) = y(3-i)
5177       enddo
5178       x(1) = x(1)+x(2)-x(3)
5179       if (dabs(x(1)-x(4))<1.d-8) then
5180         y(1) = y(4); go to 10
5181       endif
5182       indx = 1
5183     elseif ((dy1<ze .and. dy2<ze .and. iflag==0) .or. iconv==1) then
5184       do i=1,2
5185         x(i) = x(1+i)
5186         y(i) = y(1+i)
5187       enddo
5188       x(3) = x(3)+x(2)-x(1)
5189       if (dabs(x(3)-x(5))<1.d-8) then
5190         y(3) = y(5); go to 10
5191       endif
5192       indx = 3
5193     else
5194       ! way 2
5195     end

```

```

5195     elseif ((dy1<ze.and.dy2>=ze).or.iflag==1) then
5196     select case (iflag)
5197     do i=1,2
5198         x(3+i) = x(2*i-1); y(3+i) = y(2*i-1)
5199     enddo
5200     x(3) = (x(3)+(zpa-1.d0)*x(2))/zpa
5201     indx = 3; iflag = 1
5202     case(1)
5203     x(1) = (x(1)+(zpa-1.d0)*x(2))/zpa
5204     indx = 1; iflag = 0
5205     end select
5206     endif
5207     else
5208     !.....Suche mit hyperbolischem Fit (imodus = 2)
5209     a1 = x(1)-x(2); a3 = x(3)-x(2)
5210     b1 = (y(2)**2-y(1)**2)*a3
5211     b2 = (y(3)**2-y(2)**2)*a1
5212     if (dabs(b1+b2)<ee2) then; ke = 0; return; endif
5213     b = 0.5d0*(b1*a3+b2*a1)/(b1+b2) + x(2)
5214     d(1) = dabs(x(1)-b)
5215     d(2) = dabs(x(2)-b)
5216     d(3) = dabs(x(3)-b);          indx = 1
5217     if (d(2)>d(1).and.d(2)>d(3)) indx = 2
5218     if (d(3)>d(1).and.d(3)>d(2)) indx = 3
5219     x(indx) = b
5220     if (x(1)>x(2)) call pchange(2,1,2,rx,x,y,indx)
5221     if (x(2)>x(3)) call pchange(2,2,3,rx,x,y,indx)
5222     if (x(1)>x(2)) call pchange(2,1,2,rx,x,y,indx)
5223     endif
5224     ddx1 = dabs(x(2)-x(1))
5225     ddx2 = dabs(x(3)-x(2))
5226     ddx3 = dabs(x(3)-x(1))
5227     if (imodus==2) then
5228     do i=1,10
5229         if (dabs(ddx3-test(i))<1.d-7) ie = 1
5230     enddo
5231     endif
5232     !.....Hauptbedingung pruefen und Check auf Endlosschleife (ie=1)
5233     if (ddx1<=ee1.or.ddx2<=ee1.or.ie==1) then
5234     do iu=ix,6.5; write(iu,(' ' nu,imod,imods,indx,dx1,dx2,ie',' &
5235     & ' ' =',',14,3i3,2f13.8,i3)) nu,imod,imodus,indx,ddx1,ddx2,ie
5236     write(iu,('a12,3f18.8/')) ' x(1..3) = ',x(i),i=1,3); enddo
5237     ke = 0; return
5238     endif
5239     if (imodus==2) then
5240     itin = itin + 1; if (itin>10) itin = 1
5241     test(itin) = ddx3
5242     endif
5243     nu = nu + 1
5244     write(6,('a11,2i2,3f18.7')) ' m,n,x1-3 =',imodus,nu,x(i),i=1,3)
5245     if (nu<=100) return
5246     ke = 2
5247     do iu=ix,6.5
5248     write(iu,('/' ' -----> error in "fitmin", ke ='',I2/')) ke
5249     enddo
5250     end subroutine

```

```

5255     !-----Nullstellenbestimmung-----
5256     ! Die Routine liefert fuer die Kreisfunktion, die durch (x1,y1),
5257     ! (x2,y2) und (x3,y3) verlaeuft, die naechstgelegene Nullstelle
5258     ! (neuer x2-Wert). Wie bei "sekante" ergibt wiederholtes Aufrufen
5259     ! von "ringfit" die Nullstelle einer stetig differenzierbaren Funk-
5260     ! tion. Abhaengig von den Optionen (ilin<=2, isep=3, 4 bzw. 1) ver-
5261     ! kuerzt sich die Rechenzeit um bis zu 3%, was wenig ist. Da die
5262     ! Grundidee und die Gleichungen jedoch auch eine gewisse Aesthetik
5263     ! besitzen, wurde diese Routine beibehalten. (Der Einsatz von
5264     ! "ringfit" ist nur sinnvoll, wenn die Berechnung der Ausgangs-
5265     ! funktion deutlich mehr Zeit erfordert als "ringfit" selbst.)
5266     implicit double precision (a-h,o-z)
5267     if (ke/=5) ke = 1; ep0 = 1.d-20
5268     if (nu<=1.or.ke==5) then
5269     call sekante(x1,x2,y1,y2,ep.step,nu,itmax,ix,ke); return
5270     endif
5271     if (nu==2) then ! Erzeugung des 3. Startpunktes
5272     x31 = x1; y31 = y1; x32 = x2; y32 = y2
5273     call sekante(x1,x2,y1,y2,ep.step,nu,itmax,ix,ke)
5274     if (x1==x31) then; x3 = x32; y3 = y32
5275     else; x3 = x31; y3 = y31
5276     endif; return
5277     endif
5278     sh = x2 ! Verschiebung (x2) zum Ursprung
5279     x1 = x1-sh; x2 = 0.d0; x3 = x3-sh
5280     do iu=ix,6.5; write(iu,('a16,i3,6f10.6')) &
5281     'nu, x123, y123 = ',nu,x1,x2,x3,y1,y2,y3; enddo
5282     z1 = x1*x1 + y1*y1; ya = y2-y1; xa = -x1
5283     z2 = y2*y2; yb = y3-y2; xb = x3
5284     z3 = x3*x3 + y3*y3; yc = y1-y3; xc = x1-x3
5285     xy = 0.5d0/(x1*yb + x3*ya)
5286     if (dabs(xy)<ep0) then
5287     x1 = x1+sh; x2 = sh; ke = 5; return
5288     endif
5289     x0 = (z1*yb + z2*yc + z3*ya)*xy
5290     y0 = -(z1*xb + z2*xc + z3*xa)*xy
5291     wu = x0*x0 + (y2-y0)**2 - y0*y0
5292     if (wu<0.d0) then; ke = 4; go to 10; endif
5293     wu = dsqrt(wu)
5294     xx = x0 + wu; xx2 = x0 - wu ! (2 Loesungen)
5295     if (dabs(xx)>dabs(xx2)) xx = xx2
5296     d1 = dabs(x1-xx); d2 = dabs(xx); d3 = dabs(x3-xx)
5297     if (d3>d1.and.d3>d2) then; x3 = 0.d0; y3 = y2
5298     elseif (d1>d2.and.d1>d3) then; x1 = 0.d0; y1 = y2
5299     endif
5300     x1 = x1+sh; x2 = xx+sh; x3 = x3+sh; nu = nu+1
5301     if (dabs(x2-x1)<ep.or.dabs(x3-x2)<ep) then
5302     do iu=ix,6.5; write(iu,('a8,7x,a1,i3,3f14.10')) &
5303     'nu, x123', ' ',nu,x1-sh,x2-sh,x3-sh; enddo
5304     ke = 0; return
5305     endif
5306     if (nu<=itmax) return
5307     ke = 2
5308     do iu=ix,6.5
5309     write(iu,('/' ' -----> error in "ringfit", ke ='',I2/')) ke
5310     enddo
5311     end subroutine

```



```

5315      subroutine sekante(x1,x2,y1,y2,ep,step,nu,itmax,ix,ke)
!-----Nullstellenbestimmung der Sekante-----
! Das Programm liefert die Nullstelle der linearen Funktion, die
! durch (x1,y1) und (x2,y2) verlaeuft. Das Ergebnis wird als
! neuer x2-Wert ausgegeben. Wiederholtes Aufrufen dieser Routine
! liefert die Nullstelle (erster Ordnung) einer stetig differen-
! zierbaren, nicht notwendigerweise linearen Funktion.
! implicit double precision (a-h,o-z)
!c (ke/=5) ke = 1
!c do iu=ix,6,5; write(iu,'(a16,i3,2f16.6,2f12.6)') &
!c 'nu,x1,x2,y1,y2 =' ,nu,x1,x2,y1,y2; enddo
!c nu = nu + 1
!c if (nu<=1) then
!c   x1 = x2
!c   y1 = y2
!c   x2 = x1 + step
!c   return
!c endif
!c if (y1==y2) then
!c   ke = 3; go to 10
!c endif
!c x0 = x2-y2*(x2-x1)/(y2-y1)
!c if (dabs(y2)<dabs(y1)) then
!c   x1 = x2
!c   y1 = y2
!c endif
!c x2 = x0
!c if (dabs(x2-x1)<ep.and.nu>2) then
!c   do iu=ix,6,5; write(iu,'(a16,i3,2f16.6)') &
!c   'nu,x1,x2
!c   = ,nu,x1,x2; enddo
!c   ke = 0; return
!c endif
!c if (nu<=itmax) return; ke = 2
!c 10 do iu=ix,6,5
!c   write(iu,'(/'' ----> error in "sekante", ke =',I2/')') ke
!c   enddo
!c end subroutine

! >> Update: The 4 subroutines of FITEX have been updated
! >> for Fortran 95 standard, double precision,
! >> and free source form.

!-----
! FITEX
!-----
! MOD I N A 8 7

5355      PROGRAMM BESCHREIBUNG NR. 320 VON G. W. SCHWEIMER (VERSION 1985)

! CHISQUARE MINIMISING SUBROUTINE
! SOLVES THE NONLINEAR LEAST SQUARES PROBLEM
! USING A LEAST SQUARES INTERPOLATION BETWEEN VARIABLES AND FUNCTIONS
! OR THE EXACT GRADIENT OF THE FUNCTIONS
! CALLED SUBROUTINES: LILESQ(LINEAR LEAST SQUARES PROBLEM)
! INVATA(INVERSION OF A(TRANPOSED)*A)
! FIT1(ONE DIMENSIONAL MINIMUM SEARCH)

! CALLING SEQUENCE
! KE=0
! M=NUMBER OF FUNCTIONS, M GE N
! N=NUMBER OF VARIABLES, N GE 1

```

```

5370      DO 1 I=1,N
! X(I)=STARTING VALUES OF THE VARIABLES
! 1 E(I)=ABSOLUTE SEARCH ACCURACIES FOR THE VARIABLES, E(I) NE 0
! W(1)=FIRST STEP SIZE IN UNITS OF E(I), IF LE 1 W(1) = 100 BY
! FITEX THE MAXIMUM ALLOWED STEP SIZE IS 2*W(1)
! W(2)=METHOD OF APPROXIMATION, 0 FOR LEAST SQUARES INTERPOLATION
! 1 FOR EXACT GRADIENT OF THE FUNCTIONS
! IW(1)=NUMBER OF POINTS TO BE REMEMBERED, IF LE N IW(1) = N+1
! IW(2)=MAXIMUM NUMBER OF FUNCT. EVALUATIONS, IF EQ 0 IW(2)=2IW(1)
! IF IW(2) LT 0 NO ACTION EXCEPT KE = 0
!c JA=4+MAX0(I4,(N*(N+5))/2)+(M+N+1)*(IW(1)+1)
!c 2 W(4)=0.
!c DO 3 I=1,M
!c F(I)=FUNCTION VALUES AT THE POINT X
!c IF(W(2)==0.) GO TO 3
!c W(JA+I-M*(J-1))= DF(I)/DX(J) FOR J=1,N
!c 3 W(4)=W(4)+F(I)*F(I)
!c OPTIONAL WRITE(*,*) IW(3),IW(4),W(3),W(4),X,F
!c CALL FITEX(KE,M,N,F4,X4,E4,W4,IW)
!c IF(KE==1) GO TO 2
!c W(3)=ERROR RENORMALISATION FACTOR
!c W(4)=MINIMUM QUADRATIC SUM OF THE F(I)
!c X=MINIMUM POINT
!c F=FUNCTIONS AT THE MINIMUM POINT
!c KE=ERROR CODE KE=0: WITHOUT ERRORS
!c KE=2: USER INTERRUPT; RETURNS MINIMUM VALUES
!c IGNORED, FOR NORMAL USER INTERRUPT SET
!c IW(2)=IW(3).
!c KE=3: MAXIMUM NUMBER OF FUNCTION EVALUATIONS
!c KE=4: ROUNDING ERRORS
!c KE=5: THE FUNCTIONS DO NOT DEPEND ON X(IW(4))
!c KE=6: USELESS VARIABLES IN THE PREPARATORY CALLS,
!c THE LABELS OF THE VARIABLES ARE IW(3),IW(4)
!c KE=7: M LT N OR N LT 0 OR W(2)*(W(2)-1.) NE 0
!c W(4+I)=STANDARD ERRORS OF THE VARIABLES
!c THE ERROR CALCULATION ASSUMES LINEAR FUNCTIONS.
!c THE PROGRAM SHOWS THE LINEARITY BY THE KIND OF
!c PREDICTION IW(3)
!c IW(3)=0: LINEAR PREDICTION
!c =1: STEP SIZE LIMITATION
!c =2: ONE DIMENSIONAL SEARCH
!c =3: RANDOM SEARCH
!c THE ERRORS ARE CORRECTLY CALCULATED IF THE LAST
!c N ITERATIONS WERE LINEAR, I.E. IW(3)=0.
!c W(4+N+I)=ERROR ENHANCEMENTS
!c W(4+N+I+(J-1))/2=ERROR CORRELATION BETW. X(I) AND X(J) I<J
!c IW(3): NUMBER OF FUNCTION EVALUATIONS
!c IW(4): NUMBER OF DEGREES OF FREEDOM
!c WORKING FIELD: IW: LENGTH 4+K WITH K = IW(1)
!c W: LENGTH 4+MAX(I4,(N*(N+5))/2)+(M+N+1)*(K+1)+M*N
!c ADDRESSES IN IW
!c 4+L: LABELS OF THE QUADRATIC SUMS
!c ADDRESSES IN W
!c 4+I: STANDARD ERROR OF X(I)
!c 4+N+I: ERROR ENHANCEMENT FOR X(I)
!c FROM 4+N+1: MATRIX D AND ERROR CORRELATIONS
!c FROM JS+1 MATRIX S; JS = 4+MAX0(I4,(N*(N+5))/2)
!c FROM JA+1: MATRIX A WITH JA = JS+(M+N+1)*(K+1)

```



```

! THE WORKING FIELDS CONTAIN ALL INFORMATION FOR THE CONTINUATION OF
! THE SEARCH. THIS ALLOWS A SEARCH WITHIN ANOTHER SEARCH JUST CHANGING
! THE WORKING FIELDS
!

```

```

SUBROUTINE FITEX(KE,M,N,F,X,E,W,IW)

```

```

IMPLICIT NONE

```

```

INTEGER(4) :: KE,M,N,I,I1,I2,J,J1,J2,J3,JA,JD,JM,JS,K,KV

```

```

! >> Sizes of IW and W are increased because of index overflow,
! >> although FITEX ran correctly before. (The numbers 100 and 1000
! >> are appropriate, if n = 7 and m = 9.)

```

```

INTEGER(4) :: IW(100),L,LM,MF

```

```

REAL(8) :: E(N),F(M),W(1000),X(N),EPS,S,T,U,V,BIG

```

```

REAL(4) :: A

```

```

INTEGER(2) :: IR

```

```

! >> A and IR in the equivalence statement have still the original
! >> single precision, since they are used to generate random numbers
! >> and so the calculation is not changed.

```

```

EQUIVALENCE (A,IR)

```

```

DATA EPS/1.D-8/,BIG/7.D+75/

```

```

DATA MF/0/,J/0/,LM/0/,JS/0/,JM/0/,JD/0/,JA/0/,J3/0/ ! pre-init.

```

```

IF (IW(2)<0) GO TO 50

```

```

JD = 4 + N + N

```

```

JS = 4 + MAX0(14, (N*(N+5))/2)

```

```

LM = M + N + 1

```

```

IF (KE/=0) GO TO 2

```

```

IF (IW(1)<=N) IW(1) = N + 1

```

```

IF (IW(2)==0) IW(2) = 2*IW(1)

```

```

IF (W(1)<=1.D0) W(1) = 100.D0

```

```

IW(3) = 1

```

```

K = IW(1)

```

```

DO L = 1,K

```

```

IW(L+4) = 1 + K - L

```

```

W(JS+LM*L) = 7.D75

```

```

ENDDO

```

```

KE = 1

```

```

2 K = IW(1)

```

```

KV = K

```

```

JA = JS + LM* (K+1)

```

```

JM = JS + LM*IW(5) - LM

```

```

J3 = JA - LM

```

```

IF (KE==2) GO TO 52

```

```

IF (M<N.OR.N<1 .OR.W(2)*(W(2)-1.D0)/=0.D0) GO TO 57

```

```

IF (W(4)<=0.D0) GO TO 50

```

```

L = IW(K+4)

```

```

IF (W(JS+LM*L)==BIG) KV = L - 1

```

```

DO I = 1,K

```

```

J1 = JS + LM*IW(I+4)

```

```

IF (W(4)<W(J1)) GO TO 4

```

```

ENDDO

```

```

GO TO 37

```

```

4 IF ((W(2)==0.D0 .AND.I>MAX0(N+1,KV)) .OR. &

```

```

(W(2)==1.D0 .AND.I>1)) GO TO 37

```

```

IF (KV<K) KV = KV + 1

```

```

I1 = K + 4

```

```

I2 = K - I

```

```

IF (I2==0) GO TO 6

```

```

DO J = 1,I2

```

```

I1 = I1 - 1

```

```

IW(I1+1) = IW(I1)

```

```

ENDDO

```

```

IW(I1) = L

```

```

JM = JS + LM*IW(5) - LM

```

```

! NEW ROW

```

```

6 J1 = JS + LM* (L-1)

```

```

DO I = 1,N

```

```

J1 = J1 + 1

```

```

W(J1) = X(I)

```

```

ENDDO

```

```

DO I = 1,M

```

```

J1 = J1 + 1

```

```

W(J1) = F(I)

```

```

ENDDO

```

```

W(J1+1) = W(4)

```

```

! TEST MAXIMUM NUMBER OF FUNCTION EVALUATIONS

```

```

IF (IW(3)>=IW(2)) GO TO 53

```

```

IF (N==1) GO TO 42

```

```

! EXACT GRADIENTS OR END OF PREPARATORY FUNCTION EVALUATIONS

```

```

IF (W(2)==1.D0 .OR.IW(3)>N+1) GO TO 15

```

```

! PREPARATORY FUNCTION EVALUATIONS

```

```

MF = IW(3)

```

```

IF (MF==1) GO TO 12

```

```

X(MF-1) = W(3)

```

```

J2 = JS + N

```

```

S = 0.D0

```

```

DO I = 1,M

```

```

T = F(I) - W(J2+I)

```

```

S = S + T*T

```

```

ENDDO

```

```

J = 2

```

```

IF (S<EPS*EPS*W(JS+LM)) GO TO 55

```

```

W(3) = S

```

```

J1 = 2 + N + MF

```

```

W(J1) = DSQRT(W(3))

```

```

IF (MF<=2) GO TO 12

```

```

I1 = N + 1

```

```

DO J = 3,MF

```

```

I2 = J2 + LM* (J-2)

```

```

S = 0.D0

```

```

DO I = 1,M

```

```

S = S + (W(I2+I)-W(J2+I))* (F(I)-W(J2+I))

```

```

ENDDO

```

```

IF (DABS(W(J1)*W(I1+J)-DABS(S))<EPS*DABS(S)) GO TO 56

```

```

ENDDO

```

```

12 IF (MF==N+1) GO TO 15

```

```

W(3) = X(MF)

```

```

X(MF) = X(MF) + W(1)*E(MF)

```

```

GO TO 100

```

```

! END OF PREPARATORY FUNCTION EVALUATIONS

```

```

! SUM OF INVERSES OF THE QUADRATIC SUMS

```

```

15 S = 0.D0

```

```

DO L = 1,KV

```

```

T = W(JS+LM*L)

```

```

S = S + 1.D0/ (T*T)

```

```

ENDDO

```

```

W(JA) = 1.D0/S

```

```

! CENTRE OF THE VARIABLES AND FUNCTIONS

```

```

I1 = M + N

```

```

5550      DO I = 1,I1
          J1 = JS
          S = 0.D0
          DO L = 1,KV
              T = W(J1+LM)
              S = S + W(J1+I)/ (T*T)
              J1 = J1 + LM
          ENDDO
          W(J3+I) = S*W(JA)
          ENDDO
          IF (KE/=1) GO TO 60
          IF (W(2)=0.D0) GO TO 20
          J1 = JA - M - 1
          DO I = 1,M; W(J1+I) = F(I); ENDDO
          GO TO 23
          ! MATRIX A
          20 J1 = JA
          DO I = 1,N
              U = W(J3+I)
              DO J = 1,M
                  J1 = J1 + 1
                  J2 = JS
                  S = 0.D0
                  T = W(J3+N+J)
                  DO L = 1,KV
                      V = W(J2+LM)
                      S = S + (W(J2+N+J) - T) * (W(J2+I) - U)/ (V*V)
                      J2 = J2 + LM
                  ENDDO
                  W(J1) = S*W(JA)
                  ENDDO
              ENDDO
          ENDDO
          ! LINEAR LEAST SQUARES PROBLEM
          23 CALL LILESQ(M,N,IR,W(JA+1),W(JA-M),W(5),W(N+5))
          IF (IR<0) GO TO 54
          IF (IR==0) GO TO 24; GO TO 35
          ! MATRIX D
          24 J1 = JD
          DO I = 1,N
              T = W(J3+I)
              DO J = 1,I
                  J1 = J1 + 1
                  J2 = JS
                  S = 0.D0
                  U = W(J3+J)
                  DO L = 1,KV
                      V = W(J2+LM)
                      S = S + (W(J2+I) - T) * (W(J2+J) - U)/ (V*V)
                      J2 = J2 + LM
                  ENDDO
                  W(J1) = S*W(JA)
                  ENDDO
              ENDDO
          ENDDO
          ! NEW VARIABLES
          IF (W(2)=0.D0) GO TO 28
          DO I = 1,N; X(I) = W(JM+I) - W(I+4); ENDDO
          GO TO 31
          28 DO I = 1,N

```

```

          I2 = 1
          J1 = JD + (I*I-I)/2
          S = 0.D0
          DO J = 1,N
              J1 = J1 + I2
              IF (J>=I) I2 = J
              S = S + W(J1)*W(J+4)
          ENDDO
          X(I) = W(J3+I) - S
          ENDDO
          ! TEST OF CONVERGENCE
          31 A = 0.E0
          DO I = 1,N
              W(I+4) = X(I) - W(JM+I)
              A = AMAX1(A,SNGL(DABS(W(I+4)/E(I))))
          ENDDO
          IF (A<1.E0) GO TO 50
          IW(4) = 0
          W(3) = 1.D0
          IF (A<2.E0*W(1)) GO TO 33
          ! STEP SIZE LIMITATION
          IW(4) = 1
          W(3) = 2.D0*W(1)/A
          33 DO I = 1,N; X(I) = W(JM+I) + W(3)*W(I+4); ENDDO
          GO TO 100
          ! RANDOM PREDICTION
          35 DO I = 1,N
              A = SNGL(W(J3+I))
              X(I) = W(JM+I) + W(1)*E(I) * &
                     (MOD(IABS(INT(IR,KIND=4)),200) - 100)/100.D0
          ENDDO
          IW(4) = 3
          GO TO 100
          ! ONE DIMENSIONAL SEARCH
          37 IF (N==1) GO TO 43
          IF (IW(3)>=IW(2)) GO TO 53
          IF (IW(4)=2) GO TO 39
          IW(4) = 2
          DO I = 1,N; W(J3+I) = X(I) - W(JM+I); ENDDO
          IR = 3
          W(5) = IR
          IR = 20
          W(6) = IR
          W(8) = 0.5D0
          W(11) = 0.D0
          W(12) = 0.D0
          W(13) = 0.D0
          W(14) = 1.D0
          W(16) = W(JM+LM)
          W(17) = W(4)
          GO TO 40
          39 W(9) = W(4)
          CALL FIT1(KE,W(5),W(8))
          DO I = 1,N; X(I) = W(JM+I) + W(8)*W(J3+I); ENDDO
          IF (KE==3) KE = 2
          IF (KE==2) GO TO 53
          KE = 1
          W(3) = W(8)
          GO TO 100

```

```

5665 ! ONLY ONE VARIABLE X
42 IF (IW(3)>1) GO TO 43
   KE = 0
   W(10) = W(1)*E(1)
   W(11) = E(1)
5670 W(12) = 0.D0
43 IR = INT(IW(2),KIND=2)
   W(6) = A
   W(8) = X(1)
   W(9) = W(4)
5675 CALL FIT1(KE,W(5),W(8))
   IW(4) = 2
   X(1) = W(8)
   IF (KE==1) GO TO 100
   IF (KE>0) KE = KE + 1
5680 W(3) = 0.D0
   W(5) = 0.D0
   IF (W(6)/=0.D0) GO TO 74
   W(5) = DSQRT(DABS((W(13)-W(15))/ ((W(16)-W(17))/ (W(13)-W(14))) - &
(W(17)-W(18))/ (W(14)-W(15)))))
5685 W(6) = 1.D0
   W(7) = 1.D0
   GO TO 71
! END OF SEARCH
5690 KE = 0
   IF (W(4)=0.D0 .OR. IW(2)<0) GO TO 100
   GO TO 52
! ERROR CODE DEFINITION
5695 57 KE = KE + 1
56 KE = KE + 1
55 KE = KE + 1
54 KE = KE + 1
53 KE = KE + 2
52 DO I = 1,N; W(I+4) = 0.D0; ENDDO
   W(3) = 0.D0
5700 IF (KE*(KE-3)/=0 .OR. (KE==3 .AND. W(2)=1.D0 .OR. &
(W(3)=0.D0 .AND. IW(3)<N))) GO TO 74
! COMPUTATION OF THE ERRORS OF THE VARIABLES
! RESTORE MATRIX G
5705 IF (W(2)=0.D0) GO TO 15
   J1 = JA
   I1 = N + 1
   DO 45 I = 2,I1
     IF (I>M) GO TO 45
     DO J = I,M; W(J1+J) = 0.D0
     ENDDO
     J1 = J1 + M
45 ENDDO
   DO 49 I = 1,N
     DO I1 = I,N
       A = SINGL(W(4+N*I1))
       IF (IR==I) EXIT
     ENDDO
     IF (I1==I) GO TO 49
     J1 = JA + M*(I-1)
     J2 = JA + M*(I1-1)
     W(4+N*I1) = W(4+N*I)
     DO J = 1,N
       A = SINGL(W(J1+J))

```

```

5725 W(J1+J) = W(J2+J)
   W(J2+J) = A
   ENDDO
49 ENDDO
   GO TO 66
! INVERSE OF MATRIX D
5730 T = DSQRT(W(JA))
   J1 = JA
   DO I = 1,N
     S = W(J3+I)
     J2 = JS + I - LM
     DO L = 1,KV
       J1 = J1 + 1
       W(J1) = T*(W(J2+L*LM) - S)/W(JS+L*LM)
     ENDDO
   ENDDO
5735 CALL INVATA(KV,N,IR,W(JA+1),W(JD+1),X)
   IF (IR==0) GO TO 20
   GO TO 74
! MATRIX G = A*INVERSE OF D
62 DO L = 1,M
   J1 = L + JA - M
   DO I = 1,N
     I1 = JD + (I*I-1)/2
     I2 = 1
     S = 0.D0
     DO J = 1,N
       I1 = I1 + I2
       IF (J>=I) I2 = J
       S = S + W(I1)*W(J1+J*M)
     ENDDO
     X(I) = S
   ENDDO
   DO J = 1,N; W(J1+J*M) = X(J); ENDDO
5750 ENDDO
! DIAGONAL ELEMENTS OF G(T)*G
5760 66 J1 = JA
   DO I = 1,N
     S = 0.D0
     DO L = 1,M
       J1 = J1 + 1
       S = S + W(J1)*W(J1)
     ENDDO
     W(4+N*I) = DSQRT(S)
   ENDDO
! STANDARD ERRORS AND ERROR CORRELATIONS
5770 CALL INVATA(M,N,IR,W(JA+1),W(JD+1),X)
   IF (IR/=0) GO TO 74
   DO I = 1,N
     W(I+4) = DSQRT(W(JD+ (I*I-1)/2))
     W(4+N*I) = W(I+4)*W(4+N*I)
   ENDDO
   J1 = JD
   DO I = 1,N
     DO J = 1,I
       J1 = J1 + 1
       W(J1) = W(J1)/ (W(I+4)*W(J+4))
     ENDDO
   ENDDO
5780 ENDDO

```

```
! ERROR RENORMALISATION FACTOR
```

```
71 S = 0.D0
5785 DO I = 1,M; S = S + W(JM+N+I); ENDDO
      W(3) = DSQRT(DABS(W(JM+LM)-S*S/M)/MAX0(M-N-1,1))
      DO I = 1,N; W(I+4) = W(I+4)*W(3); ENDDO
```

```
! RESTORE OPTIMUM VALUES TO X AND F
```

```
74 IW(4) = M - N - 1
      IF ((KE-5)*(KE-6)/=0) GO TO 75
      IW(3) = J - 2
      IW(4) = MF - 1
```

```
75 DO I = 1,N; X(I) = W(JM+I); ENDDO
      DO I = 1,M; F(I) = W(JM+N+I); ENDDO
      W(4) = W(JM+LM)
```

```
100 IF (KE=1) IW(3) = IW(3) + 1
      END SUBROUTINE
```

```
-----
5800 FIT1
```

```
MODIN A 8 7
-----
```

```
PROGRAMM BESCHREIBUNG NR. 309 VON G. W. SCHWEIMER (VERSION 1985)
```

```
5805 MINIMISATION OF A FUNCTION F(X) OF ONE VARIABLE X
      CALLING SEQUENCE
```

```
      KE=0
      I(2)=MAXIMUM NUMBER OF FUNCTION EVALUATIONS
      W(1)=START VALUE OF X
      W(3)=FIRST STEP SIZE
      W(4)=ABSOLUTE SEARCH ACCURACY
      W(5)=RELATIVE SEARCH ACCURACY
      1 W(2)=FUNCTION VALUE F(X) AT X=W(1)
      OPTIONAL WRITE VI(1),X,F
```

```
5815 CALL FIT1(KE,VI,W)
      IF(KE==1) GO TO 1
      XMIN=W(1)
      FMIN=W(2)
      NF=VI(1)
```

```
5820 KE = ERROR CODE: KE=0 NO ERRORS, KE=
      2 MAXIMUM NUMBER OF FUNCTION EVALUATIONS
      3 ROUNDING ERRORS, PROB. BECAUSE BOTH W(4) AND W(5) ARE TOO SMALL
      THE WORKING FIELDS I AND W HAVE THE LENGTH 3 AND 11 RESPECTIVELY
      THEY CONTAIN ALL INFORMATION FOR THE CONTINUATION OF THE SEARCH
      THEREFORE A SEARCH WITHIN ANOTHER SEARCH CAN BE DONE JUST CHANGING
      THE WORKING FIELDS
      IF 2 FUNCTION VALUES F1 AND F2 ARE KNOWN FOR X = X1 AND X2 RESPEC-
      TIVELY WITH X1 NE X2 ENTER THE CALLING SEQUENCE AFTER DEFINING :
      KE = 1; I(1) = 3; W(6) = X1; W(7) = X2; W(9) = F1; W(10) = F2 AND
      W(1) = USERS CHOICE
```

```
5830 WORKING FIELD VARIABLES:
```

```
      I(1): CURRENT NUMBER OF FUNCTION EVALUATIONS
      I(2): MAXIMUM NUMBER OF FUNCTION EVALUATIONS
      I(3): MINIMUM POINTER, THE MINIMUM FUNCTION VALUE IS AT W(7+I(3))
      W(1): CURRENT VALUE OF X
      W(2): USER SUPPLIED FUNCTION VALUE
      W(3): FIRST STEP SIZE
      W(4 AND 5): SEARCH ACCURACIES
      W(6, 7 AND 8): X1, X2 AND X3 WITH X1 < X2 < X3
      W(9, 10 AND 11): FUNCTION VALUES AT X1, X2 AND X3 RESPECTIVELY
```

```
!-----
SUBROUTINE FIT1(KE,V,W)
```

```
IMPLICIT NONE
```

```
5845 INTEGER(4) :: KE,IV,J,K
      REAL(8) :: V(3),W(11)
      IF (KE==1) GO TO 2
```

```
      KE = 1
```

```
5850 V(1) = 1
      V(3) = -1
      W(6) = W(1)
      W(9) = W(2)
```

```
1 W(1) = W(1) + W(3)
```

```
5855 GO TO 12
      2 IF (V(1)>2.D0) GO TO 3
```

```
      V(3) = 0.D0
```

```
      W(7) = W(1)
```

```
      W(10) = W(2)
```

```
5860 IF (W(2)<=W(9)) GO TO 1
      V(3) = -1.D0
```

```
      W(1) = W(6) - W(3)
```

```
      GO TO 12
```

```
3 IF (V(1)>3.D0) GO TO 5
```

```
      W(8) = W(1)
```

```
      W(11) = W(2)
```

```
      DO 4 J = 1,3
```

```
          K = 7 - MOD(J,2)
```

```
          IF (W(K)<=W(K+1)) GO TO 4
```

```
          W(1) = W(K)
```

```
          W(K) = W(K+1)
```

```
          W(K+1) = W(1)
```

```
          K = K + 3
```

```
          W(1) = W(K)
```

```
          W(K) = W(K+1)
```

```
          W(K+1) = W(1)
```

```
4 ENDDO
```

```
      V(3) = 0.D0
```

```
      IF (W(9)<W(10) .AND. W(9)<W(11)) V(3) = -1.D0
```

```
      IF (W(11)<W(10) .AND. W(11)<W(9)) V(3) = 1.D0
```

```
      GO TO 9
```

```
! SORT IN THE NEW VALUES OF X AND F
```

```
5 IF (V(3)=0.D0) GO TO 6
```

```
      J = IDINT(V(3))
```

```
      W(7-J) = W(7)
```

```
      W(10-J) = W(10)
```

```
      IF ((W(7+J)-W(11))*(W(11)-W(7))>0.D0) GO TO 7
```

```
      W(7) = W(7+J)
```

```
      W(10) = W(10+J)
```

```
      W(7+J) = W(1)
```

```
      W(10+J) = W(2)
```

```
      IF (W(2)>=W(10)) V(3) = 0.D0
```

```
      GO TO 9
```

```
6 J = -1
```

```
      IF (W(1)<W(7)) J = 1
```

```
      IF (W(2)>W(10)) GO TO 8
```

```
      W(7+J) = W(7)
```

```
      W(10+J) = W(10)
```

```
      W(7) = W(1)
```

```
      W(10) = W(2)
```

```
      IV = IDINT(V(3))
```

```

5905 IF (W(2)<=W(10+IV)) V(3) = 0.D0
      GO TO 9
      8 W(7-J) = W(1)
      W(10-J) = W(2)
      9 IV = IDINT(V(3))
      J = 7 + IV
      ! ERROR TESTS
      IF (W(6)==W(7) .OR. W(7)==W(8) .OR. &
        (W(9)==W(10) .AND. W(10)==W(11))) GO TO 15
5910 IF (V(1)>=V(2)) GO TO 16
      IF (V(3)==0.D0) GO TO 10
      ! STEP SIZE LIMITATION
      W(1) = W(J) + 2.D0*V(3)* (W(8)-W(6))
      GO TO 12
5915 10 W(1) = DMIN1(W(8)-W(7),W(7)-W(6))/(W(8)-W(6))
      IF (W(1)>0.1D0) GO TO 11
      W(1) = .5D0* (W(6)+W(8))
      GO TO 12
5920 ! PREDICTION OF THE POSITION OF THE MINIMUM
      11 W(1) = ((W(9)-W(10))/ (W(6)-W(7)) - (W(10)-W(11))/ (W(7)-W(8)))/ &
        (W(6)-W(8))
      W(1) = .5D0* (W(6)+W(8) + (W(11)-W(9))/ (W(1)* (W(6)-W(8))))
      ! TEST OF CONVERGENCE
      W(2) = DABS(W(1)-W(J))
5925 IF (W(2)<DABS(W(4))) .OR. W(2)<DABS(W(5)*W(J))) GO TO 13
      12 V(1) = V(1) + 1.D0
      RETURN
      13 KE = 0
      14 IV = IDINT(V(3))
      W(1) = W(7+IV)
      W(2) = W(10+IV)
      RETURN
5930 15 KE = KE + 1
      16 KE = KE + 1
      GO TO 14
      END SUBROUTINE

5935
5940
-----
      INVATA
      MOD I N A 8 7
-----

PROGRAMM BESCHREIBUNG NR. 320 VON G. W. SCHWEIMER (VERSION 1985)

INVERSION OF THE PRODUCT MATRIX A (TRANSPOSED)*A
THE MATRIX A IS REDUCED TO AN UPPER TRIANGULAR MATRIX R BY
HOUSEHOLDER TRANSFORMATIONS. THE REMAINING COMPUTATION IS STRAIGHT
FORWARD.
INPUT VARIABLES: N: NUMBER OF COLUMNS OF MATRIX A
M: NUMBER OF ROWS OF MATRIX A, M >= N > 0
A: INPUT MATRIX (DESTROYED)
OUTPUT VARIABLES: IR: ERROR CODE
IR=-2: M LT N OR N LT 1
IR=-1: RANK OF MATRIX A IS ZERO
IR=0: NO ERROR, RANK OF MATRIX A IS N
IR>0: RANK OF MATRIX A IS IR, THE INVERSE
      OF A(T)*A IS COMPUTED CONSIDERING THE
      IR COLUMNS OF A INDICATED BY THE FIRST
      IR COMPONENTS OF IP
      A: TRIANGULAR MATRIX R, R=A(I,J) I<=J=1,N

```

```

5960 ! D: VECTOR OF LENGTH (N*(N+1))/2, IT CONTAINS THE
      ! UPPER TRIANGULAR PART OF THE INVERSE OF A(T)*A
      ! IP: PERMUTATION VECTOR OF LENGTH N, ITS FIRST IR
      ! COMPONENTS CONTAIN THE LABELS OF THE USEFULL
      ! COLUMNS OF A, THE LAST COMPONENTS CONTAIN
      ! THE LABELS OF THE COLUMNS WHICH ARE LINEAR
      ! COMBINATIONS OF THE FIRST.
      ! THE RANK OF THE MATRIX A IS DETECTED COMPARING THE RESULT
      ! OF A SUM WITH THE SUM OF ABSOLUTE VALUES.
      ! IF SUM OVER I OF T(I) <= EPS * (SUM OF ABS(T(I))) THEN
      ! SUM IS SET TO EXACTR ZERO.
5970 -----
      SUBROUTINE INVATA(M,N,IR,A,D,VP)
      IMPLICIT NONE
      INTEGER(2) :: IR
      INTEGER(4) :: M,N,I,I1,IJ,J,K,L
      ! Size of D changed (see above, FITEX)
      REAL(8) :: A(M,N),D(15*N),VP(N)
      REAL(8) :: EPS,P,Q,R,S,SIG,T,U,V,C
      DATA EPS/1.D-8/
      DATA I1/0/ ! pre-init.
      IR = INT(N,KIND=2)
      IF (M<N .OR. N<1) GO TO 19
      DO I = 1,IR; VP(I) = I; ENDDO
      ! HOUSEHOLDER LOOP
      K = 0
      2 K = K + 1
      ! PIVOT ELEMENT
      3 C = 0.D0
      DO 4 I = K,M
        IF (DABS(A(I,K))<=C) GO TO 4
        C = DABS(A(I,K))
        I1 = I
      4 ENDDO
      IF (C>0.D0) GO TO 8
      IR = IR - INT(1,KIND=2)
      IF (K>IR) GO TO 13
      ! SET UP THE PERMUTATION VECTOR IP AND PERMUTE THE COLUMNS OF MATRIX A
      L = IDINT(VP(K))
      DO J = K,IR; VP(J) = VP(J+1); ENDDO
      VP(IR+1) = L
      DO I = 1,M
        C = A(I,K)
        DO J = K,IR; A(I,J) = A(I,J+1); ENDDO
        A(I,IR+1) = C
      ENDDO
      GO TO 3
      ! ROTATION OF THE LOWER COLUMN FRAGMENTS OF A(K)
      8 DO J = K,IR
        C = A(K,J)
        A(K,J) = A(I1,J)
        A(I1,J) = C
      ENDDO
      S = A(K,K)
      V = 0.D0
      DO I = K,M
        U = A(I,K)/S
        V = V + U*U
      ENDDO

```

```

6020 V = 1.D0/DSQRT(V)
      SIG = S/V
      U = S + SIG
      A(K,K) = -SIG
      IF (K>=IR) GO TO 13
      L = K + 1
      DO J = L,IR
        S = V*A(K,J)
        P = DABS(S)
        DO I = L,M
          R = (A(I,K)/SIG)*A(I,J)
          S = S + R
          P = P + DABS(R)
        ENDDO
      IF (DABS(S)<=EPS*P) S = 0.D0
      T = (A(K,J)+S)/U
      IF (DABS(T)<=EPS*DABS(S/U)) T = 0.D0
      A(K,J) = -S
      DO I = L,M
        Q = A(I,J)
        P = T*A(I,K)
        R = Q - P
        IF (DABS(R)<=EPS*DABS(P)) R = 0.D0
        A(I,J) = R
      ENDDO
    ENDDO
  GO TO 2
! END OF HOUSEHOLDER LOOP
13 IF (IR==0) GO TO 20
! INVERSE OF THE TRIANGULAR MATRIX R STORED IN D
IJ = 0
DO 16 K = 1,IR
  D(IJ+K) = 1.D0/A(K,K)
  IF (K==1) GO TO 16
  I = K
  DO L = 2,K
    I1 = I
    I = I - 1
    S = 0.D0
    DO J = I1,K; S = S + A(I,J)*D(IJ+J); ENDDO
    D(IJ+I) = -S/A(I,I)
  ENDDO
  IJ = IJ + K
16 ENDDO
! INVERSE OF THE PRODUCT MATRIX
IJ = 0
DO J = 1,IR
  DO I = 1,J
    IJ = IJ + 1
    I1 = IJ
    L = J - I
    S = 0.D0
    DO K = J,IR
      S = S + D(I1)*D(I1+L)
      I1 = I1 + K
    ENDDO
    D(IJ) = S
  ENDDO
ENDDO

```

```

6080 19 IR = -2
      20 IF (IR==0) IR = -1
      IF (IR==N) IR = 0
      END SUBROUTINE

-----
6085 LILESQ
      MOD I N A 8 7

-----
      PROGRAMM BESCHREIBUNG NR. 320 VON G. W. SCHWEIMER (VERSION 1985)

      LINEAR LEAST SQUARES PROBLEM !B-A*X!!=MIN(X)
      SOLVED BY HOUSEHOLDER TRANSFORMATIONS
      REDUNDANT VARIABLES ARE DETECTED BY THE METHOD OF G.GOLUB,
      NUMERISCHE MATHEMATIK, VOL. 7, PAGE 206-216, (1965)
      INPUT VARIABLES:M: NUMBER OF ROWS OF A AND B
      N: NUMBER OF COLUMNS OF A AND ROWS OF X
      A: M*N MATRIX (DESTROYED)
      B: VECTOR OF M COMPONENTS (DESTROYED)
      OUTPUT VARIABLES: X: VECTOR OF VARIABLES, THE REDUNDANT VARIABLES
      ARE SET TO ZERO. THE !IX!!=MIN IS NOT USED
      BECAUSE THE COMPONENTS OF X ARE ASSUMED TO BE
      NOT COMMENSURABLE
      IP: PERMUTATION VECTOR OF N COMPONENTS, IT CONTAINS
      THE COLUMN LABELS OF MATRIX A ORDERED ACCORDING
      THEIR IMPORTANCE IN REDUCING THE EUCLIDEAN NORM
      A: THE UPPER PART CONTAINS THE TRANSFORMED INPUT A
      A(2,1) CONTAINS THE SQUARE OF THE EUCLIDEAN
      NORM
      B: TRANSFORMED INPUT B
      IER: ERROR CODE
      IER=0 NO ERROR
      IER=-1 ALL COMPONENTS OF X ARE ZERO AND MAY BE
      REDUNDANT
      IER=-2 NO ACTION BECAUSE M < N OR N < 1
      IER>0 THE FIRST IER COMPONENTS OF IP CONTAIN
      THE LABELS OF THE NONZERO COMPONENTS OF X, THE
      REMAINING COMPONENTS OF X ARE ZERO AND MAY BE
      REDUNDANT
      NOTE: ALL ARITHMETIC OPERATIONS ARE PERFORMED IN DOUBLE PRECISION,
      AN ITERATIVE IMPROVEMENT IS IMPOSSIBLE WITHOUT SAVING A AND B.
      THE ROUND OFF ERROR OF !B-A*X!!*2 IS APPROXIMATELY GIVEN BY
      !!B(INITIAL)!!*2 - !!B(TRANSFORMED)!!*2

-----
      SUBROUTINE LILESQ(M,N,IER,A,B,X,VP)
      IMPLICIT NONE
      INTEGER(2) :: IER
      INTEGER(4) :: M,N,I,IP,J,K,L,L1,L2
      REAL(8) :: C,DELTA,EPS,P,Q,R,S,SIG,T,U,V,W
      REAL(8) :: A(M,N),B(M),VP(N),X(N)
      DATA EPS/1.D-8/
      DATA W/0.D0/,SIG/0.D0/,L2/0/,L1/0/,L/0/ ! pre-init.
      IER = 0
      IF (M<N.OR.N<1) GO TO 19
      DO J = 1,N; VP(J) = J
      ENDDO
! ROTATION LOOP
      DO 10 K = 1,N

```

```

! PIVOT ELEMENT
U = 0.D0
DO 4 J = K,N
  C = 0.D0
DO 2 I = K,M
  IF (DABS(A(I,J))<=DABS(C)) GO TO 2
  L2 = I
  C = A(I,J)
2 ENDDO
IF (C==0.D0) GO TO 4
S = 0.D0
T = 0.D0
DO I = K,M
  V = A(I,J)/C
  S = S + V*V
  T = T + V*B(I)
ENDDO
IF (U>=T* (T/S)) GO TO 4
U = T* (T/S)
SIG = C*DSQRT(S)
W = T
L = J
L1 = L2
4 ENDDO
IF (U==0.D0) GO TO 11
! PERMUTE A(K) AND B(K)
I = IDINT(VP(L))
VP(L) = VP(K)
VP(K) = I
DO I = 1,M
  C = A(I,L)
  A(I,L) = A(I,K)
  A(I,K) = C
ENDDO
C = B(K)
B(K) = B(L1)
B(L1) = C
DO J = K,N
  C = A(K,J)
  A(K,J) = A(L1,J)
  A(L1,J) = C
ENDDO
! ROTATION OF THE LOWER COLUMN FRAGMENT OF A(K) AND B(K)
U = SIG + A(K,K)
V = A(K,K)/SIG
DELTA = (B(K)+V*W)/U
A(K,K) = -SIG
B(K) = -V*W
L = K + 1
IF (L>M) GO TO 10
IF (K>N) GO TO 8
DO J = L,N
  S = V*A(K,J)
  P = DABS(S)
  DO I = L,M
    R = A(I,K)/SIG*A(I,J)
    S = S + R
    P = P + DABS(R)
  ENDDO

```

```

IF (DABS(S)<=EPS*P) S = 0.D0
T = (A(K,J)+S)/U
IF (DABS(T)<=EPS*DABS(S/U)) T = 0.D0
A(K,J) = -S
DO I = L,M
  Q = A(I,J)
  P = T*A(I,K)
  R = Q - P
  IF (DABS(R)<=EPS*DABS(P)) R = 0.D0
  A(I,J) = R
ENDDO
ENDDO
8 DO I = L,M; B(I) = B(I) - DELTA*A(I,K); ENDDO
10 ENDDO
! END OF ROTATION LOOP
K = N
GO TO 12
11 K = K - 1
IER = int(K,KIND=2)
! SQUARE OF THE EUCLIDEAN NORM
12 S = 0.D0
L = K + 1
IF (K==M) GO TO 14
DO I = L,M; S = S + B(I)*B(I); ENDDO
14 A(2,1) = S
IF (K==N) GO TO 16
! COMPONENTS OF X WHICH DO NOT REDUCE THE EUCLIDEAN NORM
DO I = L,N
  DO J = L,N
    IP = IDINT(VP(J))
    X(IP) = 0.D0
  ENDDO
ENDDO
IF (K==0) GO TO 20
! COMPUTATION OF X
16 IP = IDINT(VP(K))
X(IP) = B(K)/A(K,K)
IF (K==1) GO TO 21
DO J = 2,K
  L = K + 2 - J
  S = B(L-1)
  DO I = L,K
    IP = IDINT(VP(I))
    S = S - A(L-1,I)*X(IP)
  ENDDO
IP = IDINT(VP(L-1))
X(IP) = S/A(L-1,L-1)
ENDDO
GO TO 21
! ERROR CODE
19 IER = IER - INT(1,KIND=2)
20 IER = IER - INT(1,KIND=2)
21 RETURN
END SUBROUTINE
! Number of lines: 6250

```